



Gebruiksaanwijzing
HUSQVARNA AUTOMOWER® 520/550



Lees de gebruiksaanwijzing zorgvuldig door en gebruik de machine niet voordat u de instructies NL, Nederlands goed hebt begrepen.

Inhoud

1 Inleiding

1.1 Memo.....	3
1.2 Productbeschrijving.....	3
1.3 Productoverzicht	6
1.4 Symbolen op het product.....	7

2 Veiligheid

2.1 Veiligheidsdefinities.....	8
2.2 Algemene veiligheidsinstructies.....	8
2.3 Veiligheidsinstructies voor bediening.....	9

3 Installatie

3.1 Presentatie.....	12
3.2 Voorbereidingen.....	12
3.3 Laadstation.....	13
3.4 De accu laden.....	16
3.5 Grensdraad.....	16
3.6 De begrenzingsdraad aansluiten.....	20
3.7 De begeleidingsdraad installeren.....	21
3.8 De installatie controleren.....	23
3.9 Connectiviteit.....	23
3.10 De robotmaaier starten.....	24
3.11 Bedieningspaneel.....	25
3.12 Automower® Connect-menu.....	25
3.13 Instellingen - overzicht.....	26
3.14 Timer.....	26
3.15 Maaihoogte.....	28
3.16 Werking.....	28
3.17 Installatie.....	29
3.18 Accessoires.....	32
3.19 Algemeen.....	32
3.20 Veiligheid.....	32
3.21 Automower® Connect.....	34
3.22 Overzicht van de instellingenstructuur (1).....	35
3.23 Overzicht van de instellingenstructuur (2).....	36
3.24 Overzicht van de instellingenstructuur (3) (alleen verbinding op korte afstand via Bluetooth).....	37
3.25 Meldingen.....	38
3.26 Mijn maaiers.....	38
3.27 Voorbeelden van indelingen van tuinen.....	38

4 Werking

4.1 Hoofdschakelaar.....	42
4.2 Starten.....	42
4.3 Bedieningsmodus - Start.....	42
4.4 Bedieningsmodus - Parkeren.....	43
4.5 Stoppen.....	43
4.6 Uitschakelen.....	43
4.7 Een lege accu opladen.....	44
4.8 Hellingsregeling.....	44

5 Onderhoud

5.1 Introductie - onderhoud.....	45
5.2 Robotmaaier reinigen.....	45
5.3 Messen vervangen.....	45
5.4 Accu.....	46
5.5 Winterbeurt.....	46

6 Probleemoplossing

6.1 Introductie - problemen oplossen.....	47
6.2 Foutmeldingen.....	48
6.3 Informatiemeldingen.....	51
6.4 Led-Indicatielampje op het laadstation.....	53
6.5 Led-indicatielampje op de robotmaaier.....	54
6.6 Symptomen.....	55
6.7 Breuken in de lusdraad opsporen.....	56

7 Vervoer, opslag en verwerking

7.1 Transport.....	59
7.2 Winteropslag.....	59
7.3 Na de winteropslag.....	59
7.4 Informatie over het milieu.....	59

8 Technische gegevens

8.1 Technische gegevens.....	61
------------------------------	----

9 Garantie

9.1 Garantiebepalingen.....	63
-----------------------------	----

10 EG verklaring van overeenstemming

10.1 EG verklaring van overeenstemming.....	64
---	----

1 Inleiding

1.1 Memo

Serienummer:	
PIN-code:	
Dealer:	
Telefoonnummer dealer:	

Als de robotmaaier wordt gestolen, is het belangrijk om Husqvarna hiervan op de hoogte te stellen. Neem in dat geval contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt en geef het serienummer van de robotmaaier door, zodat hij als gestolen kan worden geregistreerd in een internationale database. Dat vormt een belangrijke stap in de diefstalbeveiliging van de robotmaaier en maakt het kopen en verkopen van gestolen robotmaaiers minder aantrekkelijk.

Het serienummer van het product bestaat uit 9 cijfers en staat op het productplaatje en de productverpakking.



www.husqvarna.com

1.2 Productbeschrijving

Gefeliciteerd met uw keuze voor een product van uitzonderlijk hoge kwaliteit. Om het beste uit uw Husqvarna-robotmaaier te halen, moet u weten hoe hij werkt. Deze bedieningshandleiding bevat belangrijke informatie over de robotmaaier, de installatie en het gebruik van het product. Naast deze bedieningshandleiding zijn er aanvullende informatiefilms met instructies te vinden op de website van Husqvarna, www.husqvarna.com.

Denk erom dat de gebruiker verantwoordelijk is voor ongelukken of beschadigingen van andere mensen of hun eigendommen.

Husqvarna werkt voortdurend aan het verder ontwikkelen van zijn producten en behoudt zich het recht voor om zonder aankondiging vooraf wijzigingen in het ontwerp, het uiterlijk en de werking van zijn producten aan te brengen.

1.2.1 Capaciteit

De robotmaaier is geschikt voor gazons tot de max. capaciteit vermeld in *Technische gegevens op pagina 61*.

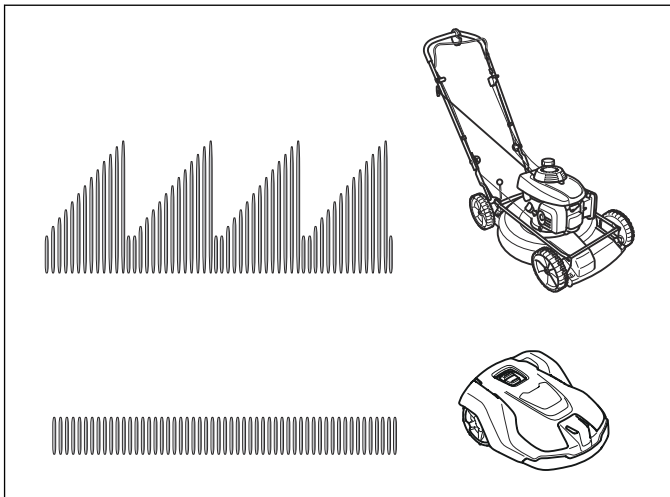
De grootte van het gebied dat de robotmaaier kan maaien, is voornamelijk afhankelijk van de toestand van de messen en het type ervan, en de groei en het vochtgehalte van het gras. Ook de vorm van het gazon speelt een rol. Wanneer de tuin voornamelijk uit open gazongebieden bestaat, kan de robotmaaier een groter

oppervlak per uur maaien dan wanneer de tuin uit diverse kleine gazons bestaat, die van elkaar worden gescheiden door bomen, bloemperken en doorgangen.

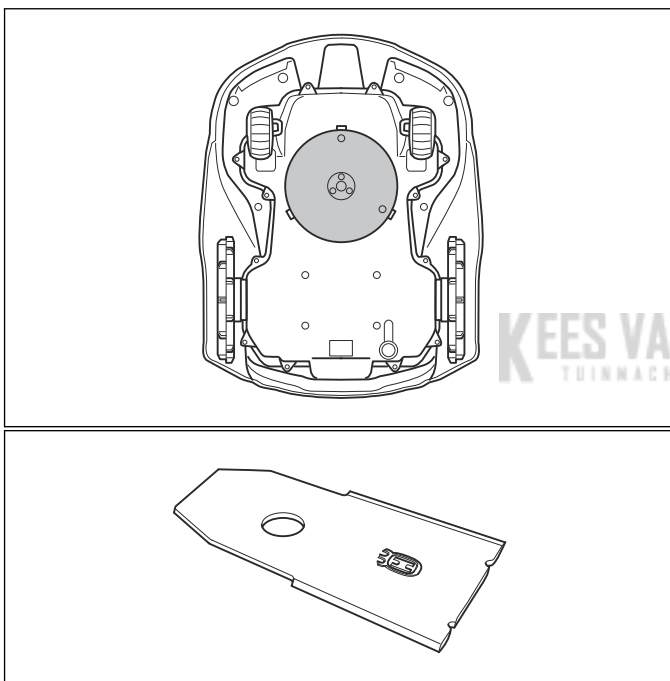
Een volledig geladen robotmaaier maait 75 tot 270 minuten lang, afhankelijk van de staat van de accu en het gazon. Vervolgens wordt de robotmaaier 50 tot 60 minuten opgeladen. De laadtijd is afhankelijk van factoren zoals de omgevingstemperatuur.

1.2.2 Maatechniek

Het systeem van de robotmaaier is efficiënt en energiezuinig. In tegenstelling tot veel andere standaardgrasmaaiers snijdt de robotmaaier het gras in plaats van het eraf te slaan. Deze techniek voor regelmatig snijden verbetert de graskwaliteit. Verzameling van gras is niet nodig en kleine stukjes gesneden gras verminderen de behoefte aan meststoffen. Bovendien komen er geen emissies vrij, is de robotmaaier gebruiksvriendelijk en zal uw gazon er altijd goed uitzien.



Voor het beste resultaat wordt aangeraden om de robotmaaier voornamelijk te laten maaien bij droog weer. De robotmaaier kan ook maaien als het regent, maar nat gras blijft makkelijker op de robotmaaier vastzitten en het risico dat de robotmaaier op steile hellingen slipt, is groter.



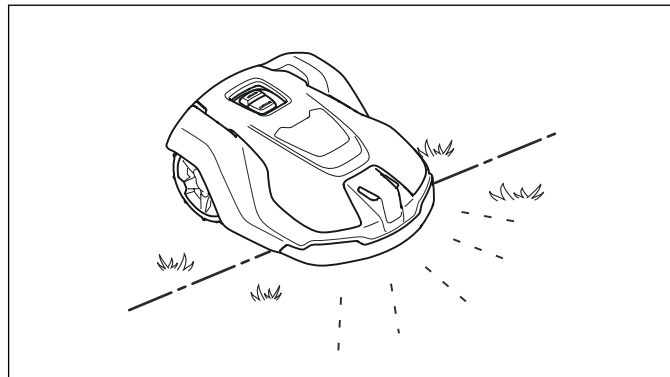
De messen moeten in goede staat zijn voor de beste maaieresultaten. Houd de messen zo lang mogelijk scherp door het gazon vrij van takken, steentjes en andere objecten te houden.

Vervang de messen regelmatig voor het beste maaieresultaat. Zie *Messen vervangen op pagina 45*.

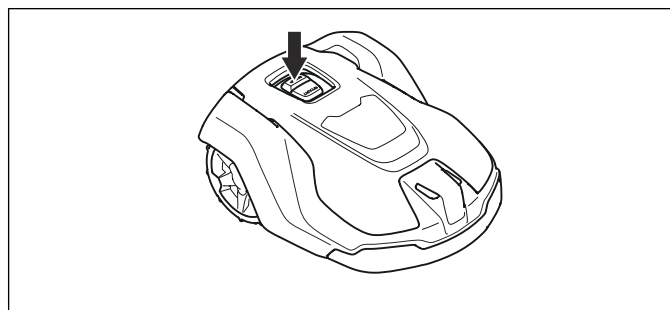
1.2.3 Werkmethode

De robotmaaier maait automatisch het gazon. Hierbij wisselen maaien en laden elkaar continu af.

Wanneer de robotmaaier een obstakel raakt of de begrenzingsdraad nadert, rijdt de robotmaaier achteruit en kiest hij vervolgens een nieuwe richting. Sensoren op de voor- en achterkant van de robotmaaier detecteren wanneer de robotmaaier de begrenzingsdraad nadert. De voorzijde van de robotmaaier rijdt altijd een bepaalde afstand voorbij de begrenzingsdraad voordat de maaier keert. De afstand kan zo nodig worden aangepast aan de installatie.

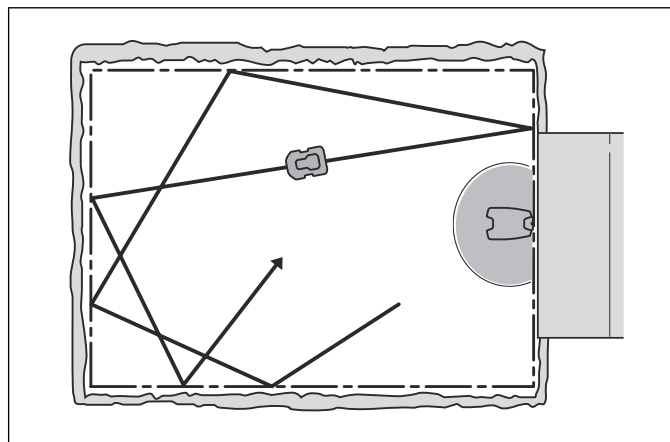


De **STOP**-knop boven op de robotmaaier wordt vooral gebruikt om de rijdende robotmaaier te laten stoppen wanneer deze over het gazon rijdt. De **STOP**-knop dient ook te worden ingedrukt als de robotmaaier zich in een actieve status bevindt, maar stilstaat in het laadstation.



1.2.4 Bewegingspatroon

Het bewegingspatroon van de robotmaaier is willekeurig, hetgeen betekent dat een bewegingspatroon nooit wordt herhaald. Met dit maaisysteem wordt het gazon gelijkmatig gemaaid zonder maaistrepen van de robotmaaier.



1.2.5 Het laadstation vinden

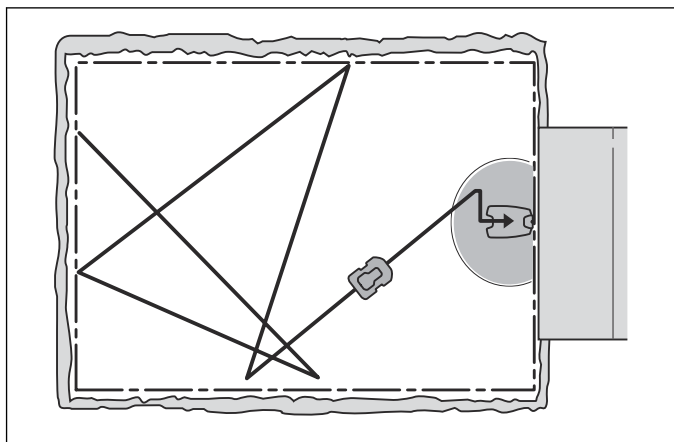
De robotmaaier kan zo worden ingesteld dat het laadstation op maximaal drie verschillende manieren wordt gezocht. De robotmaaier combineert deze 3 zoekmethoden automatisch om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, terwijl hij tegelijkertijd probeert om zo weinig mogelijk sporen te vormen.

Via de handmatige instelmogelijkheden kunnen de 3 zoekmethoden worden gecombineerd om het zoeken te optimaliseren voor de vorm van de betreffende tuin, zie *Installatie op pagina 29*.

1.2.5.1 Zoekmethode 1 - Onregelmatig

De onregelmatige zoekmethode houdt in dat de robotmaaier in een onregelmatig patroon rijdt totdat hij dicht bij het laadstation komt.

Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen kans bestaat op sporen van de robotmaaier in het gazon. Het nadeel is dat het zoeken soms wat langer kan duren.



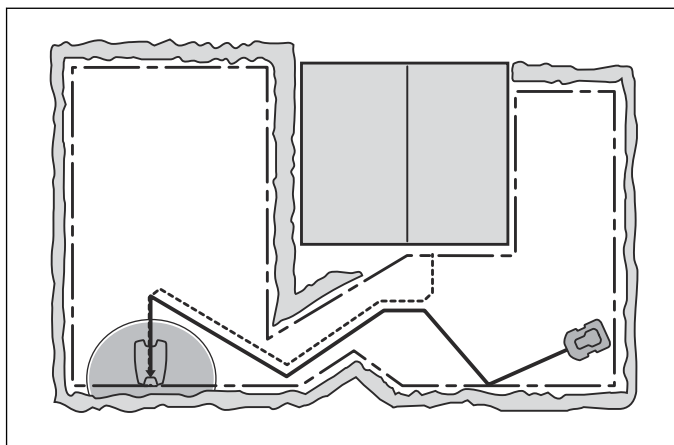
1.2.5.2 Zoekmethode 2 - Begeleidingsdraad volgen

De begeleidingsdraad volgen, betekent dat de robotmaaier in een onregelmatig patroon rijdt totdat hij de begeleidingsdraad bereikt. Vervolgens volgt de robotmaaier de begeleidingsdraad naar het laadstation.

De begeleidingsdraad is een kabel die vanaf het laadstation bijvoorbeeld richting een afgelegen deel van het werkgebied of door een smalle doorgang wordt gelegd. De begeleidingsdraad wordt vervolgens aangesloten op de begrenzingslus. Zie *De begeleidingsdraad installeren op pagina 21*.

Deze zoekmethode maakt het voor de robotmaaier gemakkelijker om het laadstation te vinden in een gebied met veel of grote eilanden, smalle doorgangen of steile hellingen.

Het voordeel van deze zoekmethode is de kortere zoektijd.



1.2.5.3 Zoekmethode 3 - Begrenzingsdraad volgen

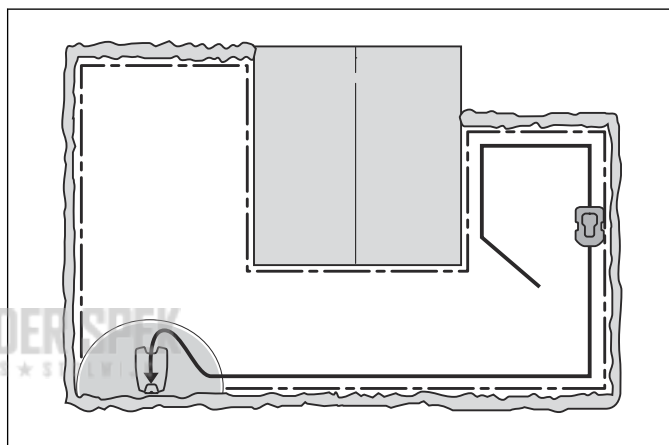
De begrenzingsdraad volgen, betekent dat de robotmaaier in een onregelmatig patroon rijdt totdat hij de begrenzingslus bereikt. Vervolgens volgt hij de begrenzingslus naar het laadstation. De robotmaaier gaat willekeurig rechtsom of linksom.

Deze zoekmethode is geschikt voor een installatie met een open tuin met brede doorgangen (breder dan circa 3 m/10 ft) en geen of slechts enkele kleine eilanden.

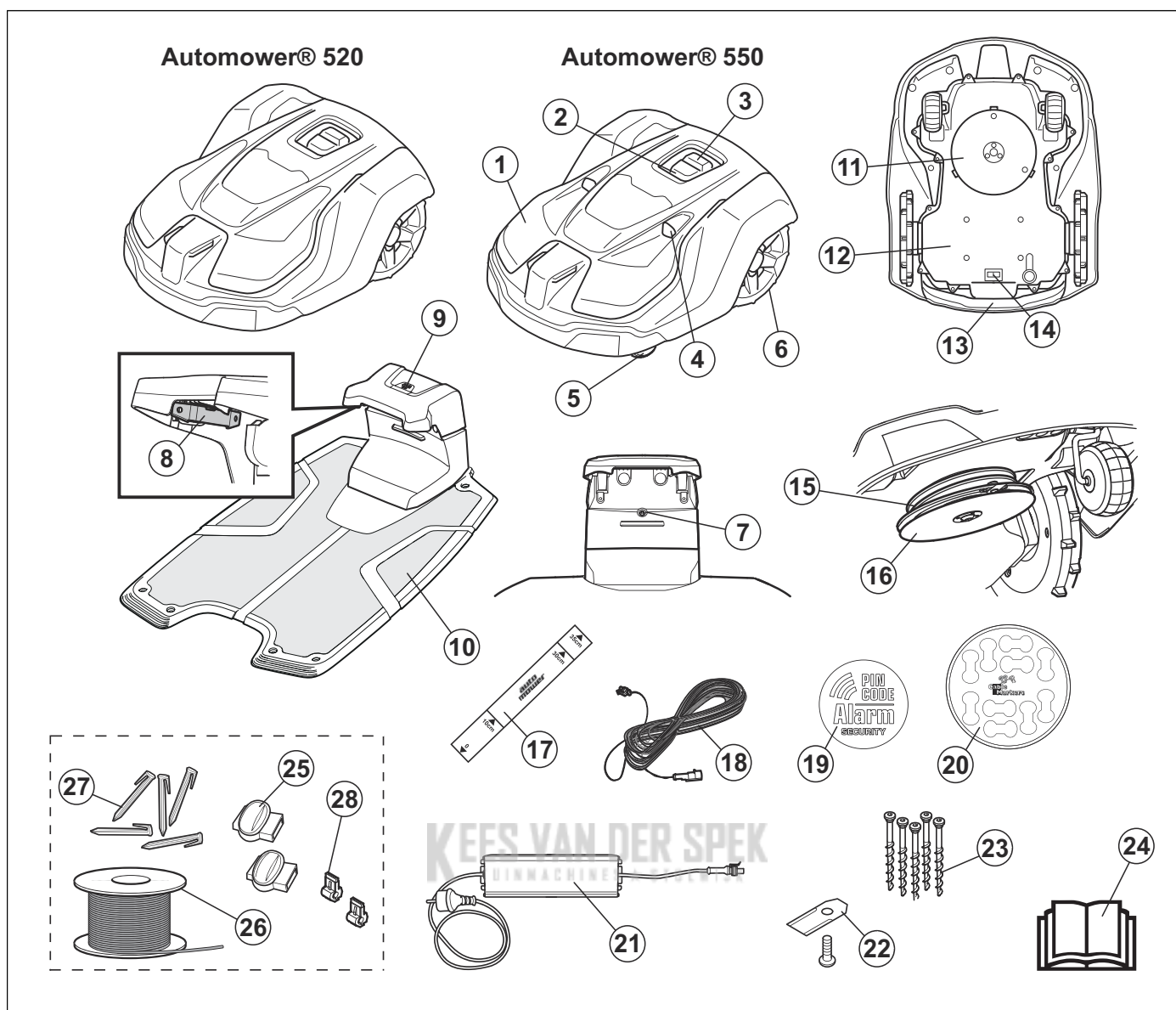
Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen begeleidingsdraad hoeft te worden geïnstalleerd.

Het nadeel is dat er langs de begrenzingslus enkele sporen in het gazon kunnen worden gevormd. Bovendien zal de zoektijd langer zijn als de installatie smalle doorgangen of talrijke eilanden bevat.

In de regel wordt deze zoekmethode enkel gebruikt als de robotmaaier het laadstation met behulp van zoekmethode 1 of 2 niet binnen de verwachte tijd kan vinden.



1.3 Productoverzicht



De nummers in de afbeelding geven het volgende aan:

- | | |
|---|--|
| <ul style="list-style-type: none"> 1. Behuizing 2. Led-indicatielampje voor de status van de robotmaaier 3. START/STOP-knop 4. Ultrasonische sensoren 5. Voorwielen 6. Achterwielen 7. LED-indicatielampje voor de status van het laadstation en de begrenzingsdraad 8. Contactstrips 9. Parkeerknop 10. Laadstation 11. Maaisysteem 12. Chassiskast met elektronica, accu en motoren 13. Handgreep 14. Hoofdschakelaar | <ul style="list-style-type: none"> 15. Maaischijf 16. Glijplaat 17. Meetlat voor hulp bij het installeren van de begrenzingsdraad (de meetlat wordt van de doos losgemaakt) 18. Laagspanningskabel 19. Alarmsticker 20. Kabelmarkers 21. Voeding (het uiterlijk van de voeding kan verschillen afhankelijk van de markt) 22. Extra messen 23. Schroeven voor bevestiging van het laadstation 24. Bedieningshandleiding en beknopte handleiding 25. Koppelingen voor de lusdraad¹ 26. Lusdraad voor begrenzingslus en begeleidingsdraad² 27. Krammen³ |
|---|--|

¹ Is een deel van de installatiekit die afzonderlijk is aangeschaft.

² Zie opmerking 1

³ Zie opmerking 1

28. Stekker voor de lusdraad ⁴

1.4 Symbolen op het product

Deze symbolen staan op de robotmaaier. Bestudeer ze zorgvuldig.



WAARSCHUWING: Lees de gebruikersinstructies voordat u de robotmaaier gebruikt.



WAARSCHUWING: Bedien de uitschakelinrichting voordat u werkzaamheden aan de machine uitvoert of deze gaat optillen.

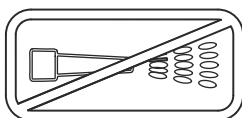
De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd. Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.



WAARSCHUWING: Bewaar een veilige afstand tot de machine wanneer deze in gebruik is. Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen.



WAARSCHUWING: Ga niet op de machine zitten. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine.



Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.



Dit product voldoet aan de geldende EG-richtlijnen.



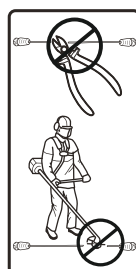
Geluidsemissie naar de omgeving. De emissies zijn opgenomen in *Technische gegevens op pagina 61* en op het productplaatje.



Het is niet toegestaan om dit product als normaal huishoudelijk afval af te voeren. Zorg dat het product wordt gerecycled volgens de lokale wettelijke voorschriften.



Het chassis bevat onderdelen die gevoelig zijn voor elektrostatische ontlading (ESD). Het chassis moet ook op een professionele manier worden afdicht. Daarom mag het chassis uitsluitend worden geopend door erkende servicemonteurs. Een defecte afdichting kan ertoe leiden dat de volledige garantie of een deel ervan komt te vervallen.



De laagspanningskabel mag niet worden ingekort, verlengd of gesplitst.

Gebruik geen trimmer in de buurt van de laagspanningskabel. Wees voorzichtig bij het knippen van randen waar de kabels liggen.

Bedien de uitschakelinrichting voordat u het product gaat gebruiken of optillen.

⁴ Zie opmerking 1

2 Veiligheid

2.1 Veiligheidsdefinities

Waarschuwingen, voorzorgsmaatregelen en opmerkingen worden gebruikt om te wijzen op belangrijke delen van de handleiding.



WAARSCHUWING: Wordt gebruikt om te wijzen op de kans op ernstig of fataal letsel voor de gebruiker of omstanders wanneer de instructies in de handleiding niet worden gevolgd.



OPGELET: Wordt gebruikt indien er een risico bestaat op schade aan het product en andere eigendommen of aan de omgeving wanneer de

instructies in de handleiding niet worden gevolgd.

Let op: Geven verdere informatie die nodig is in een bepaalde situatie.

2.2 Algemene veiligheidsinstructies

Om het gebruik van de bedieningshandleiding eenvoudiger te maken, wordt gebruik gemaakt van het volgende systeem:

- *Cursief*gedrukte tekst geeft teksten in de Automower® Connect-app aan of is een verwijzing naar een ander gedeelte in de bedieningshandleiding.
- **Vet gedrukte** tekst geeft de knoppen op de robotmaaier aan.
- Tekst gedrukt in **HOOFDLETTERS** en *cursieve letters* verwijst naar de verschillende bedrijfsmodi die beschikbaar zijn in de robotmaaier.

2.2.1 BELANGRIJK. ZORGVULDIG LEZEN VOOR GEBRUIK. BEWAREN OM LATER TE KUNNEN RAADPLEGEN

De gebruiker is verantwoordelijk voor ongelukken met andere mensen of beschadigingen van hun eigendommen.

Dit apparaat is niet bedoeld voor gebruik door personen (waaronder kinderen) met fysieke, zintuiglijke of geestelijke beperkingen, of een gebrek aan kennis en ervaring, tenzij ze begeleiding bij of aanwijzingen voor het gebruik van het apparaat hebben ontvangen van een persoon die verantwoordelijk is voor hun veiligheid. Kinderen moeten onder toezicht worden gehouden om er zeker van te zijn dat ze niet met het apparaat spelen.

Het apparaat kan worden gebruikt door kinderen vanaf 8 jaar en ouder en andere personen die ondanks hun fysieke, sensorische of geestelijke handicap of gebrek aan ervaring en kennis onder toezicht of instructie van een verantwoordelijke persoon in staat zijn veilig gebruik te maken van het apparaat en op de hoogte zijn van alle gevaren. Er kunnen plaatselijke regels zijn met betrekking tot de minimumleeftijd voor het bedienen van dit apparaat. Kinderen mogen het apparaat niet zonder toezicht reinigen of onderhouden.

Sluit de voeding nooit aan op een stopcontact als de stekker of het snoer beschadigd is. Een versleten of beschadigd snoer verhoogt het risico op een elektrische schok.

Laad de accu alleen op in het meegeleverde laadstation. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water/neutralisatievloeistof. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen.

Gebruik alleen originele accu's die door de fabrikant worden aanbevolen. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met niet-originele accu's. Gebruik geen niet-oplaadbare accu's.

Het apparaat moet zijn losgekoppeld van de voeding wanneer de accu wordt verwijderd.



WAARSCHUWING: De robotmaaier kan gevaarlijk zijn als u hem verkeerd gebruikt.



WAARSCHUWING: Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen, of huisdieren zich in het maaigebied bevinden.

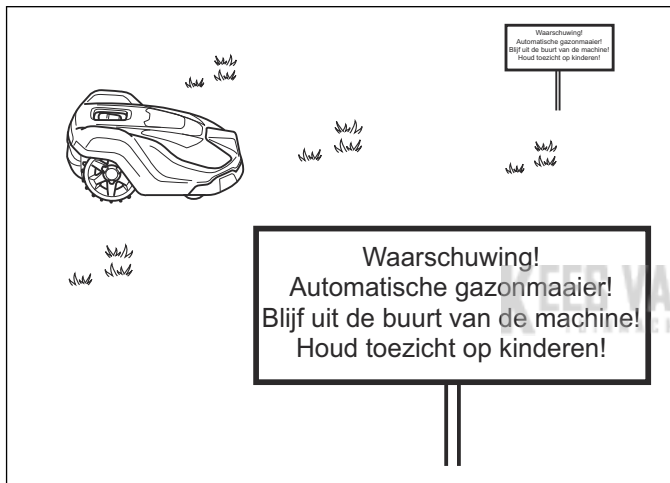


WAARSCHUWING: Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine wanneer de motor draait.

2.3 Veiligheidsinstructies voor bediening

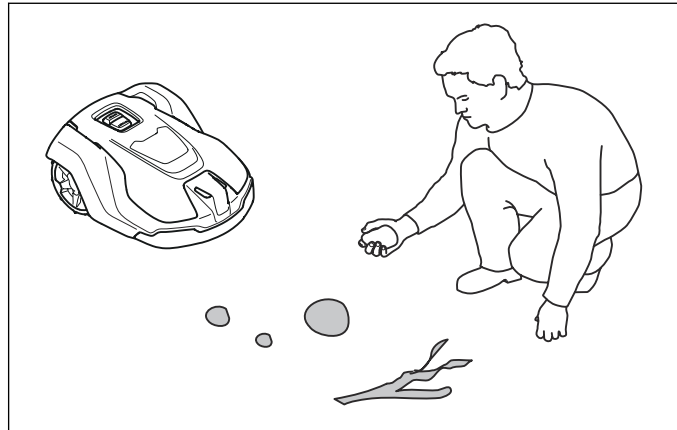
2.3.1 Gebruik

- De robotmaaier is bedoeld voor het maaien van gras op open en vlakke grondoppervlakken. Hij mag uitsluitend worden gebruikt in combinatie met door de fabrikant aanbevolen apparatuur. Elk ander gebruik is onjuist. De instructies van de fabrikant over bediening/onderhoud moeten nauwkeurig worden gevolgd.
- Er moeten waarschuwingsborden worden geplaatst rondom het maaigebied van de robotmaaier als deze wordt gebruikt in openbare gebieden. De borden moeten de volgende tekst bevatten:
Waarschuwing! Automatische gazonmaaier! Blijf uit de buurt van de machine! Houd toezicht op kinderen!



- Gebruik de functie **PARKEREN** of schakel de hoofdschakelaar uit wanneer personen, vooral kinderen, of huisdieren zich in de maaizone bevinden. Het wordt aanbevolen om de robotmaaier te programmeren voor gebruik tijdens uren wanneer er geen activiteit in het gebied plaatsvindt, bijv. 's nachts. Zie *Timer op pagina 26*.
- De robotmaaier mag uitsluitend worden bediend, onderhouden en gerepareerd door personen die volledig vertrouwd zijn met de speciale kenmerken van en veiligheidsvoorschriften voor het product. Lees de bedieningshandleiding zorgvuldig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt.
- Het is niet toegestaan het originele ontwerp van de robotmaaier aan te passen. Alle wijzigingen zijn op eigen risico.
- Controleer of er geen stenen, takken, gereedschap, speelgoed of andere voorwerpen op het gazon liggen die de messen kunnen beschadigen. Voorwerpen op het gazon kunnen er ook toe leiden dat de robotmaaier hierin vast komt te zitten. Als dat

gebeurt, kan het nodig zijn om het voorwerp te verwijderen voordat de maaier verder kan gaan met maaien. Zet de hoofdschakelaar altijd in de stand 0 voordat u een verstopping verwijderd.



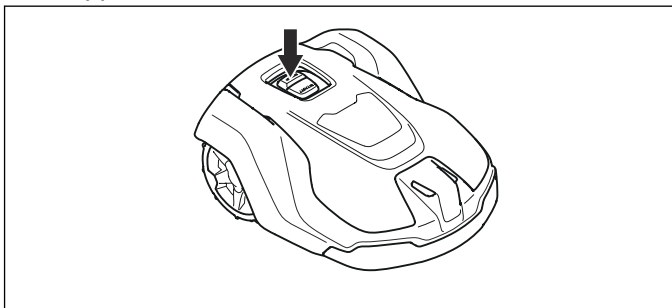
- Start de robotmaaier volgens de instructies. Wanneer de hoofdschakelaar is ingesteld op 1, dient u ervoor te zorgen dat u uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen houdt. Steek nooit uw handen en voeten onder de robotmaaier.
- Raak nooit bewegende gevaarlijke onderdelen, zoals de maaischijf, aan voordat de maaier volledig tot stilstand is gekomen.
- Til de robotmaaier nooit op en draag hem niet wanneer de hoofdschakelaar in stand 1 staat.
- Sta niet toe dat de robotmaaier wordt gebruikt door personen die niet weten hoe de robotmaaier werkt en zich gedraagt.
- De robotmaaier mag nooit in aanraking komen met personen of andere levende wezens. Als een persoon of ander levend wezen in de baan van de robotmaaier komt, moet deze onmiddellijk worden gestopt. Zie *Stoppen op pagina 43*.
- Zet niets boven op de robotmaaier of het laadstation.
- Zorg ervoor dat de robotmaaier niet kan worden gebruikt als de kap, maaischijf of behuizing beschadigd is. De maaier mag ook niet worden gebruikt als de messen, schroeven, moeren of kabels defect zijn. Sluit nooit een beschadigde kabel aan en raak deze ook niet aan voordat de kabel is losgekoppeld van de voeding.
- Gebruik de robotmaaier niet als de hoofdschakelaar niet werkt.
- Schakel de robotmaaier altijd uit via de hoofdschakelaar wanneer de maaier niet wordt gebruikt. De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar op 1 staat en de juiste PIN-code is ingevoerd.
- Gebruik de robotmaaier nooit terwijl er een gazonsproeier aanstaat. Gebruik de timerfunctie (zie *Timer op pagina 26*) zodat de robotmaaier en sproeier nooit tegelijkertijd werken.
- Husqvarna staat niet garant voor volledige compatibiliteit tussen de robotmaaier en andere typen draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, ondergrondse elektrische afasteringen voor dieren of iets dergelijks.

- Het ingebouwde alarm maakt een zeer hard geluid. Let op, in het bijzonder wanneer de robotmaaier in een gesloten ruimte wordt gehanteerd.
- Metalen voorwerpen in de bodem (zoals wapeningsnetten of antimollennetten) kunnen de robotmaaier tot stilstand brengen. De metalen voorwerpen kunnen storing van het lussignaal veroorzaken en de robotmaaier tot stilstand brengen.
- De robotmaaier mag nooit worden opgeslagen, gebruikt of opgeladen bij temperaturen lager dan 0 °C/32 °F of hoger dan 45 °C/113 °F. Hierdoor kan schade aan het product ontstaan.

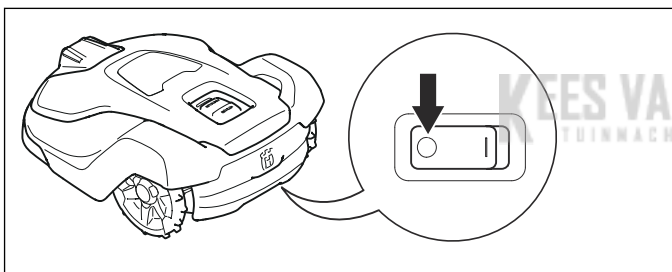
2.3.2 Optillen en verplaatsen van de robotmaaier

Voor het veilig verplaatsen uit of binnen het werkgebied:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen.



2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



3. Draag de robotmaaier aan de hendel onder de robotmaaier met de maaischijf uit de buurt van uw lichaam.



OPGELET: Til de robotmaaier niet op wanneer deze in het laadstation is geparkeerd. Dat kan het laadstation en/of de robotmaaier beschadigen. Druk op **STOP** en trek de

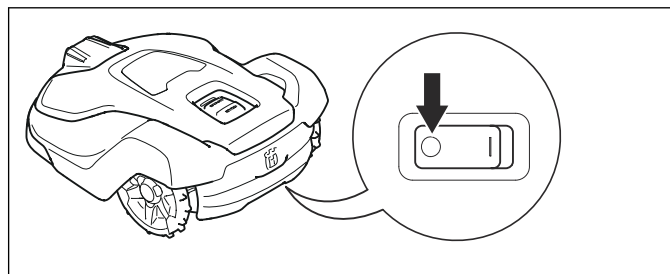
robotmaaier uit het laadstation voordat u hem optilt.

2.3.3 Onderhoud



WAARSCHUWING: Wanneer de robotmaaier op zijn kop wordt gedraaid, moet de hoofdschakelaar altijd in stand 0 staan.

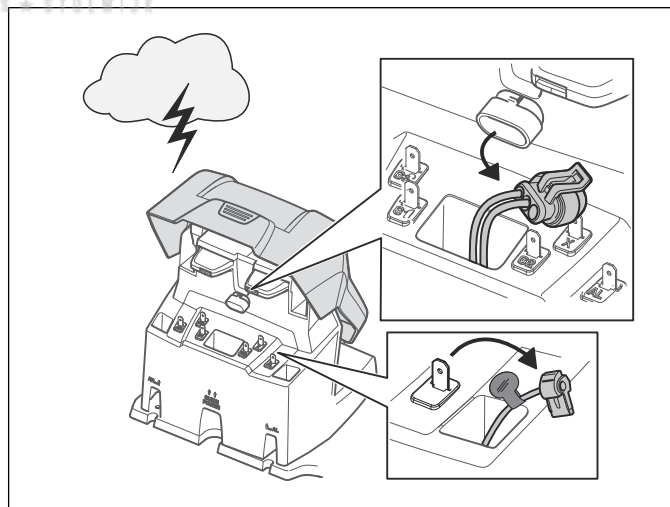
De hoofdschakelaar moet in stand 0 staan tijdens alle werkzaamheden aan het chassis van de maaier, zoals het reinigen of vervangen van de messen.



OPGELET: Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

Inspecteer de robotmaaier elke week en vervang beschadigde of versleten onderdelen. Zie *Onderhoud op pagina 45*.

2.3.4 Bij onweer



Om het risico op schade aan de componenten in de robotmaaier en het bijbehorende laadstation te beperken, adviseren we om alle aansluitingen op het laadstation (voeding, begrenzingsdraad en begeleidingsdraden) los te koppelen als er kans op onweer is.

1. Controleer of de kabels zijn voorzien van de bijgeleverde kabelmarkering, om het opnieuw aansluiten te vergemakkelijken. De aansluitingen op het laadstation zijn gemarkeerd met AR, AL, G1, G2 en G3.
2. Koppel alle aangesloten kabels en de voeding los.

3. Sluit alle kabels en de voeding weer aan als er geen onweer meer dreigt. Het is belangrijk dat elke draad op de juiste plaats wordt aangesloten.

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

3 Installatie

3.1 Presentatie

Dit hoofdstuk bevat informatie waarvan u zich bewust moet zijn bij het plannen van de installatie.

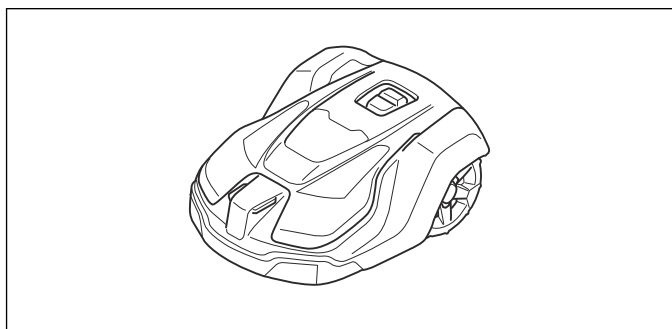
Zorg ervoor dat u vóór aanvang van de installatie vertrouwd bent met de inhoud van de doos.

Automower® 520/550	
Robotmaaier	✓
Laadstation	✓
Voeding	✓
Laagspanningskabel	✓
Schroeven laadstation	6 stuks
Inbussleutel	✓
Meter	✓
Kabelmarkers	✓
Gebruikershandleiding en beknopte handleiding	✓
Extra messen	9 stuks
Alarmsticker	✓

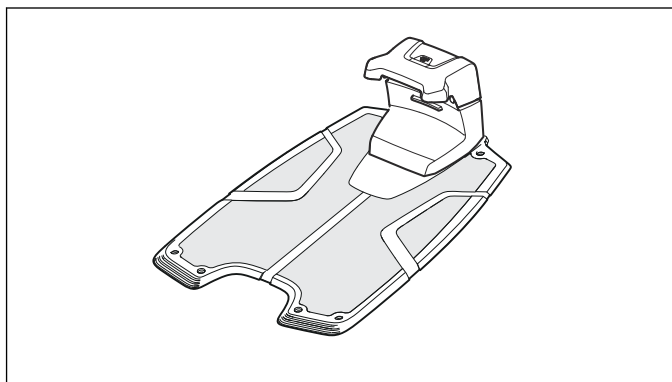
3.1.1 Belangrijkste onderdelen voor de installatie

De installatie van de robotmaaier bestaat uit 4 hoofdonderdelen:

1. Een robotmaaier die het gazon maait door in principe te bewegen in een willekeurig patroon.

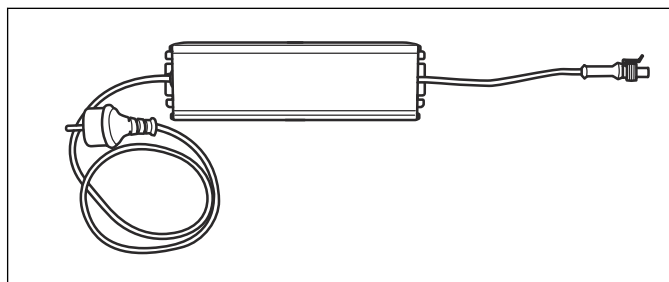


2. Een laadstation waarnaar de robotmaaier terugkeert wanneer de accu bijna leeg is.

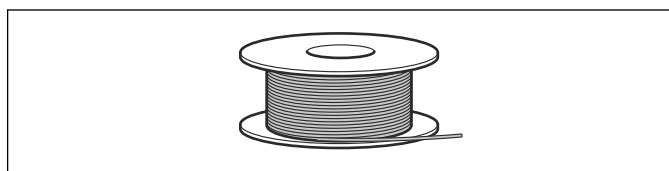


3. Een voeding, die is aangesloten tussen het laadstation en een stopcontact van 100 V-240V. De voeding wordt op het stopcontact en het laadstation

aangesloten via een laagspanningskabel van 10 m/33 ft. Laagspanningskabels met een lengte van 3 m/10 ft of 20 m/66 ft zijn beschikbaar als optionele accessoires. Onderdelen van de voeding mogen niet worden gewijzigd en er mag niet mee worden geknoeid. De laagspanningskabel mag bijvoorbeeld niet worden ingekort of verlengd.



4. De lusdraad wordt langs de randen van het gazon gelegd en ook rondom voorwerpen en planten die de robotmaaier niet mag raken. De lusdraad dient zowel als begrenzingsdraad als begeleidingsdraad. De maximaal toegestane lengte voor de begrenzingslus is 800 m/874 ft.



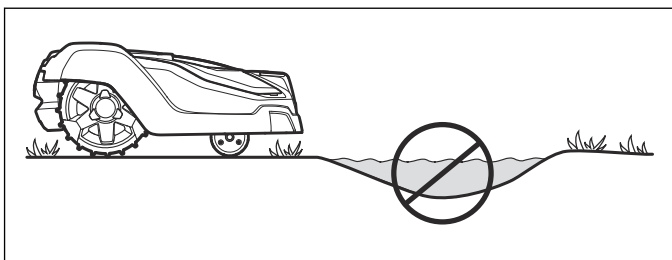
3.2 Voorbereidingen

Lees dit hoofdstuk volledig door voordat u met de installatie begint. De wijze waarop de installatie is uitgevoerd, bepaalt tevens hoe goed de robotmaaier functioneert. Het is daarom belangrijk om de installatie zorgvuldig te plannen.

De planning is gemakkelijker als u een schets maakt van het werkgebied, met inbegrip van alle obstakels. Zo vindt u eenvoudiger de beste positie voor het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad. Geef op de schets aan hoe de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad moeten lopen.

Kijk op www.husqvarna.com voor meer beschrijvingen en tips voor het installeren.

1. Als het gras in het werkgebied langer dan 10 cm/ 4 inch is, moet u het gras eerst met een gewone gazonmaaier maaien. Verzamel het gras.
2. Vul gaten en kuilen op om te voorkomen dat regenwater hier plassen vormt. Het product kan beschadigd raken als het wordt gebruikt in waterplassen. Zie *Garantie bepalingen op pagina 63*.

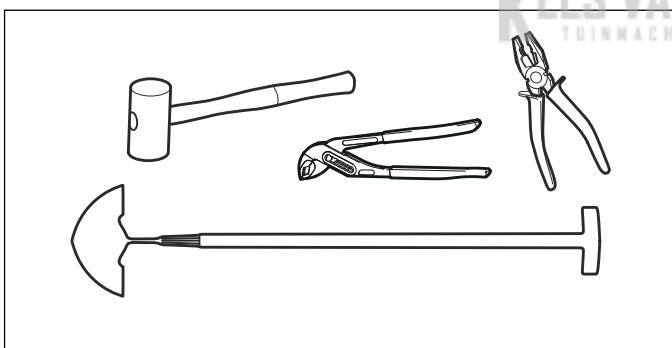


3. Lees alle stappen zorgvuldig door voordat u met de installatie begint.
4. Controleer of alle onderdelen voor de installatie zijn meegeleverd. Zie *Productoverzicht op pagina 6*.
 - Robotmaaier
 - Laadstation
 - Voeding
 - Laagspanningskabel
 - Schroeven voor het laadstation
 - Meter

3.2.1 Installatiegereedschappen

Tijdens de installatie hebt u ook het volgende nodig:

- Hamer/kunststof moker (om de krammen gemakkelijker in de grond te krijgen).
- Combinatietang voor het knippen van de begrenzingsdraad en het samenknippen van de connectoren.
- Waterpomptang (voor het samenknippen van de koppelingen).
- Kantensteker/rechte spade als de begrenzingsdraad moet worden ingegraven.



3.3 Laadstation

Het laadstation heeft 3 functies:

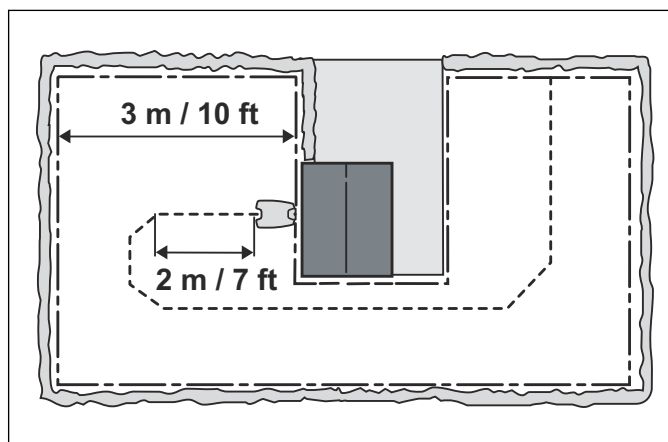
- Controlesignalen door de begrenzingsdraad verzenden.
- Stuursignalen verzenden door de begeleidingskabel zodat de robotmaaier het laadstation kan vinden.
- De accu van de robotmaaier opladen.

3.3.1 Beste locatie voor het laadstation

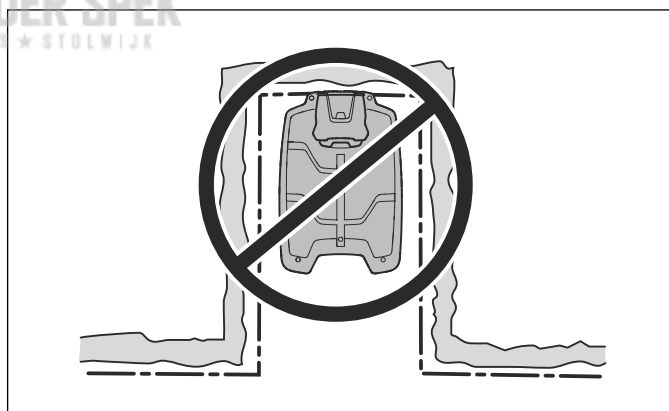
Houd bij het kiezen van de beste locatie voor het laadstation rekening met de volgende aanbevelingen:

- Zorg voor minimaal 3 m/10 ft vrije ruimte vóór het laadstation.
- Leg minimaal 1,5 m/5 ft. begrenzingsdraad vanaf het laadstation in een rechte lijn naar rechts en links.

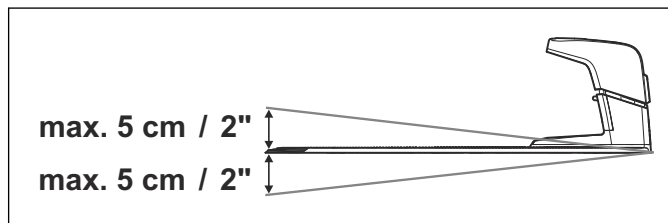
- Plaats het laadstation in de buurt van een stopcontact. De bijgeleverde laagspanningskabel is 10 m/33 ft lang.
- Plaats het vulstation op een vlakke ondergrond vrij van scherpe objecten.
- Bescherm het laadstation tegen spatwater, bijvoorbeeld van sproeiers.
- Bescherm het laadstation tegen direct zonlicht. Het oplaadproces wordt beïnvloed door de omgevingstemperatuur.
- Plaats het laadstation in het lagere deel van een werkgebied met een aanzienlijke helling.
- Overweeg of het laadstation aan het zicht van buitenstaanders moet worden onttrokken.



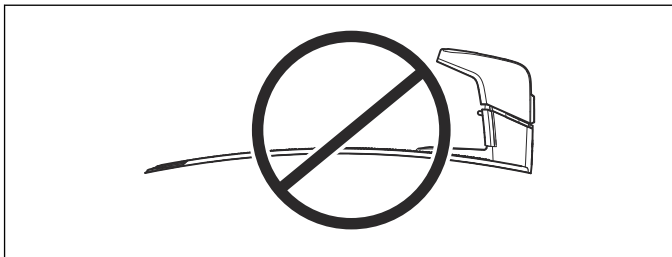
Plaats het laadstation niet in krappe ruimtes of in een hoek. Als dat wel gebeurt, kan de robotmaaier moeite hebben om het laadstation te vinden.



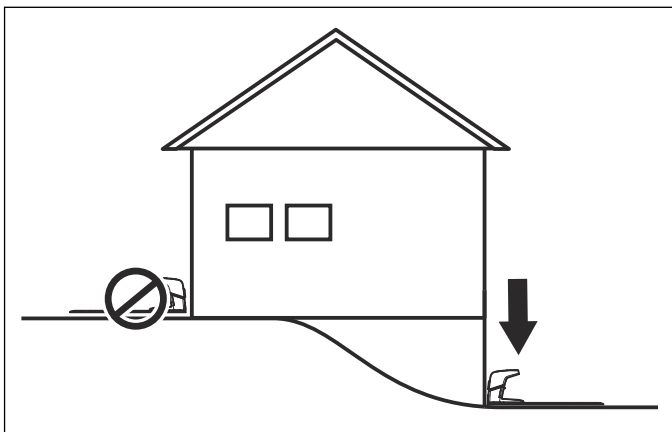
Het laadstation moet op een vlakke ondergrond worden geplaatst. De voorkant van het laadstation mag niet hoger of lager worden geplaatst dan de achterkant, zoals aangegeven in onderstaande afbeelding.



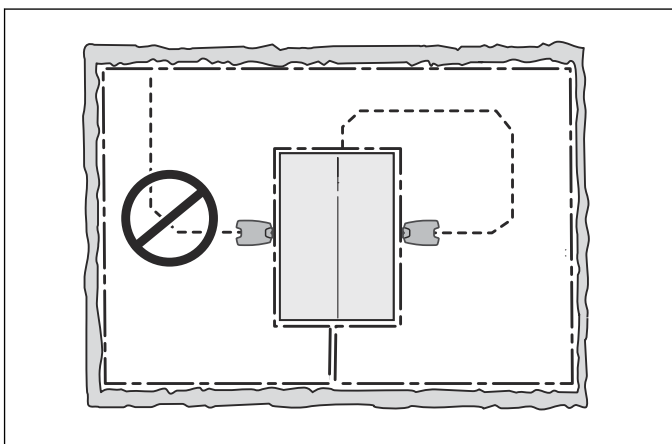
Het laadstation mag niet zodanig worden geplaatst dat de grondplaat verbogen kan raken.



Wanneer de installatie wordt uitgevoerd in een werkgebied met een steile helling, moet het laadstation onder aan de helling worden geplaatst. Dat maakt het eenvoudiger voor de robotmaaier om de begeleidingsdraad naar het laadstation te volgen.



Plaats het laadstation niet op een eiland omdat het hierdoor lastiger is om de begeleidingsdraad optimaal te leggen. Als het laadstation echter toch op een eiland moet worden geïnstalleerd, moet de begeleidingsdraad ook met het eiland worden verbonden. Lees meer over eilanden in *Grenzen binnen het werkgebied* op pagina 17.



3.3.2 Voeding aansluiten

Houd bij het bepalen van de locatie voor de voeding rekening met de volgende punten:

- Dicht bij het laadstation
- Bescherming tegen regen
- Bescherming tegen direct zonlicht



WAARSCHUWING: De robotmaaier mag alleen worden gebruikt met een voedingseenheid die door Husqvarna wordt geleverd.

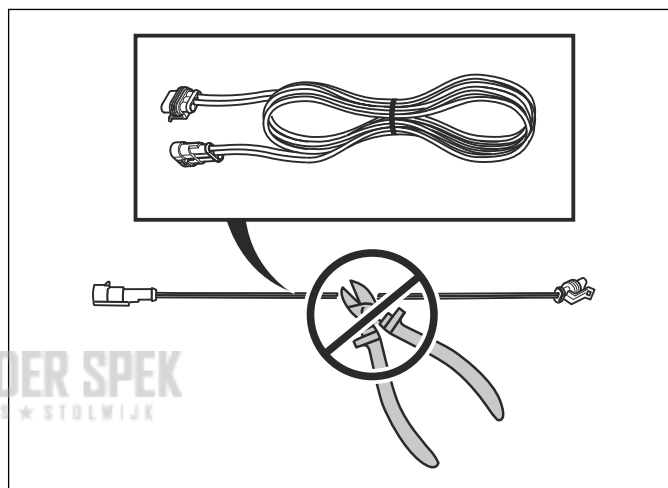
De voeding moet worden geplaatst op een goed geventileerde locatie en onder een afdak. Wanneer de

voeding op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis. We raden u aan om een aardlekschakelaar (RCD) te gebruiken bij het aansluiten van de voeding op het stopcontact.



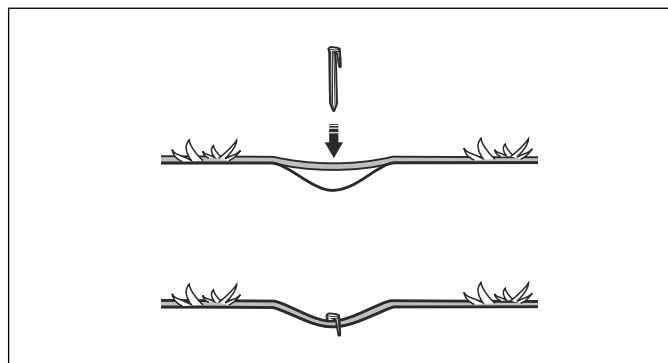
WAARSCHUWING: Van toepassing voor USA/ Canada. Als de voedingseenheid buiten is opgesteld: Risico van elektrische schok. Alleen aansluiten op een afgedekt GFCI-stopcontact (RCD), klasse A, dat voorzien is van een behuizing die waterdicht is, ongeacht of de kap van de aansluitstekker is geplaatst.

Onderdelen van de voeding mogen niet worden gewijzigd en er mag niet mee worden geknoeid. De laagspanningskabel mag bijvoorbeeld niet worden ingekort of verlengd. Laagspanningskabels met een lengte van 3 m/10 ft of 20 m/66 ft zijn beschikbaar als optionele accessoires.

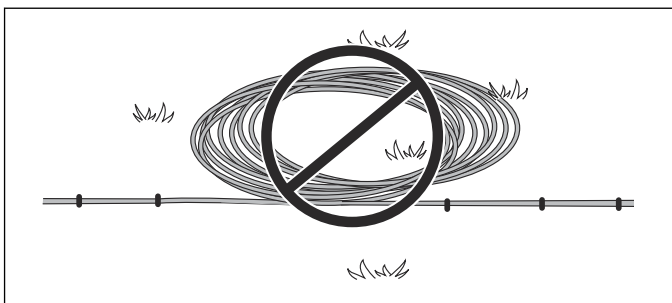


De laagspanningskabel mag door het werkgebied worden gelegd. De laagspanningskabel moet met krammen in de grond worden gezet of worden ingegraven en de maaihoogte moet zodanig worden ingesteld dat de messen op de maaischijf nooit in contact kunnen komen met de laagspanningskabel.

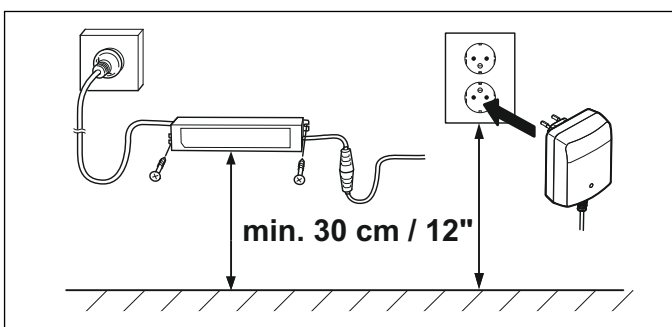
Zorg dat de laagspanningskabel over de grond met krammen wordt vastgezet. De kabel moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid.



De laagspanningskabel mag nooit in een rol worden gelegd of onder de basisplaat van het laadstation omdat dit interferentie kan veroorzaken met de signalen van het laadstation.



Als de stroombron niet direct op een stopcontact kan worden aangesloten, mag deze in geen geval op een hoogte worden gemonteerd waar het gevaar bestaat dat de stroombron onder water komt te staan (ten minste 30 cm/12 inch van de grond). Het is niet toegestaan om de voeding op de grond te plaatsen.



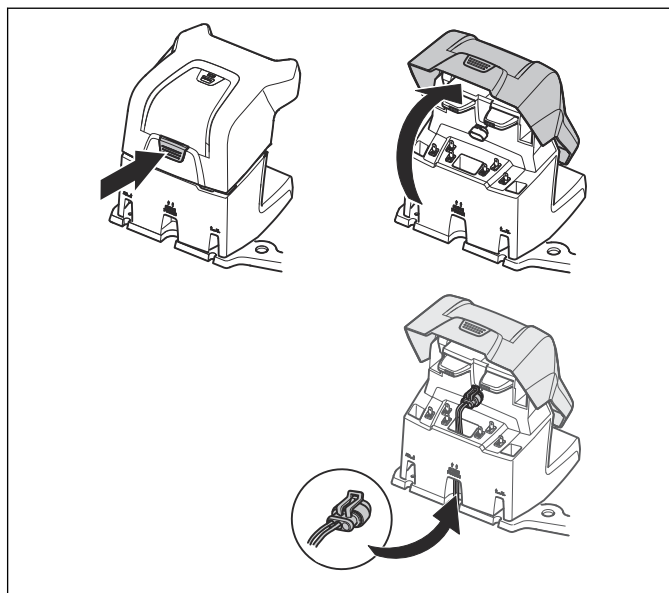
WAARSCHUWING: Onderdelen van de voeding mogen onder geen beding worden gewijzigd en er mag niet mee worden geknoeid. De laagspanningskabel mag niet worden ingekort of verlengd.

OPGELET: Plaats de laagspanningskabel zodanig dat deze nooit in contact kan komen met de messen op de maaischijf.

OPGELET: Haal de stekker uit het laadstation wanneer u bijvoorbeeld de lusdraad wilt schoonmaken of herstellen.

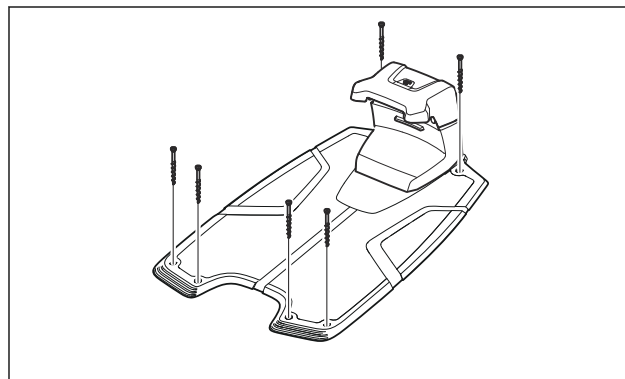
3.3.3 Het laadstation installeren en aansluiten

1. Zet het laadstation op een geschikte plek. Zie *Beste locatie voor het laadstation op pagina 13*.
2. Kantel de beschermkap op het laadstation naar voren en sluit de laagspanningskabel aan op het laadstation.



3. Sluit de voedingskabel van de voeding aan op een stopcontact van 100-240V. Wanneer de voeding op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis. Zie *Voeding aansluiten op pagina 14*.
4. Bevestig het laadstation aan de grond met behulp van de bijgeleverde schroeven. Draai de schroeven zodanig aan dat ze helemaal verzonken zijn.

Let op: De begeleidingsdraad moet naar het laadstation worden gelegd en op het laadstation worden aangesloten voordat u het laadstation vastzet in de grond. Zie *De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22*.



OPGELET: Het is niet toegestaan om nieuwe gaten in de plaat van het laadstation te maken. Alleen de bestaande gaten mogen worden gebruikt om hem in de grond vast te zetten.

OPGELET: Sta of loop nooit op de plaat van het laadstation.



3.4 De accu laden

Nadat het laadstation is aangesloten, kunt u de robotmaaier opladen. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Plaats de robotmaaier in het laadstation terwijl de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad worden gelegd.

Als de accu leeg is, duurt het ongeveer 80 tot 100 minuten om hem volledig te laden.



WAARSCHUWING: Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.

Let op: De robotmaaier kan niet worden gebruikt zolang de installatie niet is voltooid.

3.5 Grensdraad

De begrenzingsdraad kan op de volgende manieren worden geïnstalleerd:

- De draad in de grond vastzetten met krammen.
Zet de begrenzingsdraad met krammen vast als u de plaatsing tijdens de eerste paar weken van het gebruik wilt kunnen bijstellen. Na enkele weken zal het gras over de draad heen zijn gegroeid, waardoor deze niet langer zichtbaar is. Gebruik een hamer/kunststof moker en krammen.
- De draad ingraven.

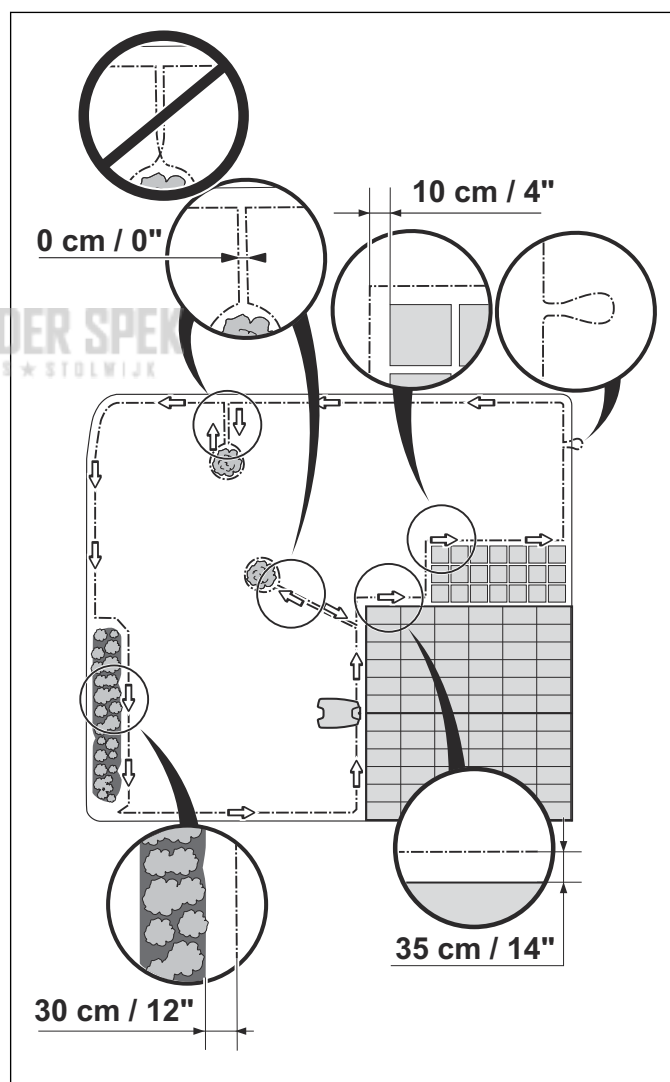
Als u het gazon wilt verticuteren of beluchten, kunt u de begrenzingsdraad het beste ingraven. Waar nodig kunnen beide methoden worden gecombineerd zodat een deel van de begrenzingsdraad is vastgezet met krammen en de rest is ingegraven. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade. Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm/0,4 inch en maximaal 20 cm/8 inch onder de grond legt.

3.5.1 Bepalen waar u de begrenzingsdraad wilt leggen

Bij het leggen van de begrenzingsdraad geldt het volgende:

- De kabel vormt een lus rond het werkgebied. Gebruik originele begrenzingsdraad. Deze is speciaal ontworpen om bestand te zijn tegen vocht uit de grond.
- De robotmaaier mag op geen enkel punt binnen het volledige werkgebied meer dan 35 m/14 ft verwijderd zijn van de draad.
- De draad mag niet langer zijn dan 800 m/ ft.
- Zorg dat er 20 cm/8 inch extra draad beschikbaar is om de begeleidingsdraad later op aan te sluiten. Zie *De begrenzingsdraad leggen op pagina 19*.

In de onderstaande afbeelding ziet u hoe de begrenzingsdraad rond het werkgebied en rond obstakels moet worden gelegd. Gebruik de bijgeleverde meetlat om de juiste afstand te bepalen. Zie *Productoverzicht op pagina 6*.

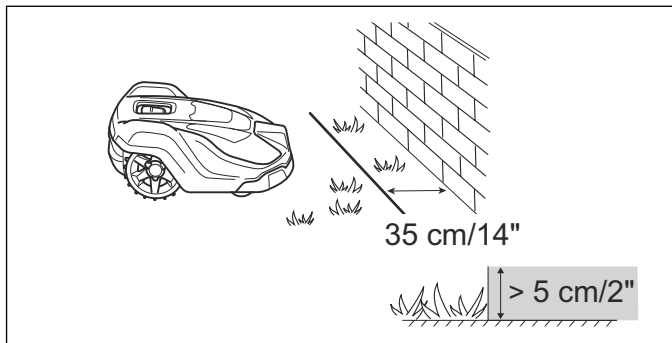


3.5.2 Grenzen van het werkgebied

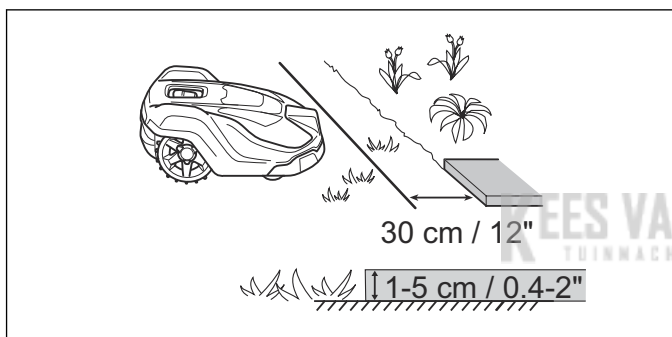
De afstand van de begrenzingsdraad tot obstakels varieert en is afhankelijk van wat er pal naast het werkgebied ligt.

Als het werkgebied wordt begrensd door bijvoorbeeld een muur of hek (5 cm/2 inch of hoger) moet de

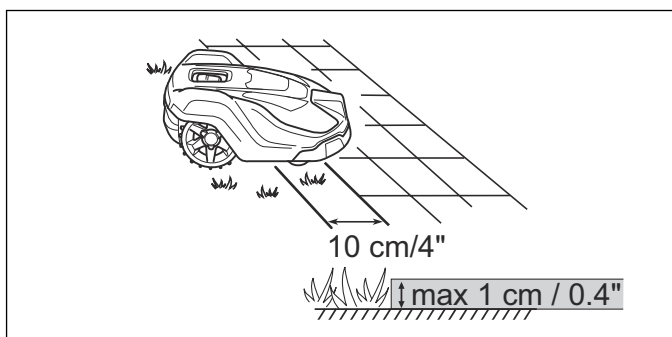
begrenzingsdraad op 35 cm/14 inch vanaf het obstakel worden gelegd. Dat voorkomt dat de robotmaaier op een obstakel botst en beperkt slijtage aan de kap. Ongeveer 20 cm/8 inch van het gazon rond het vaste obstakel zal niet worden gemaaid.



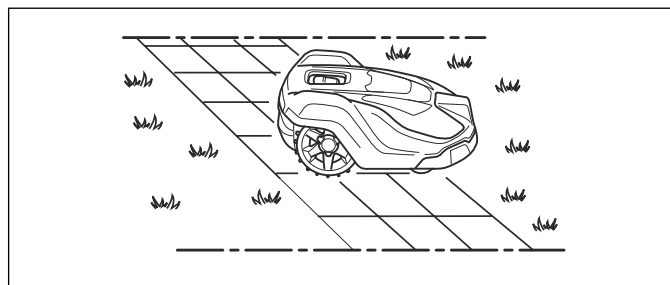
Als het werkgebied grenst aan een kleine greppel, een bloemperk, of een kleine verhoging, zoals een lage stoeprand (1-5 cm/0.4-2 inch), moet de begrenzingsdraad op 30 cm/12 inch binnen het werkgebied worden gelegd. Hiermee wordt voorkomen dat de wielen in de greppel of op de stoep rijden, dit kan namelijk leiden tot overmatige slijtage van de robotmaaier. Ongeveer 15 cm/6 inch van het gazon langs de greppel/stoeprand wordt niet gemaaid.



Als het werkgebied grenst aan een tegelpad of iets dergelijks, dat ongeveer op dezelfde hoogte ligt als het gazon (+/- 1 cm/0,4 inch), is het mogelijk om de robotmaaier een eindje over het pad te laten rijden. De begrenzingsdraad moet dan 10 cm/4 inch vanaf de rand van het pad worden gelegd. Al het gras langs het tegelpad wordt gemaaid.

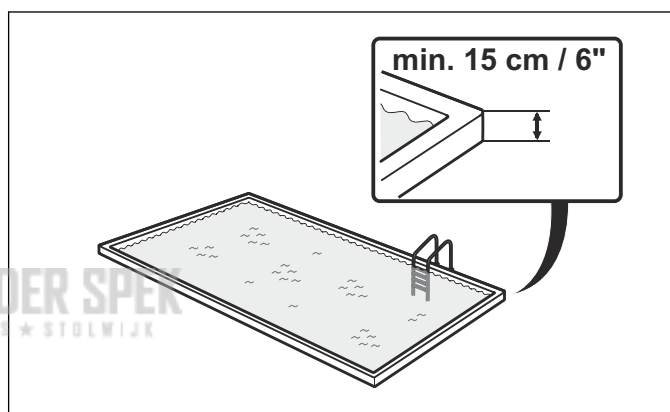


Als het werkgebied in tweeën wordt gedeeld door een tegelpad dat niet boven het gazon uitsteekt, is het mogelijk om de robotmaaier over het pad te laten rijden. Het kan een voordeel zijn om de begrenzingsdraad onder de tegels te leggen. De begrenzingsdraad kan ook in de voeg tussen de tegels worden gelegd. Zorg ervoor dat de tegels op gelijke hoogte zijn met het gazon om overmatige slijtage van de robotmaaier te voorkomen.



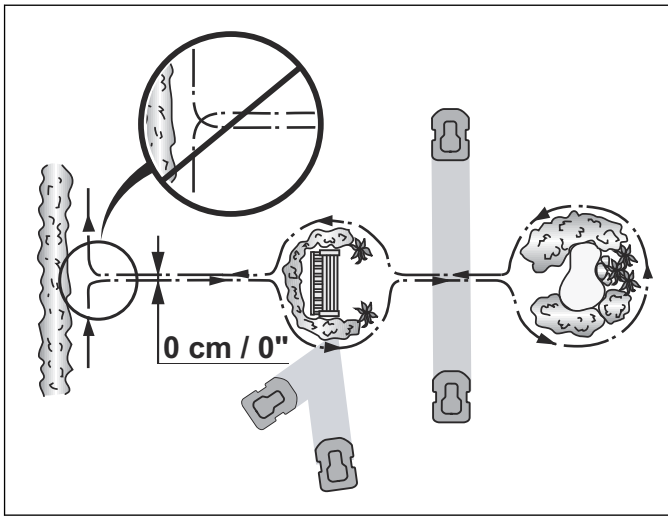
OPGELET: De robotmaaier mag nooit over grind, mulch of soortgelijk materiaal rijden, omdat de messen hierdoor kunnen worden beschadigd.

OPGELET: Als het werkgebied aan een waterpartij, helling, afgrond of openbare weg grenst, moet behalve de begrenzingsdraad ook een rand of iets dergelijks worden geplaatst. Die moet in dat geval minimaal 15 cm/6 inch hoog zijn. Dat zorgt ervoor dat de robotmaaier nooit buiten het maaigebied terecht kan komen.



3.5.3 Grenzen binnen het werkgebied

Gebruik de begrenzingsdraad om gebieden binnen het werkgebied te isoleren door eilanden te creëren rond obstakels die niet tegen botsingen kunnen, zoals bloemperken, struiken en fontein. Leg de draad tot en rond het gebied dat moet worden geïsoleerd en keer dan terug langs dezelfde route. Als er krammen worden gebruikt, moet de draad op de terugweg onder dezelfde kram worden gelegd. Als de begrenzingsdraden naar en vanaf het eiland dicht bij elkaar worden gelegd, kan de robotmaaier over de draad rijden.

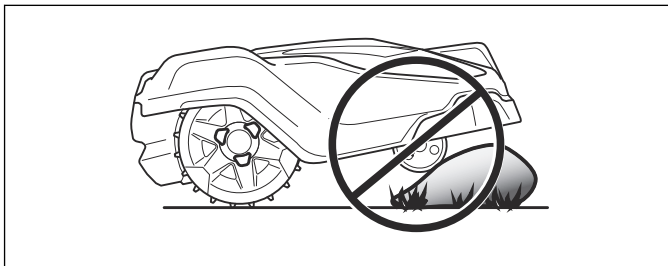


OPGELET: De begrenzingsdraad mag op het traject van en naar een eiland niet worden gekruist.

Obstakels die wel tegen een botsing kunnen, zoals bomen en struiken hoger dan 15 cm/6 inch, hoeven niet met de begrenzingsdraad te worden geïsoleerd. De robotmaaier keert om wanneer hij tegen een dergelijk obstakel stoot.

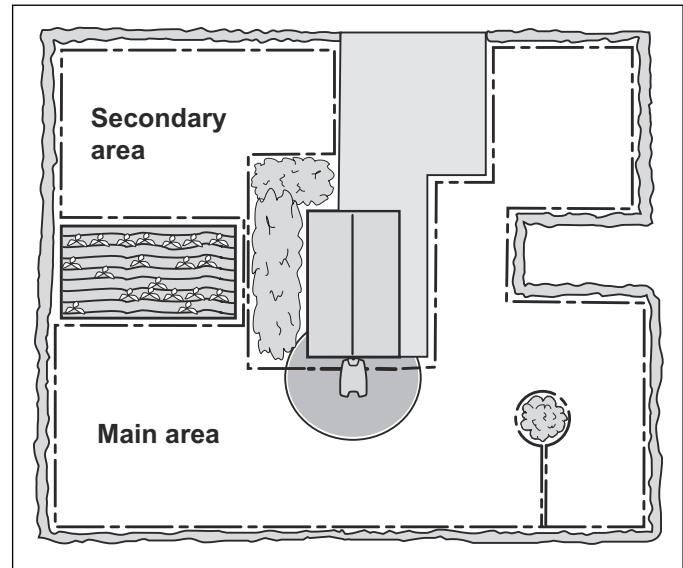
Voor een veilige en stille werking is het echter raadzaam alle vaste voorwerpen in en rond het werkgebied af te grenzen.

Obstakels met een lichte helling, bijvoorbeeld stenen of grote bomen met bovengrondse wortels, moeten worden geïsoleerd of verwijderd. De robotmaaier kan anders op zulke obstakels glijden, met als gevolg dat de messen beschadigd raken.



3.5.3.1 Bijgebieden

Als het werkgebied uit twee gebieden bestaat, waarbij het voor de robotmaaier lastig is om van het ene naar het andere gebied te gaan, kunt u beter een bijgebied creëren. Voorbeelden hiervan zijn hellingen van 45% of een doorgang die smaller is dan 60 cm/24 inch. Leg de begrenzingsdraad dan rond het bijgebied zodat er een eiland wordt gevormd buiten het hoofdgebied. De robotmaaier moet handmatig worden verplaatst tussen hoofd- en bijgebied wanneer het gras in het bijgebied moet worden gemaaid.



Hiervoor moet de bedieningsmodus *Bijgebied* worden gebruikt, omdat de robotmaaier het traject tussen het bijgebied en het laadstation niet zelfstandig kan afleggen. Zie *Bedieningsmodus - Start op pagina 42*. In deze modus zal de robotmaaier nooit op zoek gaan naar het laadstation, maar gedurende de ingestelde tijd doorgaan met maaien totdat de accu leeg is. Plaats de robotmaaier in het laadstation om de accu op te laden. Als het hoofdgebied direct na het laden moet worden gemaaid, tikt u op *Start* in de Automower® Connect-app en selecteert u *Hervatten in hoofdgebied*.

3.5.3.2 Doorgangen tijdens het maaien

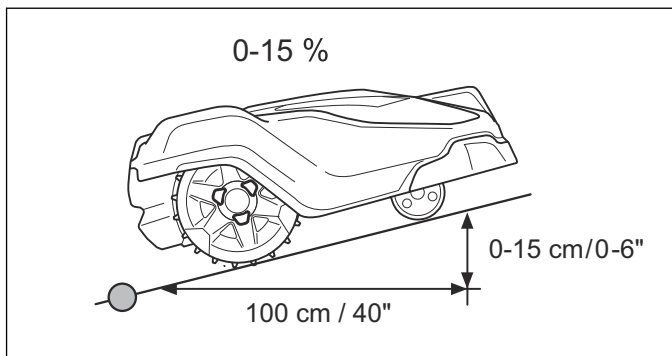
Vermijd lange en smalle doorgangen en zones smaller dan 1,5 - 2 m/3,2 - 6,5 ft. Dan bestaat het risico dat de robotmaaier lang in die doorgang of zone blijft rijden. Het gazon zal er dan geplet uitzien. De smalste doorgang waar de robotmaaier doorheen kan is 60 cm/24 inch (tussen begrenzingsdraden).

Let op: In doorgangen van smaller dan 2 m/6,5 ft (tussen begrenzingsdraden) wordt door Husqvarna aangeraden om een begeleidingsdraad aan te brengen.

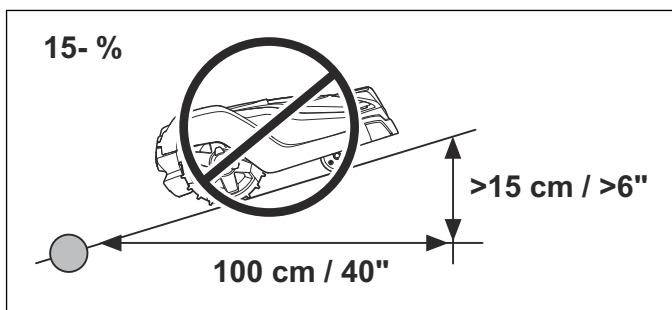
3.5.3.3 Hellingen

De robotmaaier kan op hellingen werken. De maximale helling wordt gedefinieerd als een percentage (%) en wordt berekend als het hoogteverschil in centimeters per meter. Binnen het werkgebied kan de robotmaaier zones met een helling tot 45% maaien. Gebieden met een grote hellingsgraad moeten met begrenzingsdraad worden geïsoleerd.

De begrenzingsdraad kan over een helling met een hellingsgraad van minder dan 15% worden gelegd.

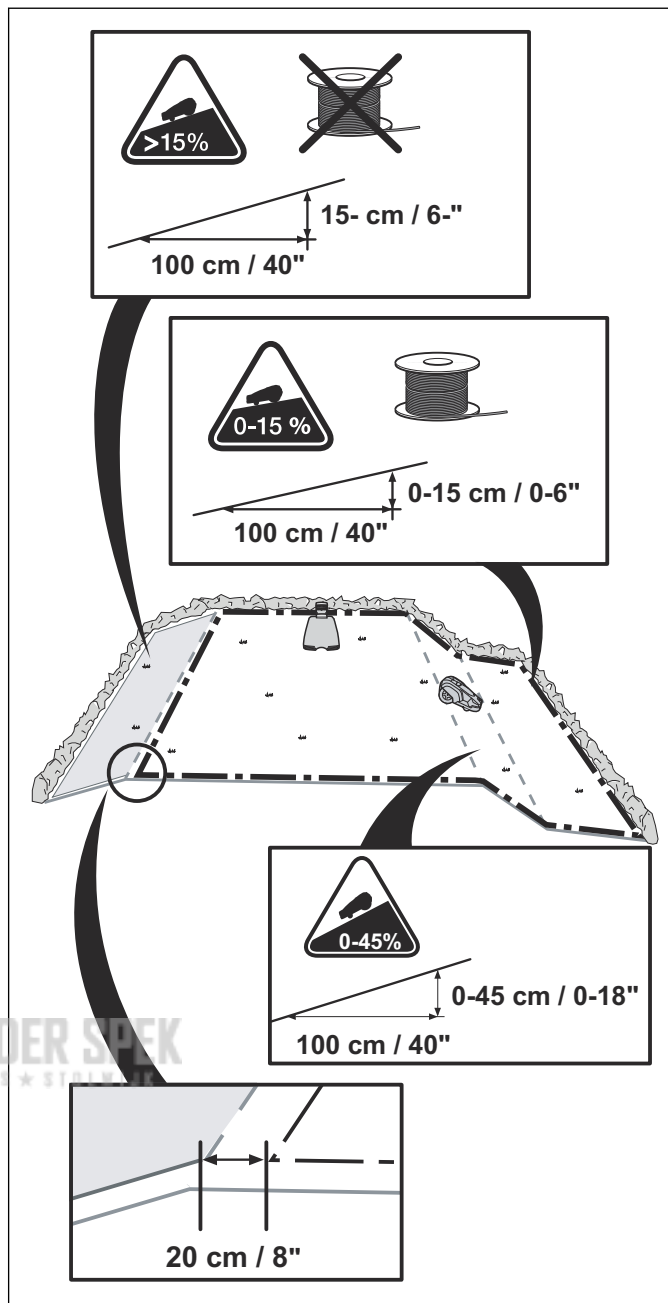


De begrenzingsdraad mag niet op een helling van meer dan 15% worden gelegd. De kans bestaat dat de robotmaaier daar moeilijk kan draaien. De robotmaaier stopt dan en de foutmelding *Buiten maaigebied* wordt weergegeven. Dat kan vooral gebeuren bij natte weersomstandigheden, omdat de wielen dan op het natte gras kunnen gaan slippen.



De begrenzingsdraad kan ook op een helling steiler dan 15% worden gelegd als er een obstakel is waar de robotmaaier tegenaan mag rijden, zoals bijvoorbeeld een omheining of dichte haag.

Als zich aan de buitenrand van het werkgebied hellingen bevinden die steiler zijn dan 15%, moet de begrenzingsdraad op een vlakke ondergrond worden gelegd op een afstand van ongeveer 20 cm/8 inch voor het begin van de helling.



3.5.4 De begrenzingsdraad leggen

Als u de begrenzingsdraad met krammen gaat vastzetten:

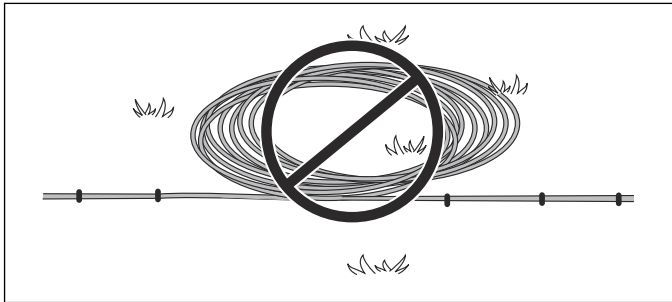
- Maai het gras op de plek waar u de draad gaat leggen heel kort met een gewone gazonmaaier of trimmer. U kunt de draad dan dicht bij de grond leggen, waardoor de kans kleiner wordt dat de robotmaaier de draad doorsnijdt of de isolatie van de draad beschadigt.
- De begrenzingsdraad moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid. De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen. Om dit te voorkomen, moet u de eerste weken na het installeren altijd de maximale maaihogte selecteren en de maaihogte vervolgens elke tweede week een stap verlagen totdat de gewenste maaihogte is bereikt.

- Gebruik een hamer om de krammen in de grond te tikken. Wees voorzichtig bij het inslaan van de krammen en zorg dat de draad niet te strak komt te staan.

Als u de begrenzingsdraad gaat ingraven:

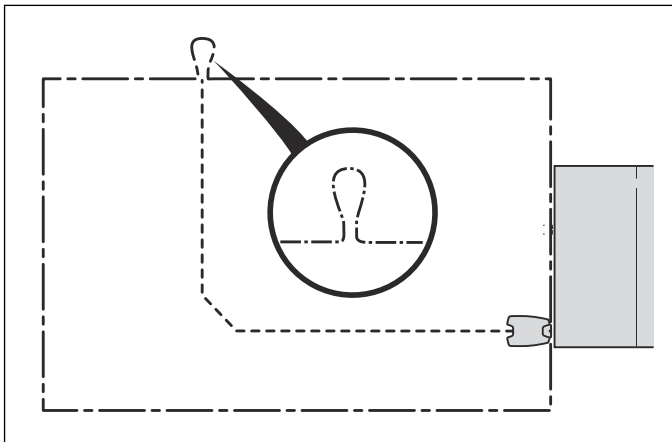
- Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm/0,4 inch en maximaal 20 cm/8 inch onder de grond legt. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade.

Let op: Leg extra draad niet opgerold buiten de begrenzingsdraad. Dit kan de werking van de robotmaaier verstoren.



3.5.4.1 Oogje voor het aansluiten van de begeleidingsdraad

Om het aansluiten van de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad te vergemakkelijken, is het een goed idee om op het punt waar de begeleidingsdraad later wordt aangesloten een oogje te maken met behulp van een extra stuk begrenzingsdraad van ongeveer 20 cm/8 inch. Bepaal voordat u begint met het uitleggen van de begrenzingsdraad waar u de begeleidingsdraad wilt plaatsen. Zie *De begrenzingsdraad leggen op pagina 19*.

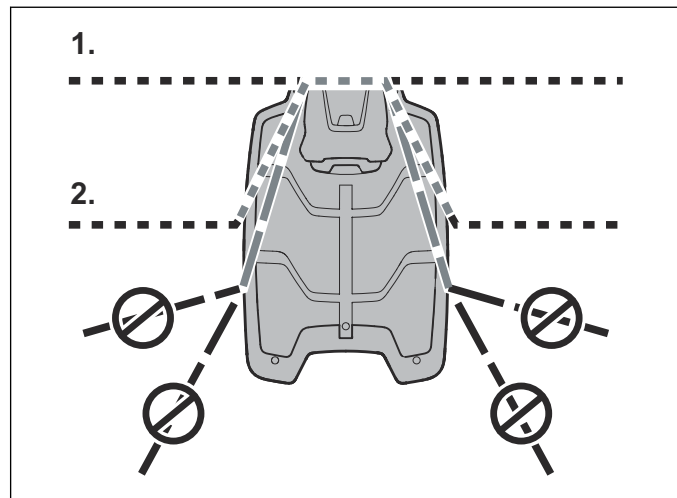


3.5.4.2 De begrenzingsdraad richting het laadstation leggen

De grensdraad moet volledig buiten het laadstation om worden gelegd (zie optie 1 in de afbeelding). Als het noodzakelijk is om het laadstation gedeeltelijk buiten het werkgebied te plaatsen, is het ook mogelijk om de draad onder de laadplaat van het laadstation te leggen (zie optie 2 op de afbeelding).

Voorkom echter dat het grootste deel van het laadstation buiten het werkgebied wordt geplaatst,

omdat dit het voor de robotmaaier lastig maakt om het laadstation te vinden (zie afbeelding).



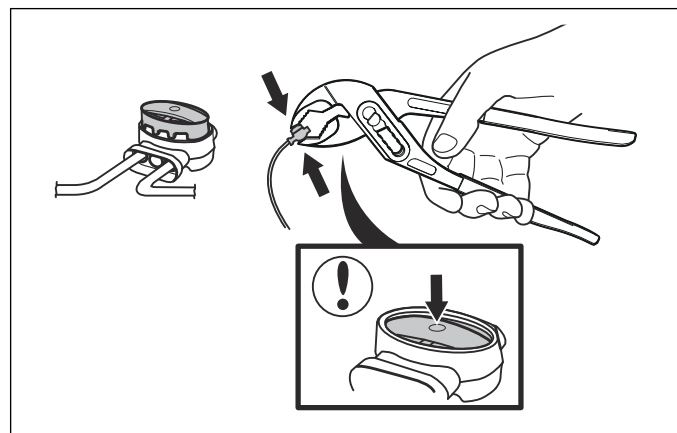
3.5.4.3 De begrenzingsdraad lassen



OPGELET: Een tweaderige kabel of een kroonsteentje geïsoleerd met isolatietape levert geen adequate lassen op. Het vocht in de grond zorgt ervoor dat de draden gaan oxideren, waardoor het circuit na een tijdje wordt onderbroken.

Gebruik een originele koppeling wanneer de begrenzingsdraad niet lang genoeg is en moet worden gelast. Die is waterbestendig en garandeert een betrouwbare elektrische aansluiting.

Steek beide draaduiteinden in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling. Duw de knop boven op de koppeling vervolgens helemaal in. Gebruik een waterpomptang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken.



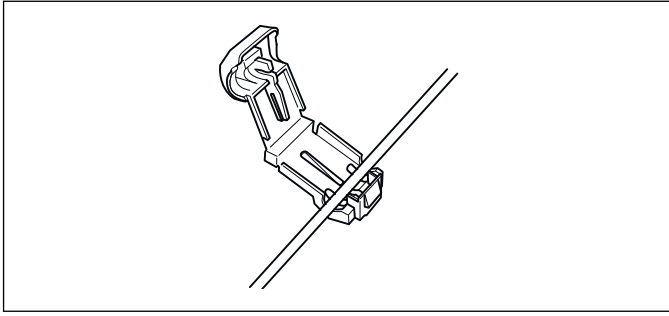
3.6 De begrenzingsdraad aansluiten



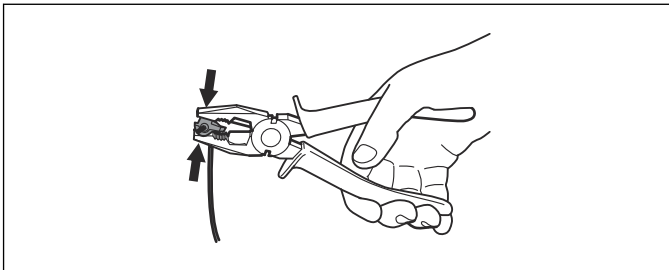
OPGELET: De begrenzingsdraad mag zichzelf niet kruisen wanneer deze wordt aangesloten op het laadstation. Sluit het rechteruiteinde van de draad aan op de pen rechts op het laadstation en het linkeruiteinde op de pen links.

Om de begrenzingsdraad aan te sluiten op het laadstation:

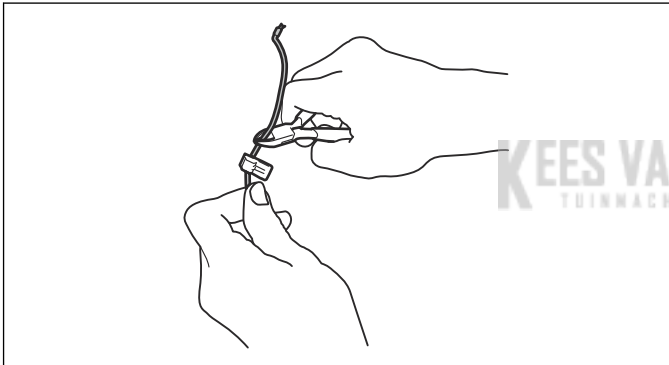
1. Open de connector en plaats de draad in de uitsparing in de connector.



2. Druk de aansluitklemmen samen met een tang. Druk totdat u een klik hoort.

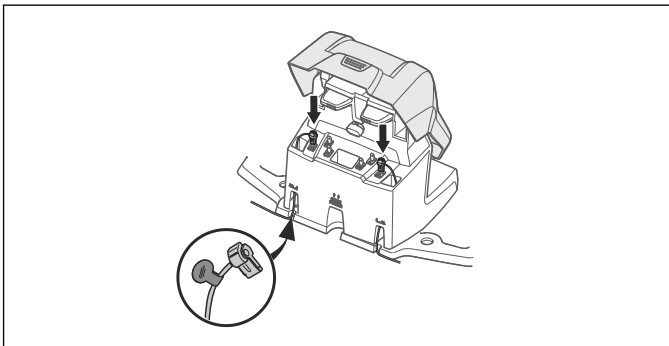


3. Knip overtollige begrenzingsdraad weg. Knip op 1-2 cm/0,4-0,8 inch boven de connectoren af.



4. Kantel de beschermkap van het laadstation naar voren en steek de draadeinden in de relevante kanalen aan de achterkant van het laadstation. Druk de verbinder op de metalen pennen, met de markeringen AL (links) en AR (rechts), op het laadstation.

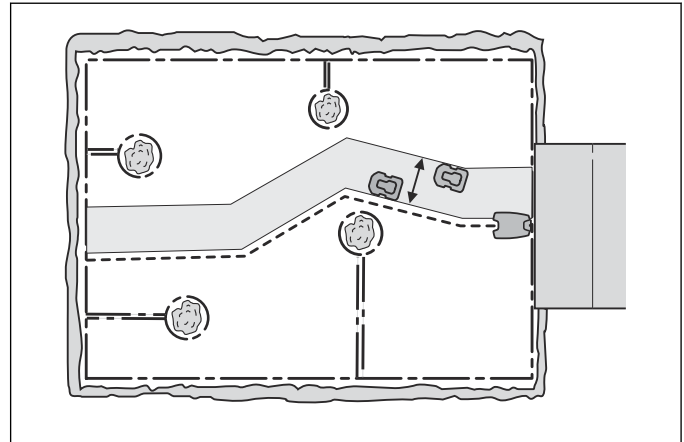
5. Markeer de draden met de bijgeleverde kabelmarkers. Dat maakt het eenvoudiger om de draden aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.



3.7 De begeleidingsdraad installeren

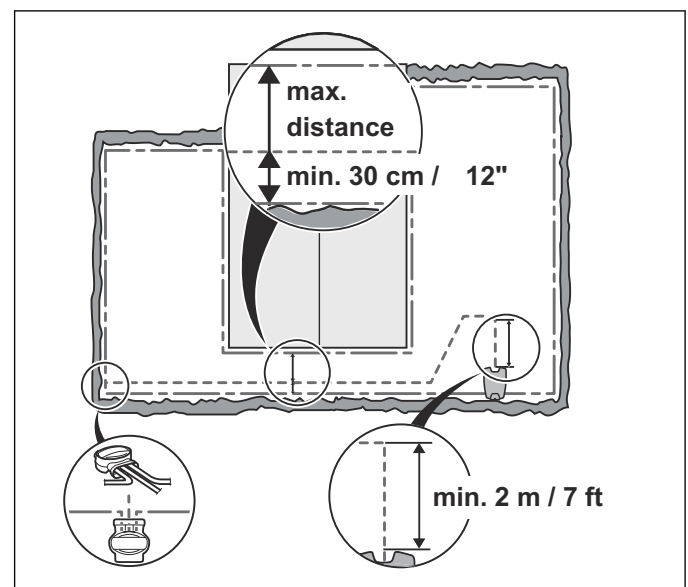
De begeleidingsdraad wordt door de robotmaaier gebruikt om de weg naar het laadstation te vinden, maar dient ook om de robotmaaier naar uithoeken van de tuin te leiden.

Voor de begrenzings- en begeleidingsdraden wordt dezelfde draad gebruikt. De begeleidingsdraad kan net als de begrenzingsdraad met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



De robotmaaier werkt op diverse afstanden vanaf de begeleidingsdraad, om de kans op spoorvorming te beperken. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd. Hoe groter de ingestelde doorrijbreedte voor de corridor is, hoe kleiner de kans op spoorvorming is.

De robotmaaier loopt altijd links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. De corridor bevindt zich dus links van de geleidingsdraad. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation.



De begeleidingsdraad kan net als de begrenzingsdraad met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



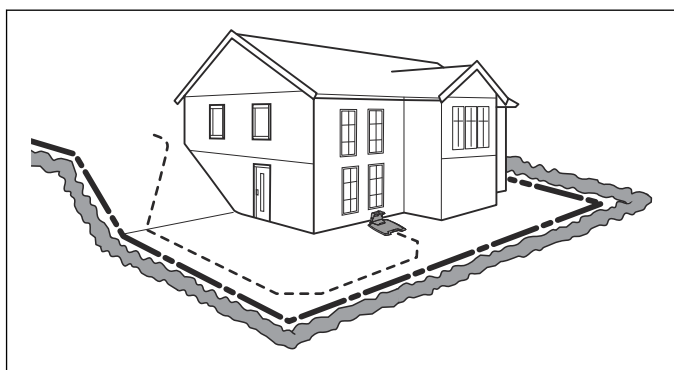
OPGELET: Zorg voor zo veel mogelijk ruimte links van de begeleidingsdraad (gezien in de

richting van het laadstation). Ook is het niet toegestaan om de begeleidingsdraad op een afstand van minder dan 30 cm/12 inch vanaf de begrenzingsdraad te leggen.

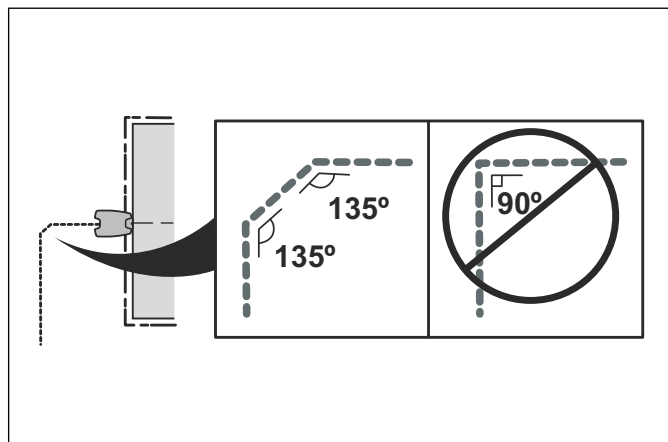
3.7.1 De begeleidingsdraad leggen en aansluiten

1. Het is belangrijk om na te denken over de lengte van de begeleidingslus voordat u begint met het leggen en aansluiten van de begeleidingsdraad. Dit geldt met name bij grote of complexe installaties. Als de begeleidingsdraad langer is dan 400 m/218 yd, kan het voor de robotmaaier lastig zijn om deze te volgen. De stroom in de begeleidingsdraad gaat altijd naar links op het punt waar de begeleidingsdraad op de begeleidingslus is aangesloten.
2. Kantel de bovenklep op het laadstation naar voren en steek de begeleidingsdraad door één van de twee kanalen met de markering GUIDE die naar de aansluiting voor de begeleidingsdraad gaan.
3. Bevestig een connector op de begeleidingsdraad op dezelfde manier als bij de begrenzingsdraad, zoals beschreven in *De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 20*. Sluit deze aan op de aansluitpen, gemarkeerd met G1 (G2, G3), op het laadstation.
4. Markeer de draden met de bijgeleverde kabelmarkers. Dat maakt het eenvoudiger om de draden later opnieuw aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.
5. Leid de draad door de sleuf onder de laadplaat door en vervolgens minstens 2 m/6,5 ft in een rechte lijn vanaf de voorste rand van de plaat.

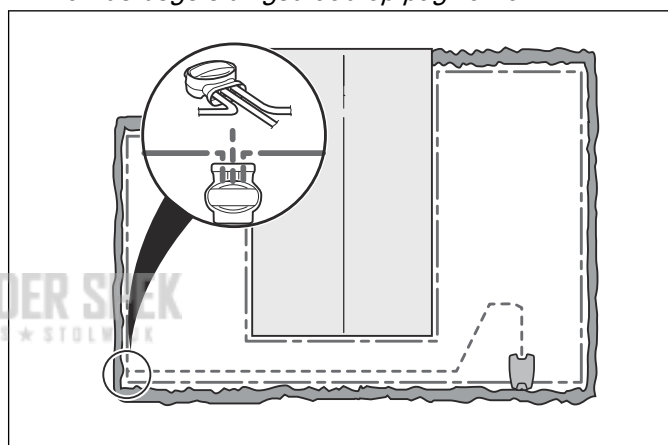
Als de begeleidingsdraad op een steile helling moet worden geïnstalleerd, moet de draad bij voorkeur onder een hoek op de helling worden gelegd. Dat maakt het voor de robotmaaier eenvoudiger om de begeleidingsdraad op de helling te volgen.



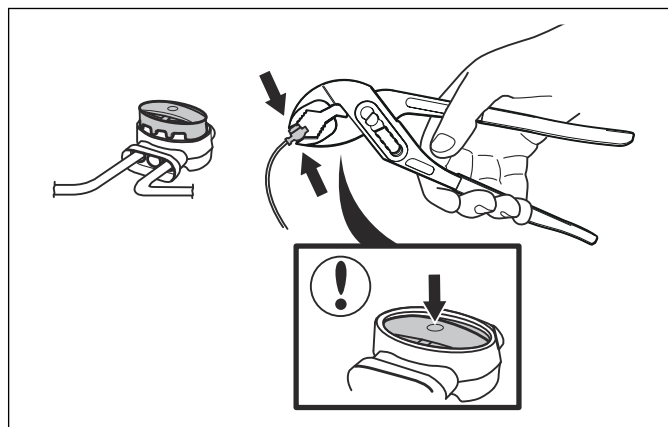
Leg de draad niet in scherpe bochten. Hierdoor kan het voor de robotmaaier lastig worden om de begeleidingsdraad te volgen.



6. Leid de begeleidingsdraad naar het punt op de begrenzingslus waar de begeleidingsdraad moet worden aangesloten.
7. Knip de begrenzingsdraad door met bijvoorbeeld een draadtang. Het aansluiten van de begeleidingsdraad gaat makkelijker als er op de begrenzingsdraad een oogje wordt gemaakt, zoals eerder beschreven. Zie *Oogje voor het aansluiten van de begeleidingsdraad op pagina 20*.



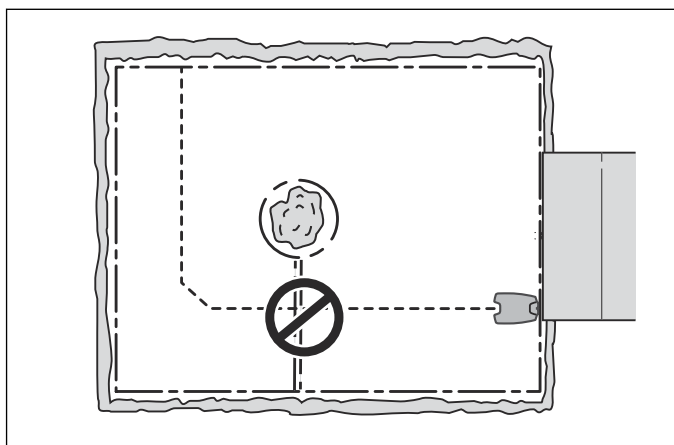
8. Sluit de begeleidingsdraad met behulp van een koppeling aan op de begrenzingsdraad:
 - a) Steek de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling.
 - b) Gebruik een waterpomptang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken. Het maakt niet uit welke openingen worden gebruikt voor het aansluiten van elke draad.



9. Zet de las met krammen vast in het gazon of graaf hem in.

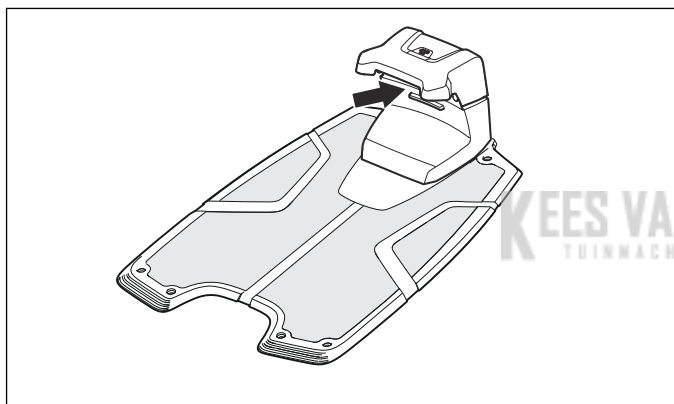


OPGELET: De begeleidingsdraad mag de begrenzingsdraad niet kruisen, bijvoorbeeld een begrenzingsdraad die naar een eiland loopt.



3.8 De installatie controleren

Controleer het lussignaal door te kijken naar het indicatielampje in het laadstation.



Zie *Led-Indicatielampje op het laadstation op pagina 53* als het lampje niet constant of knipperend groen brandt.

3.9 Connectiviteit

Met de Automower® Connect-app kunt u uw robotmaaier in de gaten houden, beheren en configureren vanaf uw mobiele apparaat. Bovendien ontvangt u push-meldingen van de app, bijvoorbeeld als de robotmaaier wordt gestopt.

De app biedt de mogelijkheid van twee soorten verbinding: Mobiele verbinding voor de lange afstand en een Bluetooth-verbinding voor de korte afstand. Automower® 520 en Automower® 550 ondersteunen zowel mobiele communicatie als communicatie via Bluetooth. Zie *Automower® Connect op pagina 23*.

Het is ook mogelijk om uw robotmaaier in de gaten te houden en te bedienen als u zich abonneert op Husqvarna Fleet Services. Zie *Husqvarna Fleet Services op pagina 24*.

3.9.1 Automower® Connect

Automower® Connect is opgenomen in Automower® 520/550.

Automower® Connect brengt het menusysteem van de maaier naar uw mobiele apparaat, waardoor de maaierinstellingen gemakkelijk op afstand kunnen worden uitgelezen en gewijzigd. Via deze app kunt u de status van uw Automower® ontvangen en opdrachten verzenden naar de robotmaaier, waar u ook bent. Bij diefstal ontvangt u een alarmsignaal en kunt u de positie van uw robotmaaier bepalen. In sommige landen wordt Automower® Connect niet ondersteund, vanwege regio-specifieke systemen voor mobiele telefonie. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt voor meer informatie.

3.9.2 Aan de slag

Download de Automower® Connect-app in de AppStore of GooglePlay. Wanneer u de app hebt gedownload, kunt u een e-mailadres en een wachtwoord opgeven om een account aan te maken. U ontvangt een controle-e-mail op het opgegeven e-mailadres. Volg de instructies in de e-mail binnen 24 uur op om uw account te valideren. Als u het account niet binnen 24 uur valideert, moet u het account opnieuw aanmaken. Als het account is aangemaakt in de app, kunt u de robotmaaier en uw mobiele apparaat koppelen. Zie *Eerste opstartprocedure op pagina 24*.

Aan de slag met de Husqvarna Fleet Services™-app, zie *Remote HMI op pagina 23*.

3.9.3 Remote HMI

Husqvarna kan niet instaan voor de beschikbaarheid of het bereik van een gegevensverbinding van derden (langeafstandsverbinding). Het is echter altijd mogelijk om via Bluetooth met de robotmaaier te communiceren, zolang u zich op korte afstand van de robotmaaier bevindt.

Remote HMI is bijvoorbeeld nuttig als degene die de robotmaaier bedient wel de Automower® Connect-app en de PIN-code heeft, maar geen Husqvarna-account heeft ingesteld.

1. Selecteer *Remote HMI*.
2. Activeer Bluetooth koppelen op de robotmaaier:
 - Schakel de robotmaaier uit (hoofdschakelaar, stand 0).
 - Wacht totdat het led-indicatielampje dooft en zet vervolgens de hoofdschakelaar weer in stand 1.

De Bluetooth-koppelingsmodus is gedurende 3 minuten actief.

3. Selecteer de robotmaaier waarmee u wilt koppelen.
4. Voer de PIN-code voor de robotmaaier in.

Wanneer de koppeling is bevestigd, hebt u toegang tot de menu's en functies zolang u zich op korte afstand bevindt (Bluetooth).

Een koppeling met de robotmaaier tot stand brengen met de Husqvarna Fleet Services™-app:

Let op: Zowel de Husqvarna Fleet Services™-app als de Automower® Connect-app moeten op uw smartphone worden gedownload.

1. Meld u aan bij de Husqvarna Fleet Services™-app en volg de instructies voor het koppelen met een robotmaaier. Koppelen gebeurt met Automower® Connect in combinatie met de Husqvarna Fleet Services™-app.
2. Volg stap 2-4 hierboven.
3. Selecteer *Instellingen > Automower® Connect > Nieuwe koppeling starten*.
4. Bevestig het koppelen.

3.9.4 Husqvarna Fleet Services

Husqvarna Fleet Services™ is een cloudoplossing waarmee de commerciële fleetmanager een actueel overzicht heeft van alle machines. Zowel de Automower® 520 als de Automower® 550 kan aan Husqvarna Fleet Services™ worden toegevoegd en waardevolle gegevens uploaden. De gegevens worden automatisch en draadloos naar de Husqvarna Fleet Services™-pagina's overgebracht. Hiermee worden de best mogelijke voorwaarden geschapen voor het plannen van bedrijfsprocessen en voor een hoge uptime, productiviteit en een goede winstgevendheid. De robotmeters worden aan de rest van de machines gekoppeld wanneer u gebruikmaakt van de Automower® Connect-app in combinatie met de Husqvarna Fleet Services™-app die beschikbaar is in de AppStore en GooglePlay. Meer informatie over Husqvarna Fleet Services™ en hoe u zich op de diensten kunt abonneren is beschikbaar op www.husqvarna.com.



3.10 De robotmaaier starten

Als de hoofdschakelaar voor het eerst in stand 1 wordt gezet, wordt er een opstartprocedure uitgevoerd en wordt er tevens een koppeling tot stand gebracht tussen de robotmaaier en de Automower® Connect-app. Tevens vindt er een automatische kalibratie van het begeleidingssignaal plaats.

3.10.1 Eerste opstartprocedure

1. Download de Automower® Connect-app en maak een account. Zie *Aan de slag op pagina 23*.
2. Meld u aan bij uw Husqvarna-account in de app.
3. Schakel op uw mobiele apparaat de Bluetooth®-modus in.

4. Zet op de robotmaaier de **hoofdschakelaar** in stand 1.

Let op: De robotmaaier is gedurende 3 minuten beschikbaar om te koppelen. Als het koppelen binnen deze periode niet is gelukt, schakelt u de robotmaaier uit (hoofdschakelaar, stand 0). Wacht totdat het led-indicatielampje dooft en zet vervolgens de hoofdschakelaar weer in stand 1.

5. Selecteer *Mijn maaiers* in de Automower® Connect-app en selecteer vervolgens het plusteken (+).
6. Selecteer het model. De Automower® Connect-app is nu op zoek naar beschikbare robotmeters op korte afstand (Bluetooth).
7. Selecteer de robotmaaier.
8. Voer de PIN-code voor de robotmaaier in. De eerste keer dat u de robotmaaier start, moet er een opstartprocedure plaatsvinden voordat de koppeling tussen de robotmaaier en de Automower®-app kan worden afgerond.
9. Kies een nieuwe PIN-code voor de robotmaaier.
10. Bevestig de nieuwe PIN-code.

Let op: Gebruik de pagina AANTEKENINGEN aan het begin van de handleiding om de PIN-code te noteren.

11. Tijd en datum zijn dezelfde als voor het mobiele apparaat. Selecteer *Bewerken* als de tijd of datum gewijzigd moet worden. Selecteer *Volgende* als de tijd en datum juist zijn.
12. Plaats de robotmaaier in het laadstation en selecteer vervolgens *Koppelen* in de Automower® Connect-app.
13. Wanneer de koppeling tussen de robotmaaier en het laadstation is bevestigd, selecteert u *Koppelen* om de robotmaaier aan uw Husqvarna-account te koppelen.
14. Wanneer de koppeling tussen de robotmaaier en het Husqvarna-account is bevestigd, selecteert u *Inschakelen* om de diefstalbeveiliging in GeoFence te activeren. Als GeoFence mislukt, selecteert u *Overslaan* en probeert u het later opnieuw. Zie *GeoFence op pagina 33*.
15. Geef uw robotmaaier een naam en selecteer *Gereed*.

3.10.2 Koppelen met de Automower® Connect-app

Als het eerste opstartproces al heeft plaatsgevonden, wordt de volgende keer het normale koppelingsproces gevolgd.

Het normale koppelingsproces tussen de Automower® Connect-app en de robotmaaier omvat de volgende stappen:

1. Download de Automower® Connect-app en maak een account. Zie *Automower® Connect op pagina 23*.
2. Meld u aan bij uw Automower® Connect-account in de app.
3. Schakel op uw mobiele apparaat de Bluetooth®-modus in.

4. Zet op de robotmaaier de **hoofdschakelaar** in stand 1.

Let op: De robotmaaier is gedurende 3 minuten beschikbaar om te koppelen. Als het koppelen binnen deze periode niet is gelukt, schakelt u de robotmaaier uit (hoofdschakelaar, stand 0). Wacht totdat het led-indicatielampje dooft en zet vervolgens de hoofdschakelaar weer in stand 1.

5. Selecteer *Mijn maaiers* in de Automower® Connect-app en selecteer vervolgens het plusteken (+).
6. Selecteer het model. De Automower® Connect-app is nu op zoek naar beschikbare robotmaaiers op korte afstand.
7. Selecteer de robotmaaier.
8. Voer de PIN-code van de robotmaaier in.
9. Druk op *Koppelen* om de robotmaaier te koppelen aan uw Husqvarna-account.
10. Geef uw robotmaaier een naam en selecteer *Gereed*.

3.10.3 Kalibratie begeleidingsdraad

Als de eerste opstartprocedure en koppeling zijn uitgevoerd, drukt u op de **START**-knop boven op de robotmaaier. De robotmaaier rijdt vervolgens uit het laadstation en begint het signaal van de begeleidingsdraad te kalibreren om een zo groot mogelijke doorrijbreedte van de begeleiding te creëren. Dit voorkomt spoorvorming langs de begeleidingsdraad. Wanneer deze procedure is voltooid, kan het maaien beginnen.

3.11 Bedieningspaneel

Automower® 520 en Automower® 550 bezitten geen toetsenbord of display. De opdrachten en instellingen voor de robotmaaier vinden daarom in de Automower® Connect-app plaats. De enige opdracht die op de robotmaaier mogelijk is, is het indrukken van de **START**- en **STOP**-knop.

3.11.1 START- en STOP-knop

- De **START**-knop aan de bovenkant van de robotmaaier wordt gebruikt om de robotmaaier te activeren.

Bij het indrukken van de **START**-knop gaat de robotmaaier werken en verandert de bedrijfsmodus in Automower® Connect op het *Dashboard* in *Maaien*.

- De **STOP**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier onmiddellijk te stoppen.

Als u op de **STOP**-knop drukt, verandert de bedrijfsmodus in Automower® Connect op het *Dashboard* in *Gestopt*.

3.11.2 Het led-indicatielampje op de robotmaaier

Het led-indicatielampje op de robotmaaier toont de huidige status:

- Constant groen licht: De robotmaaier is of aan het grasmaaien of verlaat het laadstation.
- Constant blauw licht: De robotmaaier is gepauzeerd of geparkeerd, of is op zoek naar het laadstation.

- Constant geel licht: Er is op de **STOP**-knop boven op de robotmaaier gedrukt.
- Constant rood licht: De robotmaaier is gestopt vanwege een fout.

Let op: Wis de fout door op de **STOP**-knop te drukken en activeer vervolgens de robotmaaier door het indrukken van de **START**-knop.

- Geel knipperend licht: De PIN-code moet worden bevestigd in de Automower® Connect-app voordat de robotmaaier kan worden geactiveerd.

3.12 Automower® Connect-menu

Het hoofdmenu in Automower® Connect biedt 4 opties:

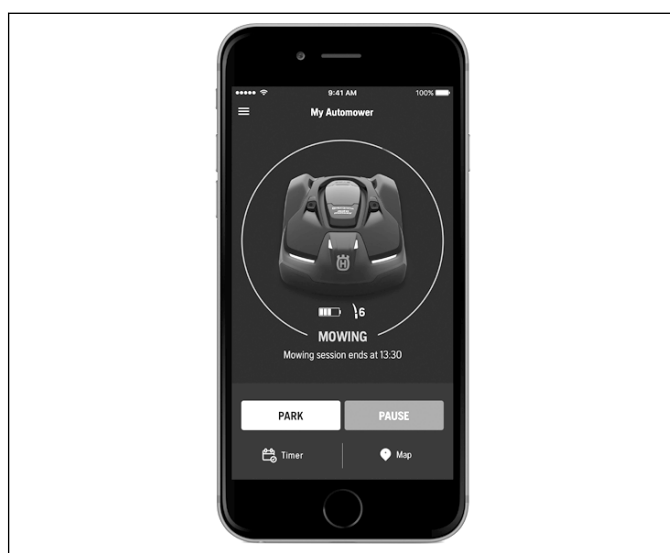
- *Dashboard*
- *Kaart*
- *Instellingen*
- *Berichten* (alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand)

3.12.1 Dashboard

Het dashboard toont de huidige status van de robotmaaier zowel visueel als in tekst. De robotmaaier is heel eenvoudig te bedienen door op de bedieningselementen te tikken, bijvoorbeeld *Parkeren*.

In het onderste deel van het dashboard zijn snelkoppelingen naar de *Timerinstellingen* en de *Kaart*. Het dashboard toont ook symbolen zoals hieronder aangegeven:

1. De accustatus geeft de resterende lading van de accu aan. Een flits wordt over het batterijsymbool weergegeven als de robotmaaier wordt opgeladen. Er wordt een stekker over het batterijsymbool weergegeven als de robotmaaier zich in het laadstation bevindt zonder op te laden.
2. Maaihoogte.



Voor meer informatie over de bedieningsfuncties *Starten*, *Parkeren* en *Pauzeren*, zie *Werking* op pagina 42.

3.12.2 Kaart

De kaart toont de actuele positie van de robotmaaier en het ingestelde centrale punt (oorsprong) voor GeoFence.

3.12.2.1 Kaartinstellingen

1. Open *Kaart* in het hoofdmenu.
2. Tik op het instellingensymbool aan de rechterkant.
3. Schakel *Bewegingenpad* in of uit.
4. Schakel *GeoFence-radius* in of uit.
5. Kies *Kaartweergave* of *Satellietweergave*.

3.13 Instellingen - overzicht

Voor vele werkgebieden is het niet nodig om de standaardinstellingen te wijzigen. Soms kan echter het maieresultaat worden verbeterd door handmatige instellingen. Dit is afhankelijk van de complexiteit van het gazon. Voor een overzicht van de mogelijke instellingen, zie *Overzicht van de instellingenstructuur (1)* op pagina 35, *Overzicht van de instellingenstructuur (2)* op pagina 36 en *Overzicht van de instellingenstructuur (3)* (alleen verbinding op korte afstand via Bluetooth) op pagina 37.



Timer

De timerfunctie is een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke periode de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen. Zie *Timer* op pagina 26



Maaihoogte

De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm/0.8 inch) tot MAX (6 cm/2.5 inch). In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt. Zie *Maaihoogte* op pagina 28.



Werking

Dit menu wordt gebruikt voor het aanpassen van de instellingen voor *Weertimer*, *ECO-modus* en *Spiraalvormig maaien*. Zie *Werking* op pagina 28.



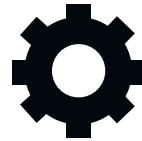
Installatie

Deze menufunctie wordt gebruikt om de installatie klantspecifiek aan te passen. Voor vele werkgebieden is er geen noodzaak tot wijziging van de standaardinstellingen, maar afhankelijk van de gazoncomplexiteit kan het maieresultaat worden verbeterd door handmatige instellingen te doen. Zie *Installatie* op pagina 29.



Accessoires

In dit menu vindt u de instellingen voor de accessoires van de robotmaaier, bijv. Automower® Connect. Neem contact op met uw lokale vertegenwoordiger van Husqvarna voor informatie over welke accessoires beschikbaar zijn voor uw robotmaaier. Zie *Accessoires* op pagina 32.



Algemeen (alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand)

Via deze functie kunt u wijzigingen aanbrengen in de algemene instellingen van de robotmaaier, zoals de datum en tijd. U kunt ook de robotmaaier op de standaardinstellingen terugzetten. Zie *Algemeen* op pagina 32.



Beveiliging (alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand)

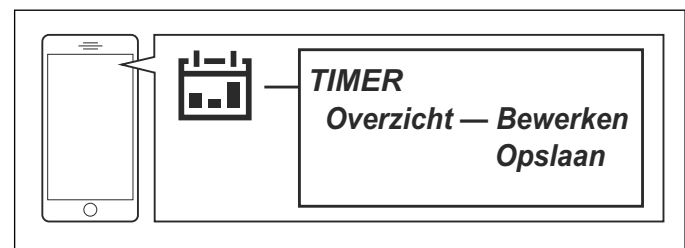
Via dit menu kunt u instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation wijzigen. Zie *Veiligheid* op pagina 32.



Automower® Connect (alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand)

Hiermee kunt u de Automower® Connect-module op de robotmaaier inschakelen of uitschakelen.

3.14 Timer



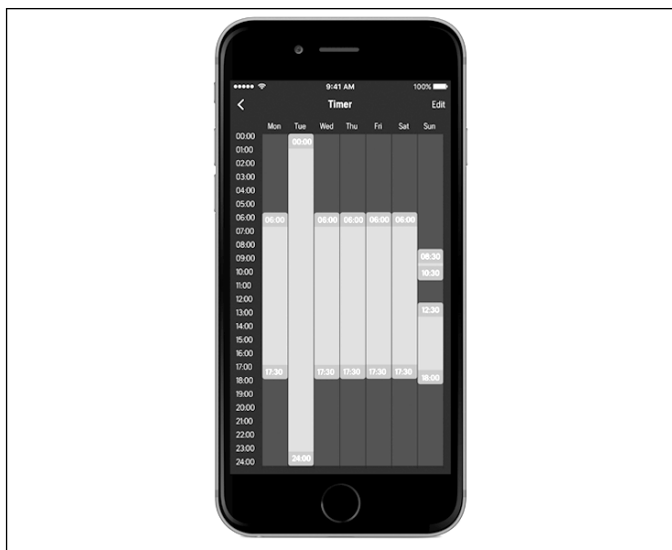
Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Als de robotmaaier te veel mag maaien kan het gazon er erg plat uitzien. Bovendien zal de robotmaaier dan onnodig slijten. Als het werkgebied kleiner is dan de gebiedscapaciteit van de robotmaaier, kan de kwaliteit van het gras verder worden verbeterd door dit om de andere dag te maaien in plaats van dagelijks enkele uren. Bovendien heeft het gras baat bij een rustperiode van ten minste drie opeenvolgende dagen per maand.



WAARSCHUWING: Gebruik de timer om niet te laten maaien wanneer er zich kinderen of huisdieren op het gazon bevinden, of

voorwerpen die door de draaiende messen beschadigd kunnen raken.

De bedrijfsuren en -dagen kunnen in een overzicht worden bekeken. Actief maaien per dag wordt aangegeven door een gekleurde balk. De rest van de tijd is de robotmaaier in het laadstation geparkeerd.



Door de standaardinstellingen voor de timer kan de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken. Dit is doorgaans een geschikte instelling voor een werkgebied dat overeenkomt met de maximale capaciteit, zie *Technische gegevens op pagina 61*.

Als het werkgebied kleiner is dan de maximale capaciteit, dan moet de teller worden gebruikt om

de slijtage van het gras en de grasmaaier te minimaliseren. Ga er bij het instellen van de timer van uit dat de robotmaaier ongeveer het aantal vierkante meters per uur en per dag maait dat staat vermeld in de onderstaande tabel *Werkcapaciteit*.

Model	Geschatte werkcapaciteit, m ² per uur en dag
Automower® 520	92
Automower® 550	208

De onderstaande tabel biedt suggesties voor verschillende timerinstellingen, afhankelijk van de grootte van het gazon. De tijdsintervallen zijn slechts ter indicatie bedoeld. Mogelijk moeten ze worden aangepast aan de tuin en bijvoorbeeld de kwaliteit en groei van het gras tijdens het seizoen. Gebruik de tabel als volgt:

- Zoek een werkgebied op dat het beste past bij de grootte van het gazon.
- Selecteer een geschikt aantal werkdagen.
- Werkuren per dag toont hoeveel uren per dag de robotmaaier mag werken voor het gekozen aantal werkdagen.
- Voorgesteld tijdsinterval geeft een tijdsinterval aan dat overeenkomt met de gewenste werkuren per dag.

Het is mogelijk om 2 werkperiodes per dag te configureren. Elke dag kan unieke werkperiodes hebben, maar het is ook mogelijk om de werkperiode voor de huidige dag te kopiëren naar alle andere dagen.

3.14.1 Suggesties voor de timer Automower® 520

Werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag	Suggestie van tijdsinterval
500 m ²	5	7,5	07:00 - 14:30
	7	5,5	07:00 - 12:30
1000 m ²	5	15,5	07:00 - 22:30
	7	11	07:00 - 18:00
1500 m ²	5	23	00:00 - 23:00
	7	16,5	07:00 - 23:30
2200 m ²	7	24	00:00 - 24:00

3.14.2 Suggesties voor de timer Automower® 550

Werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag, uren	Suggestie van tijdsinterval
1000 m ²	5	7	07:00 - 14:00
	7	5	07:00 - 12:00
2000 m ²	5	13,5	07:00 - 20:30
	7	10	07:00 - 17:00
3000 m ²	5	20,5	03:00 - 23:30
	7	14,5	07:00 - 21:30
4000 m ²	6	22,5	00:00 - 22:30
	7	19,5	04:00 - 23:30

Werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag, uren	Suggestie van tijdsinterval
5000 m ²	7	24	00:00 - 24:00

3.14.3 Timerinstellingen bewerken

Tik op *Bewerken* op het Timeroverzichtscherf in de Automower® Connect-app. Het instellen van verschillende timerintervallen kan nuttig zijn om het grasveld tijdens bepaalde uren voor spelende kinderen of andere activiteiten vrij te houden. Als u wilt dat er een hele dag niet gemaaid wordt, schakelt u die dag in de timerinstellingen uit.

3.14.3.1 De huidige timerinstellingen bewerken

1. Tik op het potloodpictogram voor het bewerken van een bestaande timerinstelling.
2. Kies op welke dagen van de week en welke uren de robotmaaier actief moeten zijn.
3. Tik op *Opslaan*.

3.14.3.2 Een nieuwe timerinstelling toevoegen

1. Tik op het plusteken.
2. Kies op welke dagen van de week en welke uren de robotmaaier actief moeten zijn.
3. Tik op *Opslaan*.

3.15 Maaihoogte



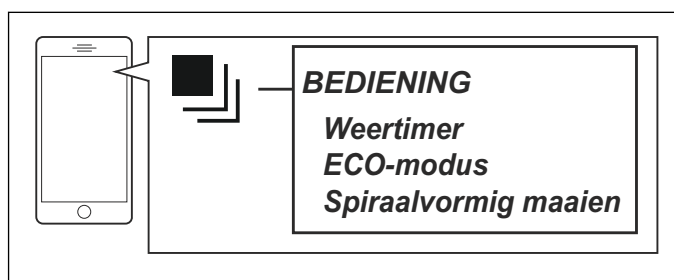
De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm/ 0.8 inch) tot MAX (6 cm/2.5 inch) in negen stappen. Als het gras lang is, kunt u de robotmaaier het beste op de maximale maaihoogte laten beginnen. Zodra het gras korter is, kan de maaihoogte geleidelijk lager worden ingesteld.



OPGELET: In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

1. Tik op de horizontale balk en sleep deze naar de gewenste maaihoogte.
2. Tik op *Opslaan*.

3.16 Werking



In de menu *Werking* is het mogelijk om de instellingen te veranderen van de *Weertimer*, *ECO-modus* en *Spiraalmaaien*.

3.16.1 Weertimer



Met de *Weertimer* kan de robotmaaier de maaitijd automatisch aanpassen aan de snelheid waarmee het gras groeit.

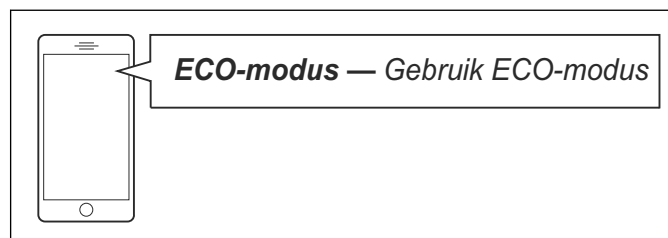
Wanneer de *Weertimer* is geactiveerd, heeft de robotmaaier tijd nodig om de optimale maaitijd voor het betreffende werkgebied te bepalen. Hierdoor kan het een paar dagen duren voor het maaien voor de *Weertimer* is geoptimaliseerd.

De robotmaaier kan niet langer werken dan de timerinstellingen. Het is daarom aan te raden om alleen de tijden uit te schakelen waarop de robotmaaier niet moet werken. Andere tijden moeten beschikbaar zijn voor de *Weertimer*.

Wanneer de *Weertimer* is geactiveerd, is het erg belangrijk om regelmatig te controleren of de maaischijf schoon is en de messen in goede staat zijn. Gras dat rond de maaischijf is gedraaid of botte messen kunnen de werking van de *Weertimer* beïnvloeden.

1. Tik op de *Aan/uit*-balk om de *Weertimer* in of uit te schakelen.
2. Als de maieresultaten niet naar tevredenheid zijn, kan de maaitijd worden aangepast zodat deze langer (*Hoog*) of korter (*Laag*) is.

3.16.2 ECO-modus



De functie voor de ECO-modus schakelt automatisch het signaal uit in de begrenzingslus, de begeleidingsdraden en het laadstation als de robotmaaier niet maait. De ECO-modus is geschikt voor situaties waarin andere draadloze apparatuur wordt gebruikt die niet compatibel is met de robotmaaier, zoals bepaalde ringleidingen of garagedeuren. Als de ECO-modus is geactiveerd, knippert het indicatielampje op het laadstation groen.

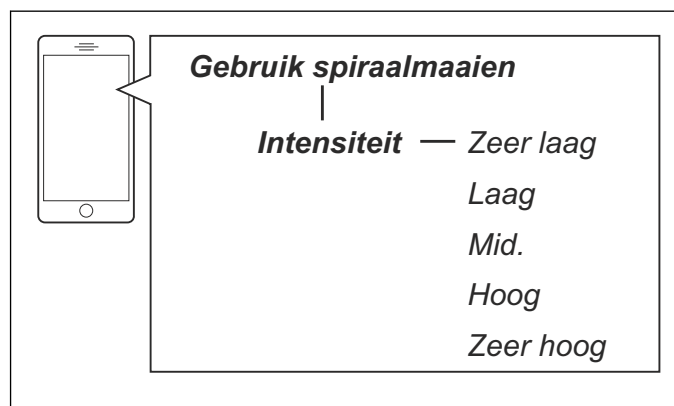
In de ECO-modus kan de robotmaaier alleen in het laadstation worden gestart en niet in het werkgebied. In de ECO-modus moet daarom altijd op de **STOP**-knop

boven op de robotmaaier worden gedrukt voordat de robotmaaier het laadstation verlaat. Het is niet mogelijk om de robotmaaier binnen het werkgebied op een andere manier te starten. Als u de maaier per ongeluk uit het laadstation hebt gehaald zonder eerst de **STOP**-knop in te drukken, moet u de maaier weer in het laadstation plaatsen en de **STOP**-knop indrukken. Druk vervolgens op de **START**-knop om te kunnen starten in het werkgebied.

Let op: Druk in de ECO-modus altijd op de **STOP**-knop alvorens de robotmaaier uit het laadstation te verwijderen.

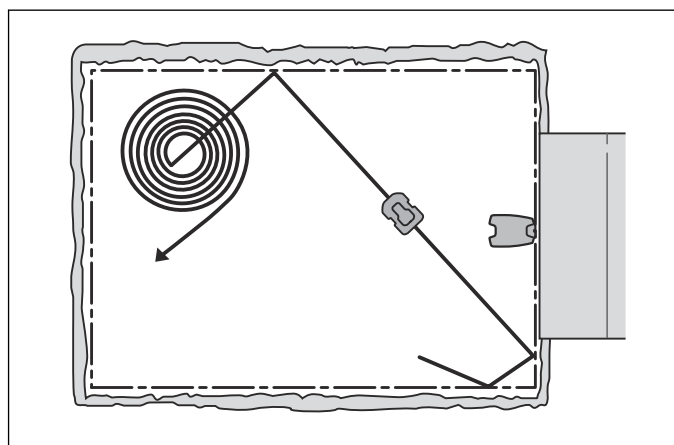
1. Tik op de **Aan/uit**-balk om de ECO-modus in of uit te schakelen.

3.16.3 Spiraalmaaieren



Als de robotmaaier in een gebied komt en detecteert dat het gras langer dan gemiddeld is, kan hij het bewegingspatroon aanpassen naar spiraalvormig maaieren. Dit betekent dat de robotmaaier dan in een spiraalvormig patroon gaat maaieren om het gebied met het langere gras sneller te maaieren. Het is mogelijk om de intensiteit van spiraalvormig maaieren in te stellen. Een gevoeligheid van *Zeer laag/Laag* betekent dat spiraalvormig maaieren minder vaak wordt toegepast. Een gevoeligheid van *Hoog/Zeer hoog* betekent dat spiraalvormig maaieren vaker wordt toegepast.

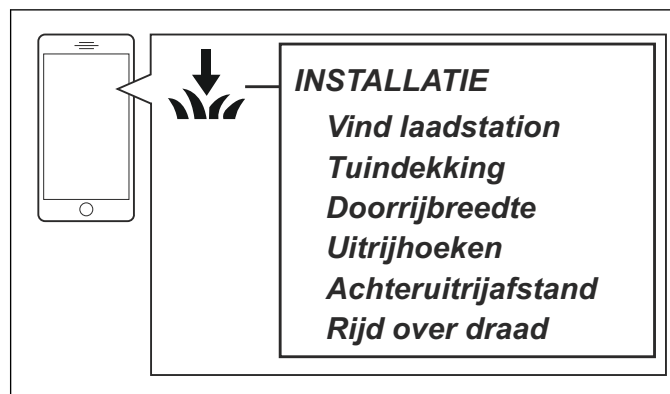
Let op: Om het risico van gazonlijtage op steile hellingen te minimaliseren, wordt spiraalmaaieren niet meer ingeschakeld op hellingen steiler dan 15%.



1. Tik op de **Aan/uit**-balk om *Spiraalvormig maaieren* in of uit te schakelen.

2. De intensiteit kan worden afgesteld voor activering bij een kortere of langere graslengte. Kies een geschikte intensiteit door te tikken op *Zeer laag*, *Laag*, *Gemiddeld*, *Hoog* of *Zeer hoog*.

3.17 Installatie



De standaardinstellingen zijn zo geselecteerd dat ze zouden moeten werken voor de meeste werkgebieden. Voor complexe tuinen kunnen echter andere instellingen nodig zijn.

3.17.1 Het laadstation vinden

De robotmaaier kan worden ingesteld om het laadstation te zoeken op een of meer van de volgende drie manieren:

1. Signaal laadstation
2. Begrenzingsdraad volgen
3. Begeleidingsdraad volgen

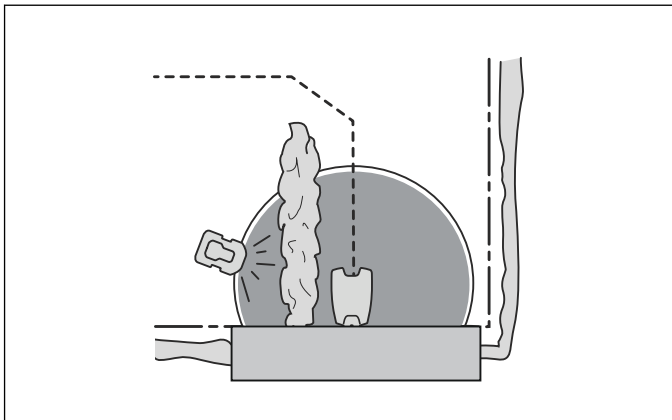
Op basis van de standaardinstellingen worden deze 3 zoekopties gecombineerd om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, maar met een minimale kans op spoorvorming op het gazon. De robotmaaier begint altijd met het zoeken van het *signaal van het laadstation*. Na een bepaalde tijd gebruikt de maaier ook *Volg begeleiding* en *Begrenzingsdraad volgen*.

Veelvoorkomende oorzaken waarom de robotmaaier de draad niet kan volgen, zijn:

- Obstakels in de buurt van de draad zijn niet geïsoleerd.
- Het laadstation, de begrenzingsdraad of de begeleidingsdraad zijn niet geïnstalleerd volgens de instructies in *Het laadstation installeren en aansluiten op pagina 15*, *Grensdraad op pagina 16* en *De begeleidingsdraad installeren op pagina 21*.

3.17.1.1 Signaal laadstation

Het signaal van het laadstation wordt gebruikt om de maaier te laten weten dat hij dicht bij het laadstation is. De standaardinstelling voor het laadstationsignaal is *Max*, maar in zeldzame gevallen kan er een reden zijn om het signaal van het laadstation te verlagen. Zie het voorbeeld hieronder.



3.17.1.2 Begrenzingsdraad volgen

Als de robotmaaier het signaal van het laadstation niet kan vinden, gaat hij op zoek naar de begeleidingsdraden. Als hij dan nog steeds het laadstation niet kan vinden, kan de robotmaaier de begrenzingsdraad terug volgen. De aanbevolen instelling is tussen 10-20 minuten.

3.17.1.3 Begeleidingsdraad volgen

Als de robotmaaier het signaal van het laadstation niet kan vinden, gaat hij op zoek naar de begeleidingsdraden. Het wordt aanbevolen om een korte uitsteltijd te hebben om de tijd te verkorten waarin de robotmaaier op het grasveld zoekt. Als de robotmaaier echter altijd gebruikmaakt van de begeleidingsdraden, bestaat er een groter risico op spoorvorming dan bij gebruik van het signaal van het laadstation. De uitsteltijd is gewoonlijk tussen de 0 en 10 minuten. Het is mogelijk om bij alle begeleidingsdraden dezelfde uitsteltijd te hebben.

Begeleiding > Uitschakelen/Inschakelen

Normaal gesproken hoeft *Begeleidingsdraad volgen* niet te worden uitgeschakeld, ook al is er geen begeleidingsdraad geïnstalleerd. Als u dit echter toch wilt uitschakelen, tikt u op de **Aan/uit**-balk.

3.17.2 Tuindekking

Via dit menu kan de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied worden geleid. Deze belangrijke functie is bedoeld om een gelijkmatig maieresultaat in het gehele werkgebied te handhaven. De standaardinstellingen kunnen voor veel werkgebieden worden gebruikt. In complexere tuinen kan de werking worden verbeterd met behulp van enkele van de onderstaande handmatige instellingen.

3.17.2.1 GPS-navigatie

U hoeft *Tuindekking* niet handmatig in te stellen voor Automower® 520 en Automower® 550. Deze maken gebruik van ingebouwde GPS om te controleren welke gebieden al zijn gemaaid en welke gebieden daarna moeten worden gemaaid. Automower® 520 en Automower® 550 gaan op die manier automatisch naar moeilijk te bereiken delen van het werkgebied.

Let op: Er zijn geen handmatige instellingen van Gebied 1-5 noodzakelijk als GPS-navigatie is ingeschakeld.

GPS-navigatie is alleen van toepassing op Automower® 520 en Automower® 550. Nadat de robotmaaier een aantal dagen in bedrijf is geweest, creëert hij een plattegrond van het werkgebied. Automower® 520 en Automower® 550 bepalen automatisch de afstanden en verhoudingen voor lastig te bereiken delen van het werkgebied.

Let op: Wanneer dezelfde robotmaaier wordt gebruikt voor twee of meer laadstations die dicht bij elkaar liggen (buren bijvoorbeeld), kan de gps-geassisteerde navigatie slechts in één van de werkgebieden worden gebruikt. Anders kan de digitale plattegrond misleidend zijn, waardoor de tuindekking van de robotmaaier afneemt.

3.17.2.2 Gebied 1-5

Er kunnen maximaal 5 afgelegen gebieden worden ingesteld. Als u de handmatige instellingen wilt gebruiken, dient u eerst GPS-navigatie uit te schakelen. Wanneer u GPS-navigatie uitschakelt, wordt de GPS-kaart automatisch gereset.

1. Tik op de **Aan/uit**-balk om GPS-navigatie uit te schakelen.

Let op: Wanneer GPS-navigatie is ingeschakeld, zal deze functie worden gebruikt zolang er een GPS-service beschikbaar is – zelfs als er handmatige instellingen actief zijn. De handmatige instellingen worden enkel gebruikt als er geen GPS-service beschikbaar is.

Area 1-5 > Inschakelen/uitschakelen

Elk gebied kan worden ingeschakeld/uitgeschakeld zonder dat de instellingen opnieuw moeten worden ingevoerd.

1. Tik op de **Aan/uit**-balk voor Gebied 1-5.

Area 1-5 > Hoe? en Hoe ver?

Selecteer rechts, links of Begeleiding op basis van de beoogde richting van de robotmaaier. De richting (links of rechts) geldt wanneer de voorkant naar het laadstation is gekeerd.

1. Schuif de horizontale balk om te wisselen tussen de instellingen voor *Tuindekking*.
2. Schuif de horizontale balk om de afstand te veranderen.

Met de standaardinstellingen voor Automower® 520 en Automower® 550 volgt de robotmaaier in 20% van de gevallen de begeleidingsdraad 300 m/328 yd na het verlaten van het laadstation. Als de begeleidingsdraad in werkelijkheid korter is dan 300 m/328 yd, zal de robotmaaier hem volgen tot het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad.

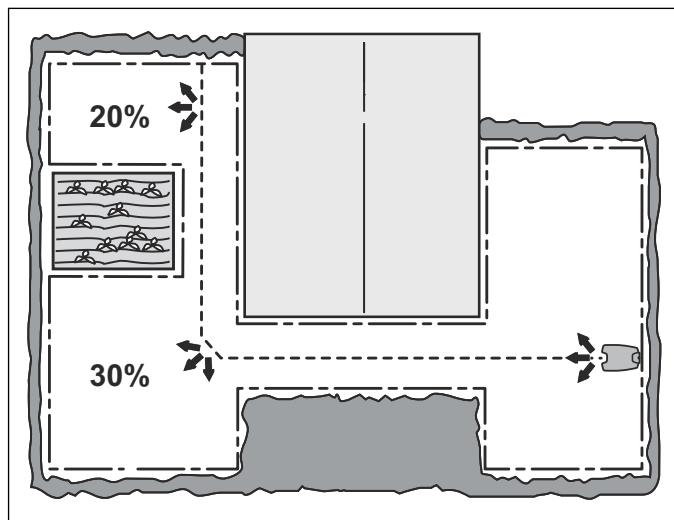
Area 1-5 > Hoe vaak?

Het aantal keren dat de robotmaaier naar het afgelegen gebied moet gaan, wordt ingesteld als een percentage van het totale aantal keren dat hij het laadstation verlaat. Alle andere keren begint de robotmaaier dicht bij het laadstation te maaien.

Kies het percentage dat overeenkomt met de omvang van de afgelegen zone ten opzichte van het totale werkoppervlak. Wanneer het afgelegen gebied bijvoorbeeld de helft van het totale werkoppervlak bestrijkt, selecteert u 50%. Als het afgelegen gebied kleiner is, voert u een lager getal in. Wanneer er meerdere zones zijn, moet u erom denken dat het totaal nooit hoger kan zijn dan 100%.

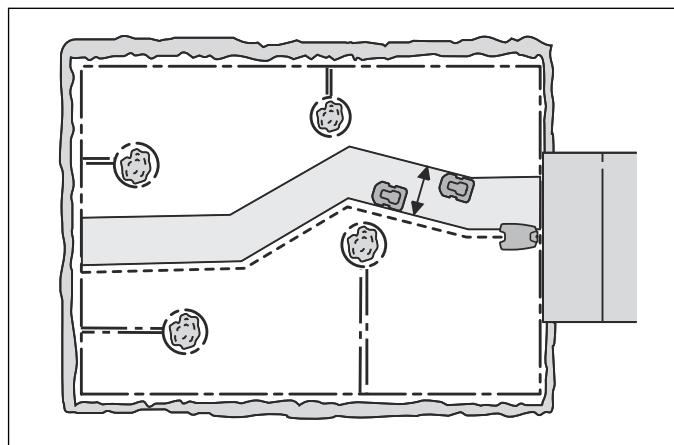
Zie de voorbeelden in *Voorbeelden van indelingen van tuinen op pagina 38*.

1. Schuif de horizontale balk om het percentage te veranderen.



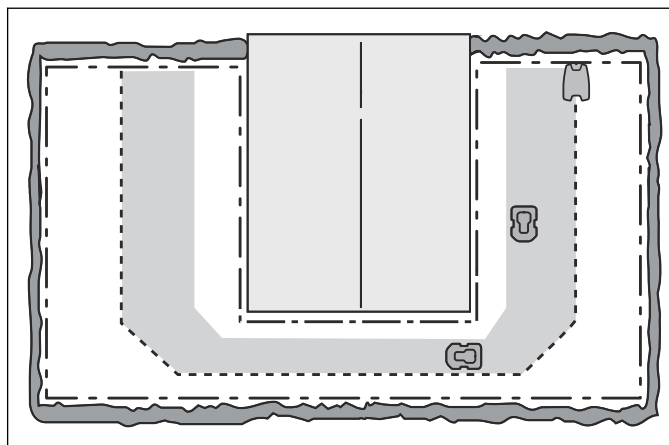
3.17.3 Doorrijbreedte

De doorrijbreedte bepaalt hoe ver de robotmaaier verwijderd mag blijven van de begeleidingsdraad/begrenzingsdraad wanneer hij deze van en naar het laadstation volgt. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier gebruikt, wordt de corridor genoemd.



Door op diverse afstanden vanaf de draad te werken, wordt de kans op spoorvorming verkleind. Daarom wordt aanbevolen om de breedst mogelijke corridor te selecteren.

De robotmaaier past de doorrijbreedte voor de corridor tijdens het volgen van een begeleidingsdraad aan. Dankzij het ingebouwde automatische mechanisme kan de robotmaaier de afstand vanaf de draad variëren op basis van waar in het werkgebied deze zich bevindt. De doorrijbreedte wordt bijvoorbeeld automatisch verkleind in smalle doorgangen.



De standaardinstellingen kunnen voor veel werkgebieden worden gebruikt. In complexere tuinen kan de werking worden verbeterd met behulp van enkele van de onderstaande handmatige instellingen.

3.17.3.1 Doorrijbreedte > Begrenzing

De begrenzing van de doorrijbreedte is in te voeren in intervallen van 1-9. Het eerste cijfer van het interval specificeert de kleinste afstand tot aan de begrenzingslus en het tweede cijfer specificeert de grootste afstand.

De afstand die de robotmaaier van de begrenzingslus verwijderd blijft, varieert op basis van de indeling van het werkgebied.

1. Schuif de horizontale balk om het gewenste interval op te geven.

De standaardinstelling is 3-6.

3.17.3.2 Doorrijbreedte > Begeleiding

De doorrijbreedte van de begeleiding wordt automatisch aangepast. Alleen in zeldzame gevallen moeten handmatige instellingen worden ingevoerd. De doorrijbreedte van de begeleiding kan worden ingesteld tussen 0 en 9.

Als de doorrijbreedte van de corridor is ingesteld op 0, volgt de robotmaaier de begeleidingsdraad exact. Dit betekent dat de robotmaaier pal over de begeleidingsdraad rijdt.

1. Schuif de horizontale balk om de gewenste waarde op te geven.

De standaardinstelling is 9.

3.17.4 Uitrijhoeken

Gewoonlijk verlaat de robotmaaier het laadstation in een richting vanuit een uitrijsector van 90°-270°. De uitrijhoeken kunnen echter worden aangepast, om het de robotmaaier gemakkelijker te maken de werkgebieden te bereiken.

3.17.4.1 Uitrijhoeken > Sectoren

De robotmaaier kan worden ingesteld voor 1 of 2 uitrijsectoren. Als het laadstation in een doorgang is geplaatst, kunnen er 2 uitrijhoeken, bijvoorbeeld 70°-110° en 250°-290° worden gebruikt.

Bij gebruik van 2 uitrijhoeken is het nodig om tevens te specificeren hoe vaak de robotmaaier het laadstation via

Sector 1 moet verlaten. Dat wordt gedaan via de functie *Aandeel* door aanvankelijk een percentage op te geven.

Een percentage van 75% betekent bijvoorbeeld dat de robotmaaier het laadstation in 75% van de gevallen verlaat via *Sector 1* en in 25% van de gevallen via *Sector 2*.

1. Schuif de horizontale balk om de voor de sectoren gewenste hoeken in graden en het aandeel in procenten in te voeren.

3.17.5 Achteruitrijafstand

Via deze functie bepaalt u hoe ver de robotmaaier uit het laadstation achteruit moet rijden voordat hij met maaien begint. Dit is een nuttige functie wanneer het laadstation bijvoorbeeld ver onder een veranda of een andere krappe ruimte is geplaatst.

1. Schuif de horizontale balk om de gewenste achteruitrijafstand op te geven. De standaardinstelling is 60 cm/24 inch.

3.17.6 Rijd over draad

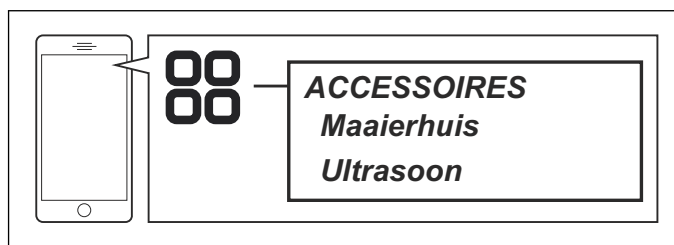
De voorzijde van de robotmaaier rijdt altijd een bepaalde afstand voorbij de begrenzingsdraad voordat de maaier keert. Die afstand is standaard ingesteld op 31 cm/ 12 inch, maar kan zo nodig worden gewijzigd. U kunt een waarde tussen 20 (cm) en 50 (cm) selecteren.

Let op: De gegeven afstand is slechts een geschatte waarde en dient uitsluitend ter referentie. De werkelijke afstand tussen de robotmaaier en de begrenzingsdraad kan variëren.

1. Schuif de horizontale balk aan te geven hoe ver de robotmaaier de begrenzingsdraad mag passeren.

3.18 Accessoires

Instellingen voor accessoires die zijn aangebracht op de maaier kunnen in dit menu worden ingevoerd.



3.18.1 Maaierhuis

Als deze optie is ingeschakeld, treedt er minder slijtage van de maaier en het huis op. Rondom het laadstation kan er dan echter sprake zijn van meer ongemaaid gras.

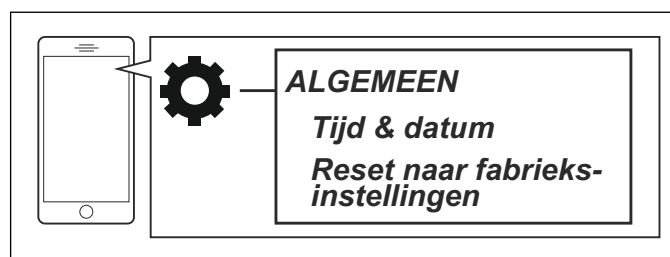
3.18.2 Ultrasoon

Ultrasoon is van toepassing op Automower® 550. Dit zorgt ervoor dat de snelheid van de robotmaaier verlaagd wordt voordat deze een obstakel raakt. Deze functie kan worden uitgeschakeld, waardoor de robotmaaier altijd op een lage snelheid werkt.

3.19 Algemeen

Deze functie wordt gebruikt voor het instellen van tijd en datum of om de standaardinstellingen te herstellen.

Let op: Het *menu Algemeen* is alleen beschikbaar voor verbinding op korte afstand (Bluetooth).



3.19.1 Tijd & datum

Met deze functie kunt u de huidige datum en tijd handmatig instellen of kiezen om deze op te halen vanaf uw mobiele apparaat.

- **Tijd instellen:** Tik op *Bewerken*, voer de juiste tijd in en tik vervolgens op *OK*.
- **Datum instellen:** Tik op *Bewerken*, voer de juiste datum in en tik vervolgens op *OK*.

3.19.2 Reset naar Fabrieksinstellingen

Met deze functie kunt u de robotmaaier resetten naar de fabrieksinstellingen.

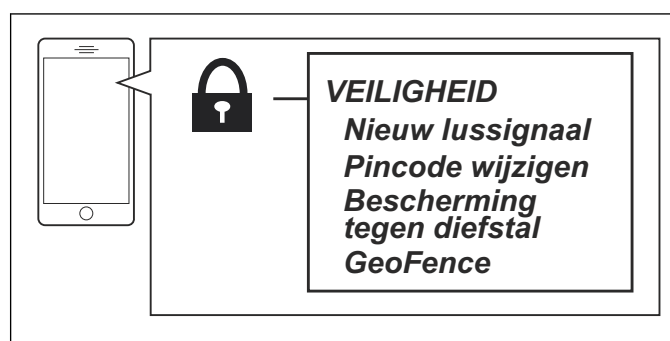
De volgende instellingen worden echter niet gewijzigd:

- Veiligheidsniveau
- PIN-code
- Lussignaal
- Meldingen
- Datum & tijd

1. Selecteer *Reset naar Fabrieksinstellingen*.
2. Bevestig door op *Reset* te drukken.

3.20 Veiligheid

Via deze selectie kunnen instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation worden aangepast.



3.20.1 Nieuw lussignaal

Het lussignaal wordt willekeurig gekozen, zodat een unieke koppeling tussen de robotmaaier en het laadstation ontstaat. In zeldzame gevallen kan het nodig zijn om een nieuw signaal te genereren, bijvoorbeeld als twee aangrenzende installaties signalen gebruiken die erg op elkaar lijken.

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation.
2. Selecteer *Nieuw lussignaal maken*.

3. Wacht op de bevestiging dat het lussignaal is gegeneerd. Dit duurt gewoonlijk ongeveer 10 seconden.

3.20.2 Wijzig PIN-code

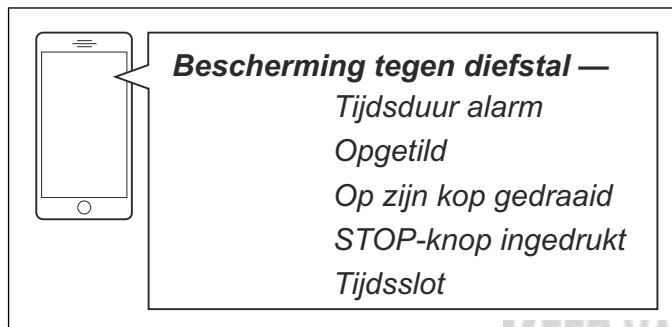
Let op: De PIN-code wijzigen is niet mogelijk als het led-indicatielampje aan de bovenzijde van de robotmaaier rood (fout) of groen (maaieren) is.

1. Voer de huidige PIN-code in.
2. Voer de nieuwe PIN-code in.
3. Bevestig door dezelfde code opnieuw in te voeren.

Maak een notitie van de nieuwe PIN-code op de aangegeven regel in Aantekeningen. Zie *Inleiding op pagina 3*.

3.20.3 Bescherming tegen diefstal

In het menu *Bescherming tegen diefstal* is het mogelijk om de duur van het alarm in te stellen en ook bij welke gebeurtenissen het alarm in werking treedt.



3.20.3.1 Tijdsduur alarm

Er is een mogelijkheid om in te stellen hoe lang het alarmsignaal duurt. Een instelling tussen 1 en 10 minuten is mogelijk.

3.20.3.2 Opgetild

Als het alarm *Opgetild* is ingeschakeld, signaleert de robotmaaier veranderingen in de tilsensoren en gaat het alarm af.

3.20.3.3 Op zijn kop gedraaid

Als het alarm *Op zijn kop gedraaid* is ingeschakeld, signaleert de robotmaaier veranderingen in de kantelsensoren en gaat het alarm af.

3.20.3.4 STOP-knop ingedrukt

Als het alarm *"STOP knop ingedrukt"* is ingeschakeld, gaat het alarm af als iemand op de **STOP**-knop drukt. Om te voorkomen dat het alarm afgaat, moet degene die de robotmaaier bedient zich op korte afstand bevinden (Bluetooth).

Let op: Nadat een alarm is geactiveerd, moet u dicht bij de robotmaaier zijn om het alarm in de app uit te schakelen door de PIN-code in te voeren (alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand).

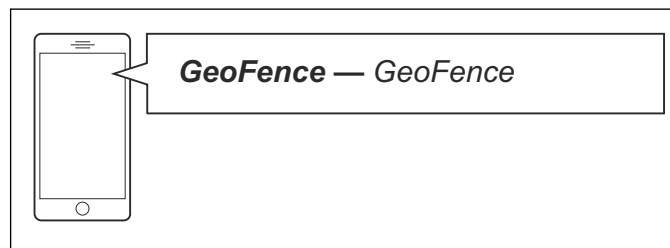
3.20.3.5 Tijdsslot

Een tijdslot kan worden ingesteld om te bepalen na hoeveel dagen de PIN-code moet worden ingevoerd. Dit

houdt in dat de robotmaaier niet kan worden gebruikt/bediend tenzij eerst de juiste PIN-code wordt ingevoerd. Als de tijdslimiet is verstreken, blijft de robotmaaier op de normale manier maaieren, maar moet de PIN-code worden ingevoerd voordat er nieuwe opdrachten of instellingen kunnen worden gedaan. Nadat de PIN-code is ingevoerd, is de robotmaaier klaar voor verder gebruik. Een instelling tussen 1 en 100 dagen is mogelijk; de standaardinstelling is 30 dagen.

3.20.4 GeoFence

De GeoFence-functie maakt het mogelijk om de verplaatsing van de robotmaaier te volgen, bijvoorbeeld in geval van diefstal.



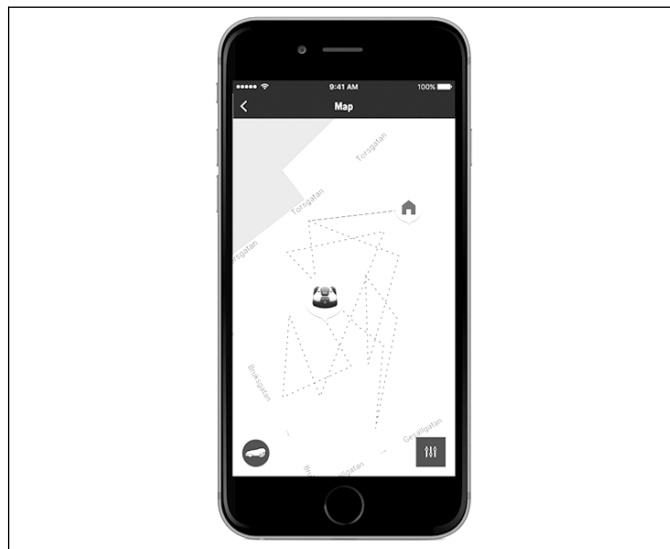
Voordat u GeoFence kunt gebruiken, moet u het centrale punt (startpunt) instellen. Dit wordt gedaan tijdens de eerste opstartprocedure, of in het menu *Beveiliging*.

Let op: Het is alleen mogelijk om met een kortereafstandsverbinding (Bluetooth) het centrale punt in GeoFence in te stellen.

Let op: De robotmaaier moet toegang tot GPS-satellieten hebben om een GPS-positie te kunnen instellen. Als het laadstation in een maaierhuis, onder een afdak of onder een grote boom is geplaatst, zet u de robotmaaier op het grasveld. Vervolgens probeert u opnieuw GeoFence in te stellen.

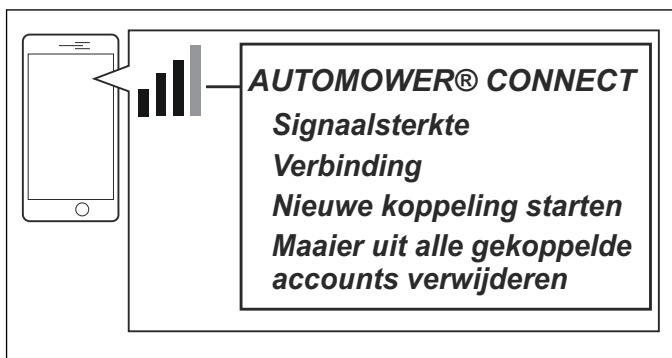
1. Selecteer *Instellingen > Beveiliging > GeoFence* in de Automower® Connect-app.
2. Schakel GeoFence door te tikken op de **Aan/uit**-balk.
3. Sla de GeoFence-instelling op.

De GeoFence-radius is 500 m.



Als de robotmaaier langdurig wordt opgeslagen, bijvoorbeeld tijdens de winter, wordt door Husqvarna aangeraden om hem met de **hoofdschakelaar** volledig uit te schakelen. Wanneer de functie GeoFence is geactiveerd, hebt u de PIN-code nodig om de robotmaaier uit te schakelen. Wanneer de maaier met de hoofdschakelaar is uitgeschakeld, blijft de functie nog 12 uur actief. Hierna is communicatie met de robotmaaier niet mogelijk en is de GeoFence-functie niet actief.

3.21 Automower® Connect



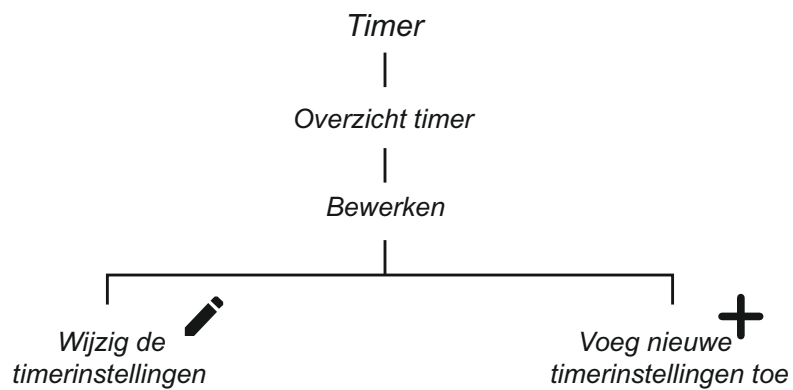
De Automower® Connect-module kan worden ingeschakeld/uitgeschakeld in de robotmaaier.

Let op: Het *Automower® Connect*-menu is alleen beschikbaar voor verbinding op korte afstand (Bluetooth).

Wanneer de Automower® Connect-module is ingeschakeld, zijn er symbolen die de signaalsterkte tonen en die aangeven of de module is verbonden. In dit menu is het ook mogelijk om de robotmaaier uit alle gekoppelde accounts te verwijderen, of om een nieuwe koppeling te starten.

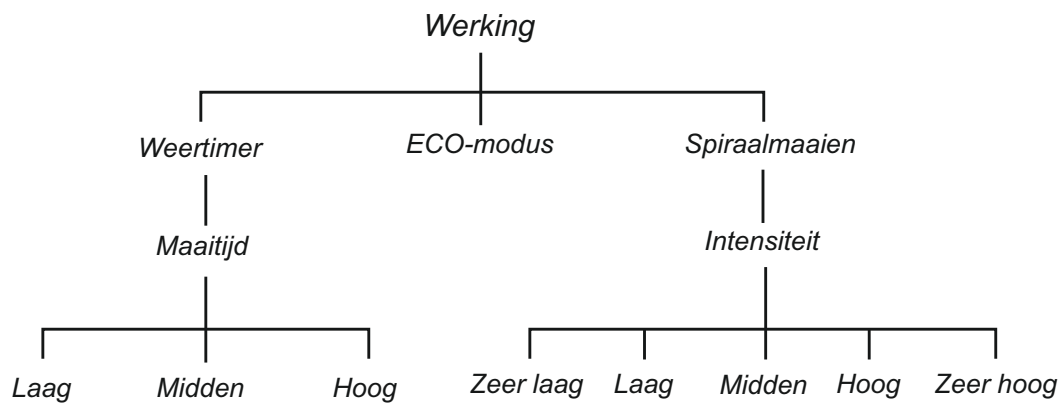
Let op: Wanneer de Automower® Connect-module wordt uitgeschakeld, betekent dit dat de module inactief wordt en dat alle accounts die met de robotmaaier zijn gekoppeld daar geen verbinding meer mee hebben.

3.22 Overzicht van de instellingenstructuur (1)

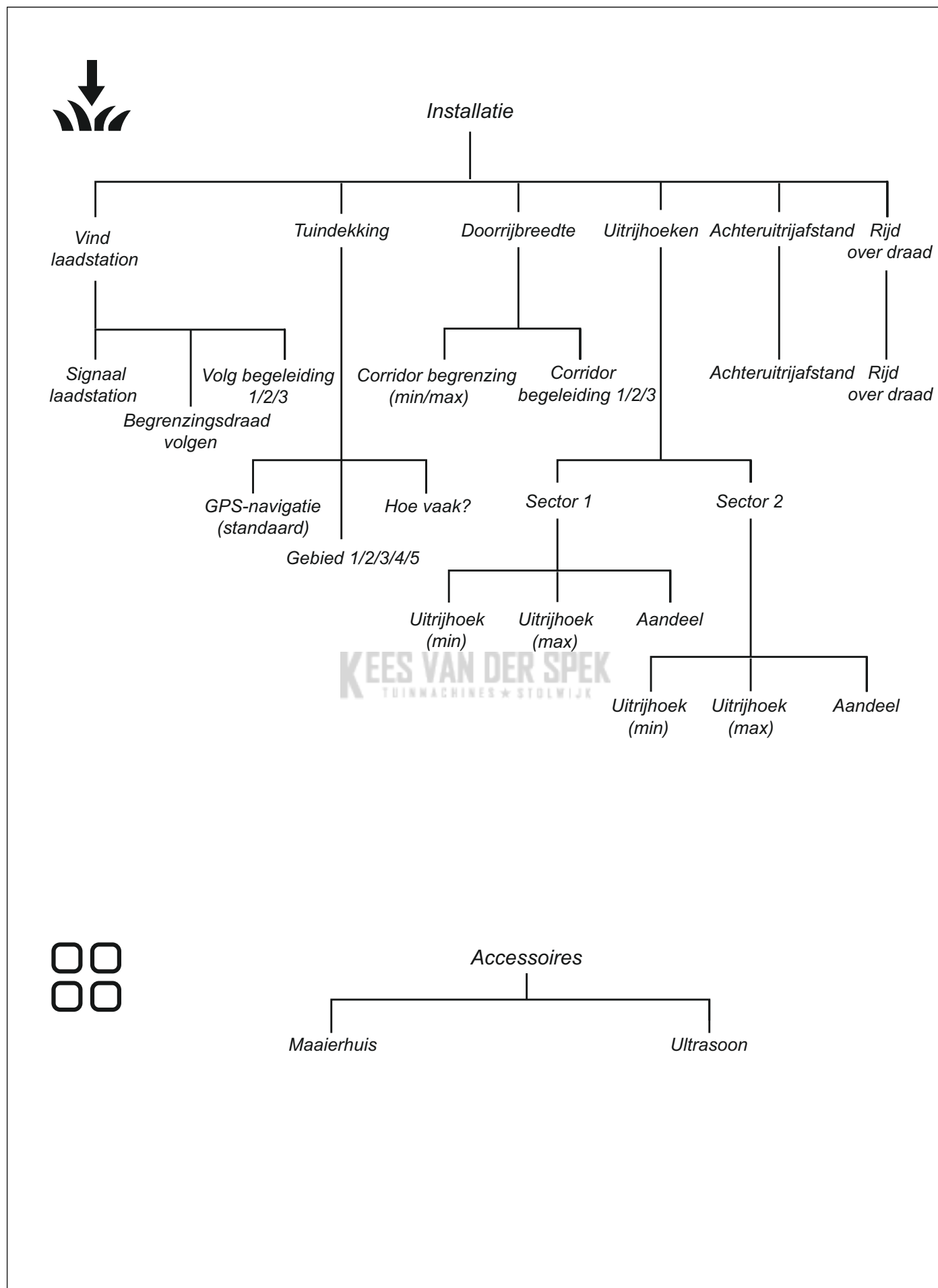


Maaihoogte

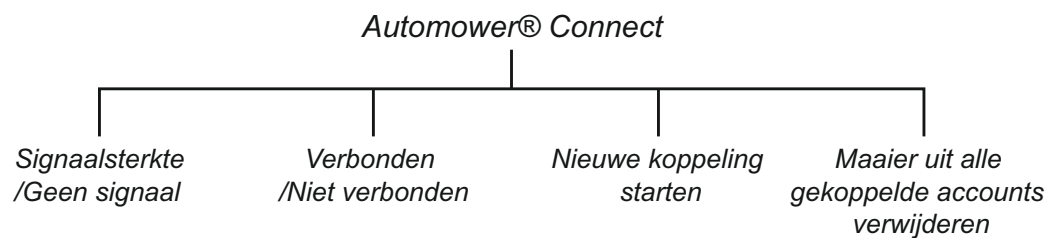
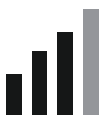
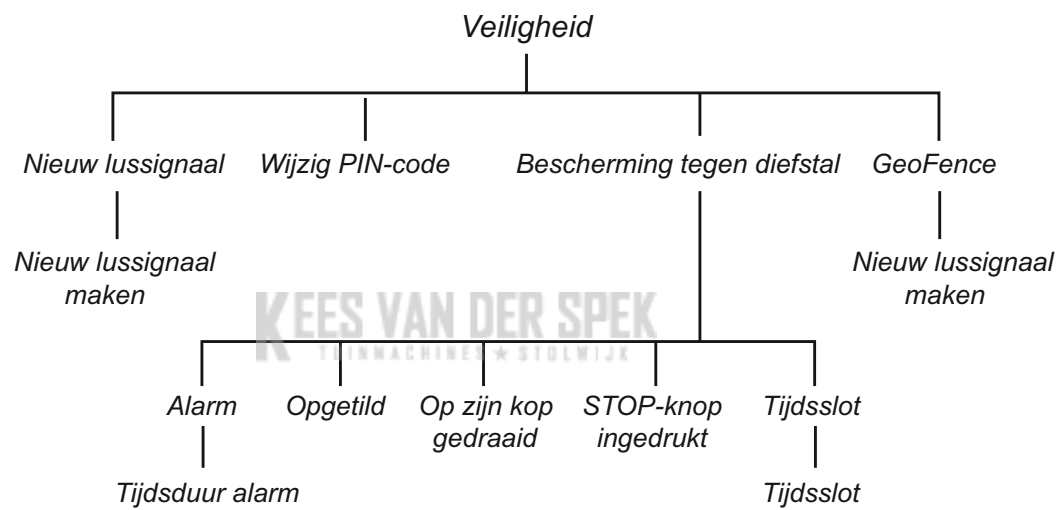
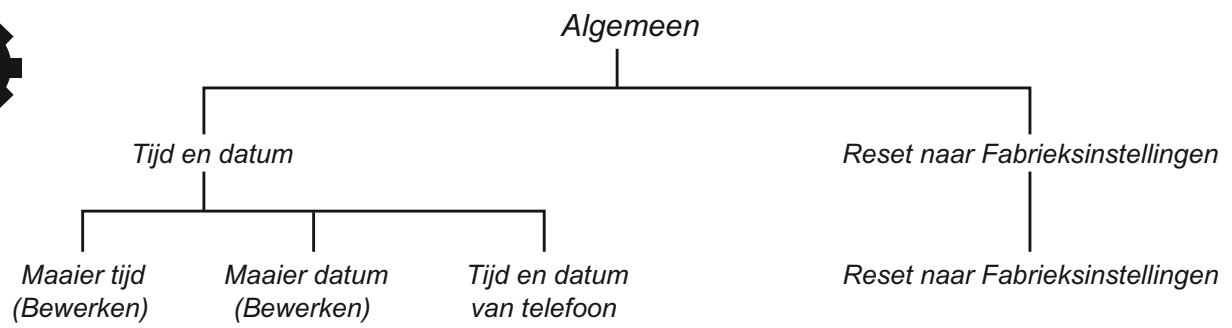
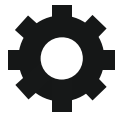
Maaihoogte



3.23 Overzicht van de instellingenstructuur (2)



3.24 Overzicht van de instellingenstructuur (3) (alleen verbinding op korte afstand via Bluetooth)



3.25 Meldingen

In dit menu vindt u eerdere storings- en informatiemeldingen. Voor een aantal foutmeldingen zijn er tips en adviezen beschikbaar waarmee u de fout kunt verhelpen.

Let op: Het menu *Berichten* is alleen beschikbaar voor Bluetooth-verbinding op korte afstand.

Als de robotmaaier op enigerlei wijze wordt verstoord, bijvoorbeeld als hij vast komt te zitten of als de accu bijna leeg is, wordt er een bericht met de storing en de tijd waarop deze plaatsvond opgeslagen.

Als dezelfde foutmelding meerdere keren wordt herhaald, kan dit betekenen dat er een aanpassing aan de installatie of de robotmaaier moet worden gedaan.

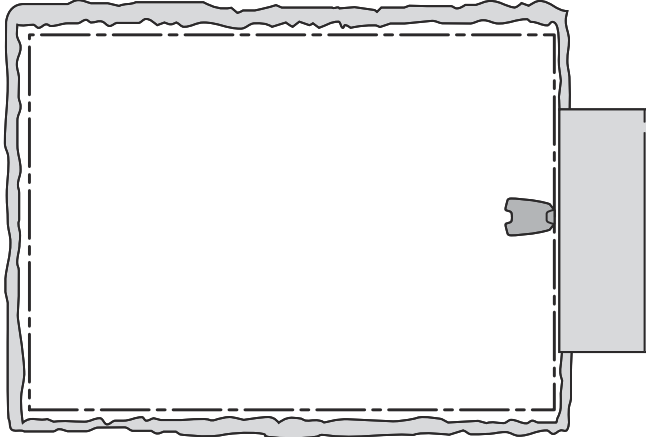
3.27 Voorbeelden van indelingen van tuinen

Voor verschillende indelingen zijn verschillende instellingen nodig. Door de instellingen van de robotmaaier af te stemmen op de vorm van de tuin is het voor de robotmaaier makkelijker om alle delen regelmatig te bereiken en een perfect maieresultaat te realiseren. Op de volgende pagina's vindt u enkele voorbeelden van indelingen met suggesties en instellingen voor de installatie.

De aanbevolen timerinstellingen in de volgende voorbeelden gelden voor de Automower® 520, tenzij anders vermeld. Op www.husqvarna.com vindt u nog meer hulp bij de installatie.

Let op: De standaardinstellingen voor de robotmaaier zijn zodanig gekozen dat deze geschikt zijn voor zo veel mogelijk verschillende tuinen. De instellingen hoeven enkel te worden gewijzigd wanneer er sprake is van speciale installatiecondities.

3.27.1 Open en vlak gebied

Gebied	500 m²	
<i>Timer</i>	07:00-14:30 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
<i>Opmerkingen</i>	De timer moet worden gebruikt om te voorkomen dat het gras er platgetrapt uitziet, omdat het gebied kleiner is dan de maximale capaciteit van de robotmaaier. Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig.	

Zie *Foutmeldingen op pagina 48* of *Informatiemeldingen op pagina 51*.

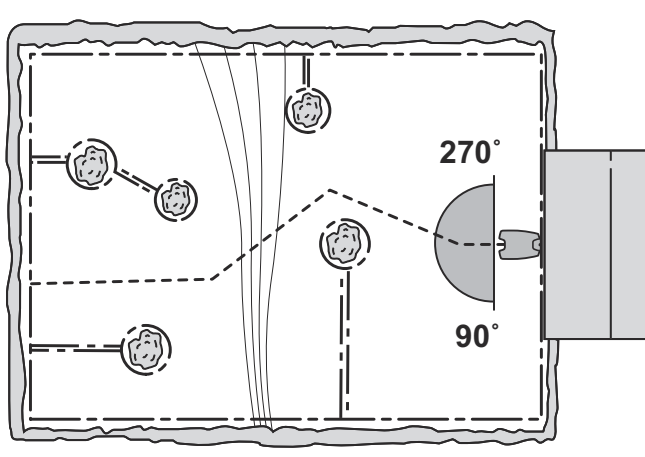
3.26 Mijn maaiers

Wanneer u *Mijn maaiers* selecteert, kunt u alle robotmaaiers beheren die aan uw account zijn gekoppeld en kunt u nieuwe toevoegen. Indien er meerdere gekoppelde robotmaaiers zijn, is het mogelijk om één van hen als *Huidige maaier* te selecteren.

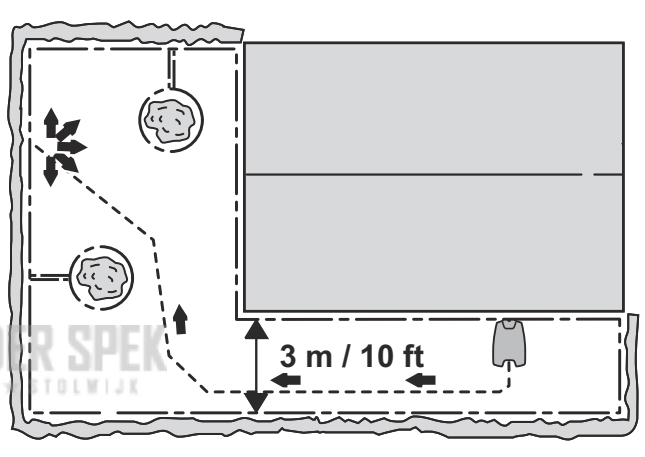
U koppelt als volgt een nieuwe robotmaaier met de Automower® Connect-app:

1. Selecteer het plusteken (+).
2. Selecteer het model.
3. Volg de instructies in de Automower® Connect-app om het koppelen te voltooien.

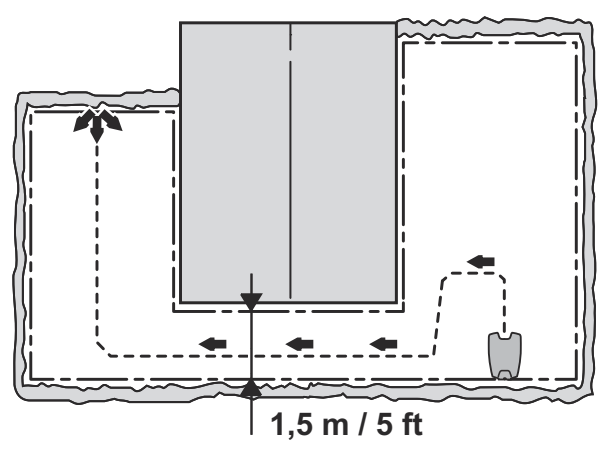
3.27.2 Een aantal eilanden en een helling van 35%

Gebied	1000 m ²	
<i>Timer</i>	07:00-22:30 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
<i>Opmerkingen</i>	Plaats het laadstation in het lagere deel van het werkgebied. Leg de begeleidingsdraad onder een hoek over de steile helling. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i>	

3.27.3 L-vormige tuin met enkele eilanden en het laadstation geplaatst in het smalle gedeelte

Gebied	1500 m ²	
<i>Timer</i>	00:00-23:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
<i>Opmerkingen</i>	Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

3.27.4 U-vormige tuin verbonden met een smalle doorgang

Gebied	2200 m ²	
<i>Timer</i>	00:00-24:00 maandag-zondag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
<i>Opmerkingen</i>	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de linkerkant van het werkgebied. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

3.27.5 Asymmetrisch werkgebied met een smalle doorgang en enkele eilanden

Gebied	1500 m ²	
<i>Timer</i>	00:00-23:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
Opmerkingen	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de rechterzijde van het werkgebied. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

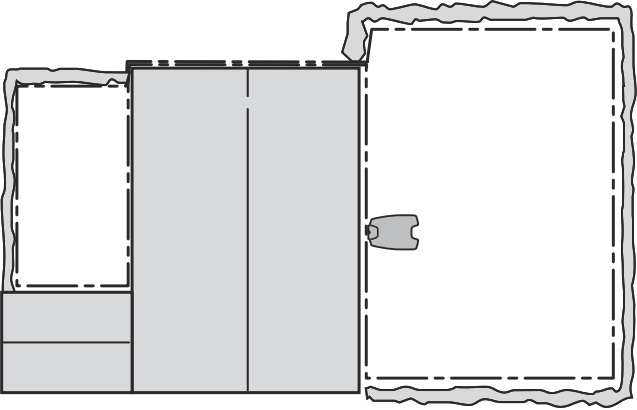
3.27.6 Drie gebieden verbonden met twee nauwe doorgangen

Gebied	1000 m ²	
<i>Timer</i>	07:00-22:30 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
Opmerkingen	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de rechterzijde van het werkgebied. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

3.27.7 Groot, complex gebied met 3 begeleidingsdraden

Gebied	4000 m ² Van toepassing op Automower® 550.	
<i>Timer</i>	04:00-23:30 maandag-zondag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
Opmerkingen	Omdat voor deze installatie 3 begeleidingsdraden nodig zijn, is dit werkgebied niet geschikt voor Automower® 520. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

3.27.8 Een bijgebied

Gebied	1000 + 300 m²	
<i>Timer</i>	07:00-22:30 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag	
<i>Tuindekking</i>	GPS-navigatie	
<i>Laadstation zoeken</i>	Standaardinstellingen	
Opmerkingen	Het bijgebied wordt op woensdag en zondag gemaaid met behulp van de modus <i>Bijgebied</i> . Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .	

4 Werking

4.1 Hoofdschakelaar



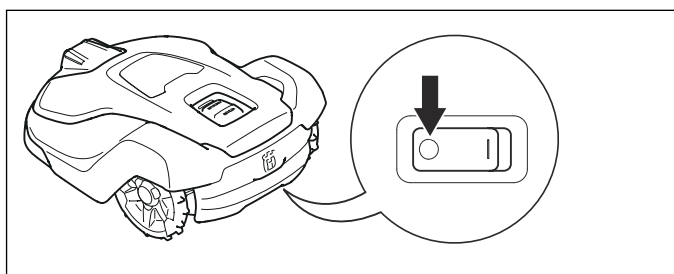
WAARSCHUWING: Lees de veiligheidsinstructies zorgvuldig door voordat u de maaier start.



WAARSCHUWING: Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine wanneer de motor draait.



WAARSCHUWING: Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen of huisdieren, zich in het maaigebied bevinden.



- Zet de **hoofdschakelaar** in stand *1* om de robotmaaier te starten.
- Zet de **hoofdschakelaar** in stand *0* als de robotmaaier niet in gebruik is of als er werk, inspectie of onderhoud wordt uitgevoerd.

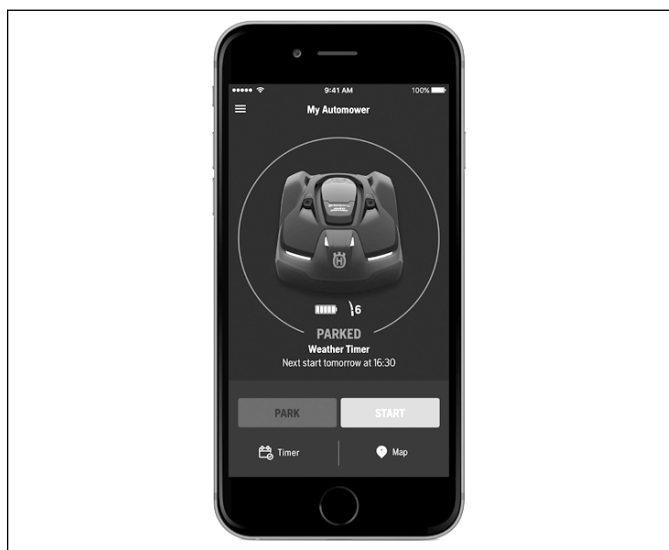
Als de hoofdschakelaar in stand *0* staat, kunnen de motoren van de robotmaaier niet starten.

4.2 Starten

1. Zet de **hoofdschakelaar** in stand *1*.
2. Open de Automower® Connect-app.
3. Selecteer het *Dashboard*.
4. Selecteer *Starten* in de app.

Als de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd, verlaat hij het laadstation alleen wanneer de batterij volledig is geladen en wanneer de timer zodanig is ingesteld dat de maaier kan werken.

Let op: Zorg ervoor dat de **START**-knop aan de bovenkant van de robotmaaier zich in de correcte positie bevindt. De robotmaaier start niet als de **STOP**-knop is geactiveerd.



4.3 Bedieningsmodus - Start

Wanneer *Starten* is geselecteerd, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

- Hoofdgebied
- Negeer timer
- Bijgebied

4.3.1 Hoofdgebied

Hoofdgebied is de standaard bedieningsmodus waarbij de robotmaaier automatisch maait en wordt opgeladen.

1. Open Automower® Connect.
2. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
3. Selecteer *Starten*.
4. Selecteer *Hervatten in hoofdgebied* om de robotmaaier te starten.

4.3.2 Negeer timer

Alle timerinstellingen kunnen tijdelijk worden genegeerd door *Negeer timer* te selecteren.

1. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
2. Selecteer *Starten*.
3. Schuif de horizontale balk van *Negeer timer* om een geschikte tijd voor negeren te vinden. Het is mogelijk om de timer gedurende 7 dagen te negeren.
4. Selecteer een geschikte duur voor het negeren.

4.3.3 Bijgebied

Zie *Bijgebieden op pagina 18* voor meer informatie over Bijgebied. Als *Bijgebied* is geselecteerd, is de robotmaaier gedurende een geselecteerde periode actief, of totdat de accu leeg is.

Als de robotmaaier in de modus *Bijgebied* wordt opgeladen, zal hij volledig worden geladen, waarna hij ongeveer 50 cm/20 inch naar buiten rijdt en dan stopt. Dit geeft aan dat hij volledig is opgeladen en gereed is om te maaien.

1. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
2. Selecteer een geschikte tijdsperiode, of kies ervoor om te laten maaien totdat de accu leeg is.

Let op: Als het hoofdgebied na het laden moet worden gemaaid, wordt het aanbevolen om *Hervatten in hoofdgebied* te selecteren alvorens de robotmaaier weer in het laadstation te plaatsen.

4.4 Bedieningsmodus - Parkeren

Wanneer *Parkeren* is geselecteerd, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

- Parkeer tot nader order
- Start bij volgende timer
- Parkeerduur

4.4.1 Parkeer tot nader order

Wanneer *Parkeer tot nader order* wordt gekozen, blijft de robotmaaier in het laadstation totdat *Starten* wordt geselecteerd.

1. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
2. Selecteer *Parkeren*.
3. Selecteer *Tot nader order*.

4.4.2 Start bij volgende timer

De robotmaaier blijft in het laadstation tot de volgende timerinstelling de maaier toestaat om te maaien. Deze bedieningsmodus kan worden gebruikt om een reeds gestarte maaicyclus te annuleren en de robotmaaier tot de volgende timerinstelling in het laadstation te laten staan.

1. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
2. Selecteer *Parkeren*.
3. Selecteer *Start bij volgende timer*.

4.4.3 Parkeerduur

In het menu *Parkeren* is het mogelijk kan de parkeerduur worden gekozen. De robotmaaier blijft gedurende de gekozen parkeerduur in het laadstation en keert daarna automatisch terug naar de normale bedieningsmodus. Deze keuzemogelijkheid is geschikt wanneer het nodig is om de maaicijactiviteit gedurende een bekende tijdsperiode te onderbreken. Dit zou een korte periode kunnen zijn, bijvoorbeeld wanneer het gazon wordt gespreid. Het kan ook voor een langere periode zijn, bijvoorbeeld als het gras te kort is en een paar dagen moet groeien.

Wanneer de gekozen tijdsperiode voorbij is, volgt de robotmaaier de normale timerinstellingen.

1. Selecteer *Dashboard* in het hoofdmenu.
2. Selecteer *Parkeren*.
3. Schuif de horizontale balk van *Parkeerduur* om een geschikte tijdsduur te vinden. Het is mogelijk om de timer gedurende 7 dagen te negeren.
4. Selecteer een geschikte parkeerduur.

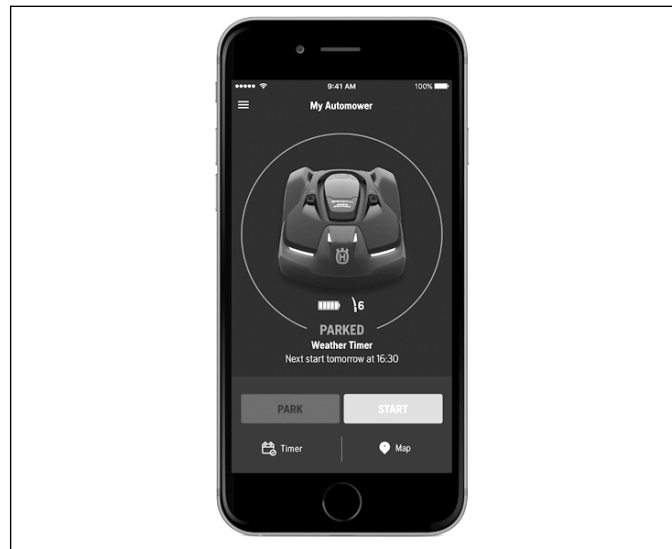
4.4.4 De PARK-knop van het laadstation

De **PARK**-knop op het laadstation is van toepassing op Automower® 520 en Automower® 550. Deze wordt gebruikt om de robotmaaier naar het oplaadstation te sturen. *Parkeren* in de Automower® Connect-app biedt dezelfde functie. De **PARK**-knop op het laadstation is handig als de robotmaaier bijvoorbeeld in een groot

werkgebied actief is en degene die de maaier bedient geen toegang tot de Automower® Connect-app heeft.

Wanneer de **PARK**-knop is ingedrukt, zal er een led in de knop constant branden. De led gaat uit zodra de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd.

De robotmaaier blijft in het laadstation geparkeerd totdat *Starten* in de Automower® Connect-app is geactiveerd.



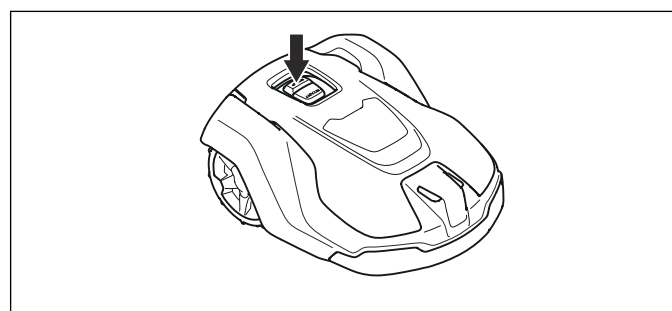
4.4.5 Bedieningsmodus - Pauzeren

Als *Pauzeren* in de Automower® Connect-app wordt geselecteerd, wordt er een opdracht naar de robotmaaier gestuurd om te stoppen met de huidige activiteit en te pauzeren. De robotmaaier is gepauzeerd totdat *Parkeren* of *Starten* in de app is geselecteerd.

4.5 Stoppen

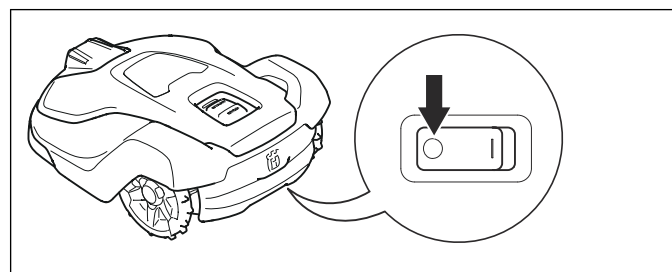
1. Druk op de **STOP**-knop boven op de robotmaaier.

De robotmaaier stopt en de maaimotor stopt.



4.6 Uitschakelen

1. Druk op de **STOP**-knop boven op de robotmaaier.
2. Zet de **hoofdschakelaar** in stand 0.





WAARSCHUWING: Schakel de robotmaaier altijd uit met de hoofdschakelaar als de maaier moet worden onderhouden of buiten het werkgebied moet worden gebracht.

4.7 Een lege accu opladen

Wanneer de Husqvarna-robotmaaier nieuw is of langere tijd is opgeslagen, zal de accu leeg zijn en moet deze voor gebruik worden geladen.



WAARSCHUWING: Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu.

Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.

1. Zet de **hoofdschakelaar** in stand *1*.
2. Plaats de robotmaaier in het laadstation. Schuif de robotmaaier zo ver mogelijk naar binnen om te zorgen voor een goed contact tussen de robotmaaier en het laadstation. Zie Contact- en laadstrips in *Productoverzicht op pagina 6*
3. Het dashboard in de Automower® Connect-app laat zien dat het apparaat wordt opgeladen.

4.8 Hellingsregeling

Om gazonstijging in de buurt van begrenzingsdraad op hellingen te verminderen, rijdt de robotmaaier niet achteruit wanneer deze heuvelafwaarts rijdt. Wanneer de robotmaaier de begrenzingsdraad nadert, zal deze dus terugrijden of een U-bocht maken.

KES VAN DER SPEK
MACHINES * STOLWIJK

5 Onderhoud

5.1 Introductie - onderhoud

Voor een betere betrouwbaarheid en langere levensduur: controleer en reinig de robotmaaier regelmatig en vervang versleten onderdelen, indien nodig. Alle onderhoud en reparaties moeten worden uitgevoerd volgens de instructies van Husqvarna. Zie *Garantiebepalingen op pagina 63*.

Na de ingebruikname van de robotmaaier moet u de maaischijf en de messen eens per week inspecteren. Als de mate van slijtage in deze periode laag is, kan het controle-interval worden vergroot.

Het is belangrijk dat de maaischijf soepel draait. De randen van de messen mogen niet beschadigd zijn. De levensduur van de messen kan sterk uiteenlopen en hangt bijvoorbeeld af van:

- de rijtijd en de grootte van het werkgebied.
- de grasoort en seizoensgebonden groei.
- grond, zand en het gebruik van kunstmest.
- de aanwezigheid van voorwerpen zoals dennenappels, afgewaaide vruchten, speelgoed, gereedschap, stenen en wortels.

De normale levensduur is 2 tot 5 weken bij gebruik onder gunstige voorwaarden. Zie *Messen vervangen op pagina 45* voor het vervangen van de messen.



WAARSCHUWING: Draag veiligheidshandschoenen.

Let op: Werken met botte messen geeft een slechter maairesultaat. Het gras wordt niet goed gemaaid en er is meer energie nodig, waardoor de robotmaaier niet zo'n groot gebied kan onderhouden.

5.2 Robotmaaier reinigen

Het is belangrijk om de robotmaaier schoon te houden. Een robotmaaier waar een grote hoeveelheid gras aan blijft plakken, werkt minder goed op hellingen. Het wordt aanbevolen om voor het reinigen een borstel te gebruiken.

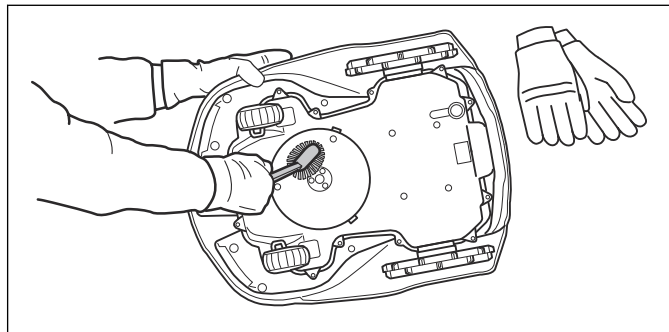


OPGELET: Gebruik nooit een hogedrukreiniger om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

5.2.1 Chassis en maaischijf

1. Zet de **hoofdschakelaar** in stand 0.
2. Til de robotmaaier op z'n kant.
3. Reinig de maaischijf en het chassis met bijvoorbeeld een afwasborstel. Controleer ook of de maaischijf vrij kan draaien ten opzichte van de voetbeschermer. Controleer ook of de messen intact zijn en vrij kunnen draaien. Als lange grassprietten of andere objecten hierin binnendringen, kan de beweging van de maaischijf worden belemmerd. Zelfs een licht remeffect leidt al tot een hoger

energieverbruik en in het ergste geval zal de robotmaaier hierdoor niet in staat zijn om een groot gazon te maaien.



5.2.2 Chassis

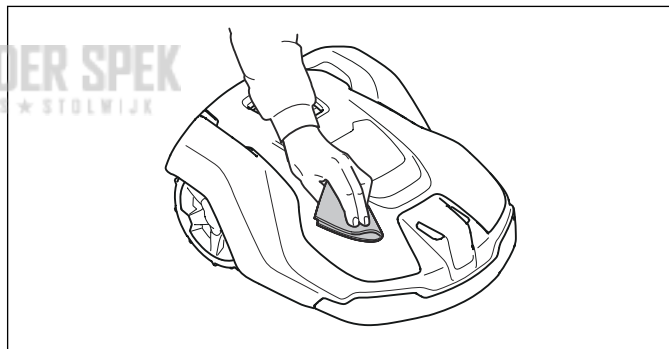
Reinig de onderkant van het chassis. Gebruik een borstel of licht vochtige doek.

5.2.3 Wielen

Reinig rondom de voor- en achterwielen. Gras op de wielen kan van invloed zijn op de wijze waarop de maaier op hellingen werkt.

5.2.4 Behuizing

Gebruik een vochtige, zachte spons of doek om de kap te reinigen. Als de kap erg vuil is, kunt u ook een zeepoplossing of afwasmiddel gebruiken.



5.2.5 Laadstation

Ontdoe het laadstation regelmatig van gras, bladeren, twijgen en andere objecten die het dokken kunnen belemmeren.

5.3 Messen vervangen

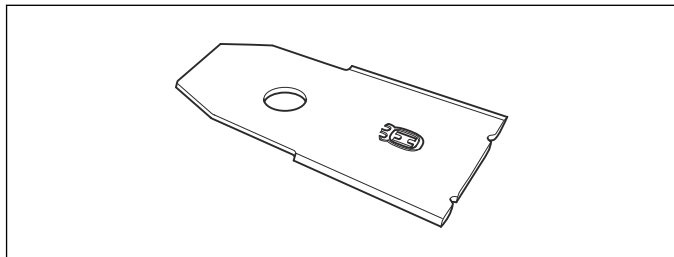


WAARSCHUWING: Gebruik altijd messen en schroeven van het juiste type. Husqvarna kan de veiligheid alleen garanderen als originele messen worden gebruikt. Als u alleen de messen vervangt en de schroef opnieuw gebruikt, kan er slijtage aan de schroef optreden tijdens het maaien en knippen. De messen kunnen vervolgens uit de behuizing losraken en ernstig letsel veroorzaken.

Vervang veiligheidshalve versleten of beschadigde onderdelen. Zelfs als de messen intact zijn, moeten ze regelmatig worden vervangen voor het beste maairesultaat en een laag energieverbruik.

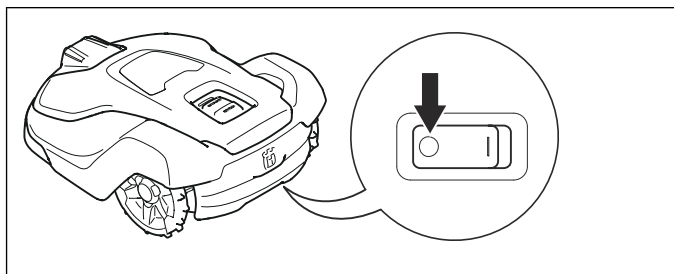
De robotmaaier is voorzien van 3 messen die in de maaischijf zijn geschroefd. De 3 messen en schroeven moeten allemaal op hetzelfde moment worden vervangen zodat het maaisysteem uitgebalanceerd blijft.

Gebruik originele messen van Husqvarna waarop het H-logo met het kroontje staat, zie *Garantiebepalingen op pagina 63*.

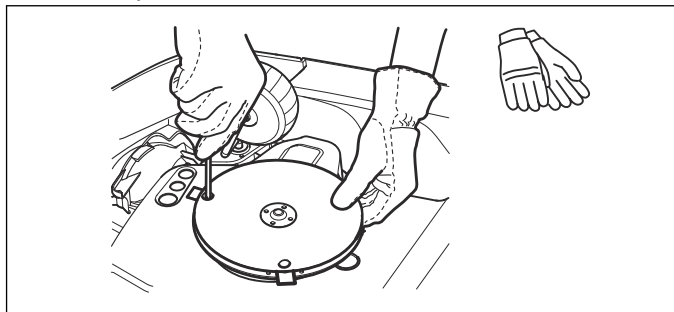


5.3.1 Messen vervangen

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



2. Draai de robotmaaier op zijn kop. Plaats de robotmaaier op een zachte en schone ondergrond om krassen op de kap en de klep te voorkomen.
3. Draai de glijplaat zodat de openingen ervan recht voor de schroeven van het mes staan.
4. Verwijder de 3 schroeven. Gebruik een platte of kruiskopschroevendraaier.



5. Verwijder alle messen en schroeven.
6. Breng nieuwe messen en schroeven aan.
7. Controleer of de messen vrij kunnen draaien.

5.4 Accu

De accu is onderhoudsvrij, maar heeft een beperkte levensduur van 2 tot 4 jaar.



WAARSCHUWING: Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.



WAARSCHUWING: Gebruik alleen originele accu's die door de fabrikant worden aanbevolen. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met andere accu's. Gebruik geen niet-oplaadbare accu's.



OPGELET: De accu moet volledig worden geladen vóór winteropslag. Als de accu niet volledig is opgeladen, kan hij beschadigd raken en in sommige gevallen onbruikbaar worden.

Hieronder wordt aangegeven dat de batterij oud wordt en uiteindelijk moet worden vervangen:

- De werkingsduur van de robotmaaier is korter dan normaal na het opladen. Dit leidt tot meer oplaadcycli dan normaal en daarmee het risico van spoorvorming in de buurt van het laadstation.
- De robotmaaier is op het gazon aangetroffen met het bericht *Lege accu*. Dit betekent dat de robotmaaier onvoldoende accucapaciteit heeft om het laadstation te vinden.

De accu is in orde zolang de robotmaaier blijft zorgen voor een goed gemaaid gazon.

Let op: De levensduur van de accu hangt af van de lengte van het seizoen en het aantal uren dat de robotmaaier dagelijks actief is. Een lang seizoen of veel bedrijfsuren per dag betekenen dat de accu vaker moet worden vervangen.

Neem contact op met uw lokale vertegenwoordiger van Husqvarna om de accu te laten vervangen.

5.5 Winterbeurt

Breng uw robotmaaier voor een servicebeurt naar de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt voordat u hem stalt voor de winter. Een regelmatige winterbeurt houdt de robotmaaier in goede staat en zorgt ervoor dat u het nieuwe seizoen zo goed mogelijk en zonder storingen begint.

Een servicebeurt omvat gewoonlijk het volgende:

- Grondige reiniging van de kap, het chassis, de maaischijf en alle andere bewegende delen.
- Testen van de functies en componenten van de maaier.
- Controle en eventuele vervanging van aan slijtage onderhevige onderdelen, zoals messen en lagers.
- Testen van de accucapaciteit van de maaier en een aanbeveling voor vervanging van de accu waar nodig.
- Als er nieuwe software beschikbaar is, voert de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt een update uit bij de robotmaaier.

6 Probleemoplossing

6.1 Introductie - problemen oplossen

Alle berichten zijn te vinden in het menu *Berichten* in Automower® Connect. Meer suggesties voor uit te voeren stappen bij storingen of symptomen zijn te vinden www.husqvarna.com.

Let op: Het menu *Berichten* is alleen beschikbaar voor verbinding op korte afstand (Bluetooth).

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

6.2 Foutmeldingen

Hieronder vindt u een aantal foutmeldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als dezelfde melding vaak verschijnt.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Wielmotor vast, links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
<i>Wielmotor vast, rechts</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
<i>Maaisysteem geblokkeerd</i>	Er zit gras of ander materiaal rond de maaischijf gewikkeld.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
	De maaischijf ligt in een plas water.	Verplaats de robotmaaier en neem maatregelen om het ophopen van water in het werkgebied te voorkomen.
<i>Maaihoogte geblokkeerd</i>	Er zit gras of ander materiaal rond de maaihoogteafstelling gewikkeld of tussen de maaischijf en het chassis.	Controleer de maaischijf en de balg rond de maaihoogteafstelling en verwijder al het gras of andere materiaal dat vast is komen te zitten.
<i>Geen lussignaal</i>	De voeding is niet aangesloten.	Controleer de aansluiting op het stopcontact en controleer tevens of er een aardlekschakelaar is geactiveerd of niet. Controleer of de laagspanningskabel is aangesloten op het laadstation.
	De laagspanningskabel is beschadigd of niet aangesloten.	Controleer of de laagspanningskabel niet is beschadigd. Controleer tevens of hij correct is aangesloten op het laadstation en de voeding.
	De begrenzingsdraad is niet aangesloten op het laadstation.	Controleer of de aansluitklemmen van de begrenzingsdraad correct zijn aangesloten op het laadstation. Vervang de connectoren indien ze zijn beschadigd. Zie <i>De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 20</i> .
	Begrenzingsdraad gebroken.	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. Zie <i>Breuken in de lusdraad opsporen op pagina 56</i> .
	De <i>ECO-modus</i> is geactiveerd en de robotmaaier heeft geprobeerd om buiten het laadstation te starten.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en start de robotmaaier opnieuw. Zie <i>Starten op pagina 42</i> .
	De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd.	Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies, bijv. in de juiste richting rond het eiland. Zie <i>Grensdraad op pagina 16</i> .
	De verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation is verbroken.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal, zie <i>Veiligheid op pagina 32</i> .
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.
<i>Vastgelopen</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het vastlopen weg.
	De robotmaaier is blijven steken achter een aantal obstakels.	Ga na of er obstakels zijn die het voor de robotmaaier moeilijk maken om weg te rijden van deze plek.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Buiten maaigebied</i>	De aansluitingen van de begrenzingsdraad op het laadstation zijn gekruist.	Controleer of de begrenzingsdraad correct is aangesloten.
	De begrenzingsdraad ligt te dicht bij de rand van het werkgebied.	Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies. Zie <i>Grensdraad op pagina 16</i> .
	Het werkgebied is te steil voor de begrenzingslus.	
	De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd.	
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.
	De robotmaaier kan moeilijk onderscheid maken tussen het eigen signaal en het signaal van een naburige robotmaaierinstallatie.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal, zie <i>Veiligheid op pagina 32</i> .
<i>Lege accu</i>	De robotmaaier kan het laadstation niet vinden.	Controleer of het laadstation en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies. Zie <i>De begeleidingsdraad installeren op pagina 21</i> .
	De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten.	Lokaliseer de plaats van de breuk en hef de fout op.
	De accu is versleten.	Vervang de accu. Zie <i>Accu op pagina 46</i> .
	De antenne van het laadstation is defect.	Controleer of het indicatielampje in het laadstation rood knippert. Zie <i>Led-Indicatielampje op het laadstation op pagina 53</i> .
<i>Verkeerde PIN-code</i>	Er is een verkeerde PIN-code ingevoerd. Na vijf mislukte pogingen wordt het toetsenbord gedurende vijf minuten vergrendeld.	Voer de juiste PIN-code in. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u de PIN-code niet meer weet.
<i>Geen aandrijving</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
	Het werkgebied bevat een steile helling.	De maximaal gegarandeerde helling is 45%. Steilere hellingen moeten worden geïsoleerd. Zie <i>Hellingen op pagina 18</i> .
	De begeleidingsdraad is niet onder een hoek op een helling gelegd.	Wanneer de begeleidingsdraad op een helling wordt geïnstalleerd, moet deze onder een hoek op de helling worden gelegd. Zie <i>De begeleidingsdraad installeren op pagina 21</i> .
<i>Wielmotor overbelast, rechts</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
<i>Wielmotor overbelast, links</i>		

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Laadstation geblokkeerd</i>	Het contact tussen de laadstrips en de contactstrips is mogelijk slecht en de robotmaaier heeft diverse pogingen gedaan om te laden.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en controleer of de laadcontacten en de contactpunten goed contact maken.
	Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp.	Verwijder het voorwerp.
	Het laadstation is gekanteld of verbogen.	Controleer of het laadstation is geplaatst op een volledig vlakke en horizontale ondergrond. Het laadstation mag niet gekanteld of verbogen zijn.
<i>Vast in laadstation</i>	Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp, waardoor de maaier het laadstation niet kan verlaten.	Verwijder het voorwerp.
<i>Op zijn kop</i>	De robotmaaier helt te ver over of is omgevalen.	Plaats de robotmaaier op een vlak, horizontaal oppervlak en start de robotmaaier opnieuw.
<i>Moet handmatig laden</i>	De robotmaaier staat in de bedieningsmodus <i>Bijgebied</i> .	Plaats de robotmaaier in het laadstation. Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen.
<i>Volgende start hh:mm</i>	De timerinstelling belet de robotmaaier om te werken.	Wijzig de timerinstellingen. Zie <i>Timerinstellingen bewerken op pagina 28</i> .
	De klok op de robotmaaier geeft niet de juiste tijd aan.	Stel de tijd in. Zie <i>Timer op pagina 26</i> .
<i>Opgetild</i>	De tilsensor is geactiveerd, omdat de robotmaaier is vastgelopen.	Maak de robotmaaier weer vrij.
<i>Bots sensor probleem, voor/achter</i>	De behuizing van de robotmaaier kan niet vrij bewegen rond het chassis.	Controleer of de behuizing van de maaier vrij rond het chassis kan bewegen. Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde service-monteur.
<i>Aandrijf wiel probleem, rechts/links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Reinig de wielen en het gebied rondom de wielen.
<i>Alarm! Maaier gestopt</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is gestopt.	Pas de beveiligingsinstelling van de maaier aan in het menu <i>Beveiliging</i> , zie <i>Veiligheid op pagina 32</i> .
<i>Alarm! Maaier opgetild</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is opgetild.	
<i>Alarm! Maaier gekanteld</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is gekanteld.	
<i>Elektronisch probleem</i>	Tijdelijk probleem met de elektronica of software van de maaier.	Start de maaier opnieuw op.
<i>Lussensorprobleem, voor/achter</i>		Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde service-monteur.
<i>Laadsysteem probleem</i>		
<i>Kantelsensorprobleem</i>		
<i>Tijdelijk probleem</i>		

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Tijdelijk accuprobleem</i>	Tijdelijk probleem met de accu of software van de maaier.	Start de maaier opnieuw op. Verwijder de accu en sluit hem weer aan.
<i>Accuprobleem</i>		Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde servicemonteur.
<i>Laadstroom te hoog</i>	Verkeerde of defecte voedingseenheid.	Start de maaier opnieuw op. Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde servicemonteur.
<i>Verbindingsprobleem</i>	Potentieel probleem op de connectiviteitsprintplaat in de maaier.	Start de maaier opnieuw op. Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde servicemonteur.
<i>Verbindingsinstellingen hersteld</i>	De verbindinginstellingen zijn teruggezet vanwege een storing.	Controleer de instellingen en wijzig ze waar nodig.
<i>Kwaliteit signaal slecht</i>	De verbindingssprintplaat in de maaier is ondersteboven geassembleerd of de maaier is gekanteld of ondersteboven.	Controleer of de maaier niet ondersteboven of gekanteld is. Als dit niet het geval is, vereist de melding actie door een bevoegde servicemonteur.

6.3 Informatiemeldingen

Hieronder ziet u een aantal berichten. Deze kunt u vinden in het menu *Berichten* in Automower® Connect. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als dezelfde melding vaak verschijnt.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Accu bijna leeg</i>	De robotmaaier kan het laadstation niet vinden.	Controleer of het laadstation en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies. Zie <i>De begeleidingsdraad installeren op pagina 21</i> .
	De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten.	Lokaliseer de plaats van de breuk en hef de fout op.
	De accu is versleten.	Vervang de accu. Zie <i>Accu op pagina 46</i> .
	De antenne van het laadstation is defect.	Controleer of het indicatielampje in het laadstation rood knippert. Zie <i>Led-Indicatielampje op het laadstation op pagina 53</i> .
<i>Instellingen hersteld</i>	Bevestiging dat de functie <i>Reset alle gebruikersinstellingen</i> is uitgevoerd.	Dat is normaal. Geen actie nodig.
<i>Beperkt bereik maaihoogte</i>	De maximale en minimale stand voor de maaihoogteafstelling zijn begrensd.	Controleer of er geen gras of andere materialen zijn die de maaischijf beletten om op en neer te gaan.
		Voer een maaihoogtekalibratie uit. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>Onverwachte maaihoogteafst.</i>	De maaihoogteafstelling is gewijzigd zonder dat de robotmaaier hierom heeft gevraagd.	Voer een maaihoogtekalibratie uit. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>Maaisysteem onbalans</i>	De robotmaaier heeft trillingen in de maaischijf gedetecteerd.	Controleer of de messen (en schroeven) intact zijn en niet zijn versleten. Controleer of alle messen correct zijn gemonteerd. Controleer of er geen messen dubbel zijn gemonteerd op een van de drie bladen.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Geleiding 1 niet gevonden</i>	De begeleidingsdraad is niet aangesloten op het laadstation.	Controleer of de connector van de begeleidingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Zie <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .
<i>Geleiding 2 niet gevonden</i>		
<i>Geleiding 3 niet gevonden</i>	Breuk in de begeleidingsdraad.	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de begeleidingsdraad met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling.
	De begeleidingsdraad is niet aangesloten op de begrenzingslus.	Controleer of de begeleidingsdraad correct is aangesloten op de begrenzingslus. Zie <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .
<i>Kalibratie begeleiding mislukt</i>	De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad niet kunnen kalibreren.	Controleer of de begeleidingsdraden volgens de instructies zijn aangebracht, zie <i>De begeleidingsdraad installeren op pagina 21</i> .
<i>Kalibratie begeleiding voltooid</i>	De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad met succes gekalibreerd.	Geen actie nodig.
<i>GPS-navigatieprobleem</i>	Probleem met de GPS-ondersteunde navigatieapparatuur.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als deze melding vaak verschijnt.
<i>Zwak GPS-signaal</i>	Het gps-signaal in het huidige werkgebied is zwak. Er kan geen gebruik worden gemaakt van gps-geassisteerde navigatie.	Als deze melding vaak verschijnt, moet u de GPS-ondersteunde navigatie uitschakelen en in plaats daarvan de handmatige instellingen van Tuindekking gebruiken. Zie <i>Gebied 1-5 op pagina 30</i> .
<i>Lastig terugkeren naar laadstation</i>	De robotmaaier heeft de begrenzingsdraad meerdere banen gevolgd, maar heeft het laadstation niet gevonden.	De installatie is niet correct uitgevoerd. Zie <i>De begrenzingsdraad leggen op pagina 19</i> . Verkeerde instelling van de doorrijbreedte op de begrenzingsdraad. Zie <i>Doorrijbreedte op pagina 31</i> . De robotmaaier werd gestart op een bijgebied met de instelling van het hoofdgebied.
<i>Tijdelijk probleem met de server.</i>	Probeer het nogmaals.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als deze melding vaak verschijnt.
<i>Verbindingsproblemen</i>	Probleem met de Automower® Connect-module	Start de robotmaaier opnieuw. Als er nog steeds sprake is van een verbindingsprobleem, probeert u de robotmaaier te ontkoppelen (<i>Mijn maaimachines</i>) en vervolgens opnieuw te koppelen. Als het probleem zich blijft voordoen, neemt u contact op met uw lokale Husqvarna-vertegenwoordiger.
<i>Verbindingsinstellingen hersteld</i>	De instellingen voor draadloze verbinding zijn hersteld vanwege een fout.	Controleer en reviseer de instellingen indien nodig.
<i>Zwak signaal</i>	Zwak GPRS-signaal voor Automower® Connect-module	Controleer of de maaier niet op zijn kop ligt. Als het probleem zich blijft voordoen, vereist de melding actie door een bevoegde service-monteur.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>SIM-kaart vereist PIN-code</i>	De SIM-kaart moet worden ontgrendeld.	Zorg ervoor dat de juiste PIN-code voor de SIM-kaart is ingevoerd in het menu van de maaier (Netwerk > SIM-kaart). Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als deze melding vaak verschijnt.
<i>SIM kaart geblokkeerd</i>	De SIM-kaart moet worden vervangen.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>SIM-kaart niet gevonden</i>	Voor Automower® Connect moet een SIM-kaart zijn aangebracht in de maaier.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>Probleem met GeoFence</i>	Uw GeoFence werkt niet vanwege slechte (of geen) communicatie met het systeem.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.

6.4 Led-Indicatielampje op het laadstation

Voor een volledig werkende installatie moet het indicatielampje in het laadstation constant groen branden of groen knipperen. Indien een andere kleur dan groen zichtbaar is, raadpleegt u de probleemoplossingsgids hieronder.

Op www.husqvarna.com vindt u nog meer hulp. Neem contact op met de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u nog steeds hulp nodig hebt.

Licht	Oorzaak	Actie
<i>Constant groen licht</i>	Goede signalen	Geen actie nodig
<i>Groen knipperend licht</i>	De signalen zijn goed en de <i>ECO-modus</i> is geactiveerd.	Geen actie nodig. Voor meer informatie over de <i>ECO-modus</i> , zie <i>ECO-modus op pagina 28</i> .
<i>Blauw knipperend licht</i>	De begrenzingslus is niet aangesloten op het laadstation.	Controleer of de aansluitklemmen van de begrenzingsdraad correct zijn aangesloten op het laadstation. Zie <i>De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 20</i> .
	Breuk in de begrenzingslus.	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling.
<i>Rood knipperend licht</i>	Onderbreking in de antenne van het laadstation.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>Constant rood licht</i>	Storing in de printplaat of onjuiste voeding in het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende servicemonteur.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.

6.5 Led-indicatielampje op de robotmaaier

Er is een led-indicatielampje boven op de robotmaaier dat de huidige status toont:

Licht	Oorzaak	Actie
<i>Constant groen licht</i>	De robotmaaier is aan het grasmaaien of verlaat het laadstation.	Geen actie nodig.
<i>Constant blauw licht</i>	De robotmaaier is gepauzeerd of geparkeerd, of is op zoek naar het laadstation.	Geen actie nodig.
<i>Constant geel licht</i>	De STOP -knop is ingedrukt.	Druk op de START -knop boven op de robotmaaier om hem opnieuw te starten.
<i>Constant rood licht</i>	De robotmaaier is gestopt wegens een fatale fout.	Wis de fout door op de STOP -knop te drukken en activeer vervolgens de robotmaaier door het indrukken van de START -knop boven op de robotmaaier.
<i>Geel knipperend licht</i>	De robotmaaier vraagt om de PIN-code.	De PIN-code moet worden bevestigd in de Automower® Connect-app voordat de robotmaaier kan worden geactiveerd.

Op www.husqvarna.com vindt u nog meer hulp. Neem contact op met de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u nog steeds hulp nodig hebt.

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

6.6 Symptomen

Als uw robotmaaier niet naar verwachting werkt, volg dan de onderstaande symptoomgids.

Kijk op www.husqvarna.com voor een FAQ (veelgestelde vragen) voor meer gedetailleerde antwoorden op een aantal standaardvragen. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u de oorzaak van de fout nog steeds niet kunt vinden.

Symptomen	Oorzaak	Actie
De robotmaaier heeft moeite om te dokken.	De begrenzingsdraad is niet in een rechte lijn gelegd en komt niet ver genoeg uit het laadstation.	Controleer of het laadstation is geïnstalleerd volgens de instructies in <i>De begrenzingsdraad leggen op pagina 19</i>
	De begeleidingsdraad is niet in de sleuf onder het laadstation gestoken.	Voor een goede werking is het van cruciaal belang dat de begeleidingsdraad perfect recht ligt en zich in de juiste positie onder het laadstation bevindt. Zorg er daarom voor dat de begeleidingsdraad altijd in de sleuf in het laadstation is gestoken. Zie <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 22</i> .
	Het laadstation bevindt zich op een helling.	Plaats het laadstation op een volledig vlakke ondergrond. Zie <i>Beste locatie voor het laadstation op pagina 13</i> .
Ongelijkmatige maairesultaten.	De robotmaaier werkt te weinig uren per dag.	Verleng de maaitijd. Zie <i>Timer op pagina 26</i> .
		De <i>Weertimer</i> detecteert dat het gazon vaker is gemaaid dan in werkelijkheid het geval is. Verhoog het gevoeligheidsniveau van de <i>Weertimer</i> . Schakel de <i>Weertimer</i> uit als dit niet werkt.
	De instelling <i>Hoe vaak?</i> is niet goed afgestemd op de indeling van het werkgebied. Opmerking: Niet van toepassing als GPS-navigatie is ingeschakeld.	Controleer of <i>Hoe vaak?</i> is ingesteld op de juiste waarde.
	Vanwege de vorm van het werkgebied moet <i>Gebied 1-5</i> worden gebruikt, zodat de robotmaaier de weg naar alle afgelegen gebieden vindt. Opmerking: Niet van toepassing als GPS-navigatie is ingeschakeld.	Gebruik <i>Gebied 1-5</i> om de robotmaaier naar een afgelegen gebied te sturen. Zie <i>Tuindekking op pagina 30</i> .
	Werkgebied is te groot.	Probeer het werkgebied te beperken of de maaitijd te verlengen. Zie <i>Timer op pagina 26</i> .
	Botte messen.	Vervang alle messen. Zie <i>Messen vervangen op pagina 45</i> .
	Lang gras ten opzichte van de ingestelde maaihoogte.	Verhoog de maaihoogte en stel hem later weer lager in.
	Gras verzameld door de maaischijf of rond de motoras.	Controleer of de maaischijf vrij en soepel draait. Als dat niet het geval is, schroeft u de maaischijf los en verwijdert u alle gras en vreemde voorwerpen. Zie <i>Onderhoud op pagina 45</i> .
De robotmaaier werkt op het verkeerde tijdstip	De klok van de robotmaaier moet worden ingesteld.	Stel de klok in. Zie <i>Tijd & datum op pagina 32</i> .
	De start- en stoptijden voor het maaien zijn verkeerd.	Reset de start- en stoptijdstelling voor maaien. Zie <i>Timer op pagina 26</i> .

Symptomen	Oorzaak	Actie
De robotmaaier trilt.	Beschadigde messen leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer de messen en schroeven en vervang ze indien nodig. Zie <i>Messen vervangen op pagina 46</i> .
	Te veel messen in dezelfde positie leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer of er bij elke schroef slechts één mes is gemonteerd.
	Er worden verschillende (dikte) Husqvarna-messen worden gebruikt.	Controleer of de messen van verschillende uitvoeringen zijn.
De robotmaaier rijdt, maar de maaischijf draait niet.	De robotmaaier zoekt het laadstation.	Geen actie. De maaischijf draait niet wanneer de robotmaaier het laadstation zoekt.
De robotmaaier maait minder lang dan gewoonlijk tussen twee laadbeurten in.	Messchijf geblokkeerd door gras of ander vreemd voorwerp.	Verwijder en maak de maaischijf schoon. Zie <i>Robotmaaier reinigen op pagina 45</i> .
	De accu is versleten.	Vervang de accu. Zie <i>Accu op pagina 46</i> .
Zowel de maaitijd als de laadtijd is korter dan normaal.	De accu is versleten.	Vervang de accu. Zie <i>Accu op pagina 46</i> .
De robotmaaier staat urenlang in het laadstation geparkeerd.	De robotmaaier is geparkeerd door een timerinstelling, of doordat <i>Parkeer tot nader order</i> is gekozen in de app.	Open de app en bewerk de timerinstellingen of ga naar <i>Dashboard</i> en start de robotmaaier.
De robotmaaier beweegt vaak in cirkels of spiralen.	Spiraalvormig maaien is een natuurlijke vorm van het bewegingspatroon van de robotmaaier.	Stel de intensiteit van spiraalvormig maaien in. Deze functie kan indien nodig worden uitgeschakeld. Zie <i>Spiraalmaaien op pagina 29</i> .
De robotmaaier draait rond en blijft verschillende minuten op een klein gebied.	Dit is normaal voor Automower® 520 en Automower® 550 met GPS-navigatie en draagt bij aan een gelijkmatig resultaat.	Geen actie.

6.7 Breuken in de lusdraad opsporen

Breuken in de lusdraad zijn meestal te wijten aan onbedoelde fysieke beschadigingen aan de draad, bijvoorbeeld bij het gebruik van een schop bij het tuinieren. In landen met nachtvorst kan de draad ook beschadigd raken door scherpe stenen die in de grond bewegen. Breuken in de draad kunnen ook worden veroorzaakt door overmatig strekken tijdens het installeren.

De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen.



OPGELET: Selecteer de eerste weken na het installeren altijd de maximale maaihoogte en verlaag deze vervolgens elke tweede week een stap totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

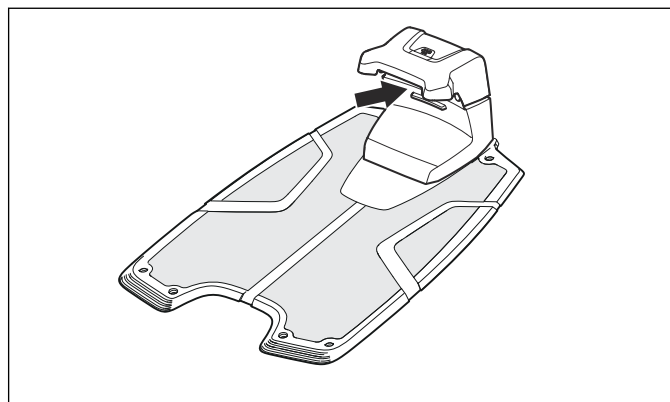
Een foutieve las in de lusdraad kan soms weken nadat de las werd gemaakt voor problemen zorgen. Een foutieve las kan onder meer worden veroorzaakt doordat de originele koppeling niet stevig genoeg werd samengedrukt met behulp van een tang of doordat een koppeling van een mindere kwaliteit dan de originele koppeling werd gebruikt.

Let op: Controleer eerst alle bij u bekende lassen voordat u verdergaat met de foutopsporing.

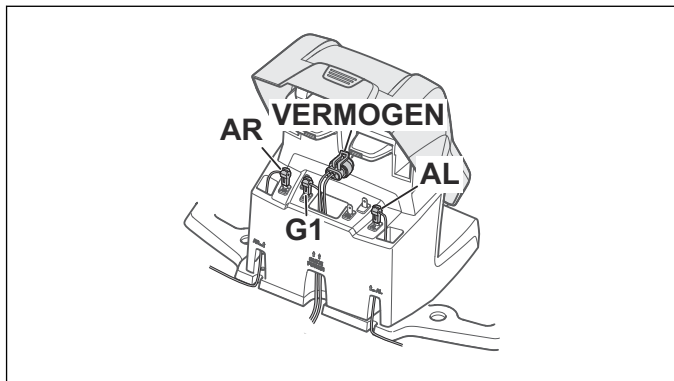
Een draadbreek kan worden opgespoord door de afstand van de lus waar de breuk kan zijn opgetreden steeds te halveren, totdat er nog maar een kort stuk draad over is.

De volgende methode werkt niet wanneer de *ECO-modus* actief is. Zorg dat de *ECO-modus* eerst wordt uitgeschakeld. Zie *ECO-modus op pagina 28*.

1. Controleer of het indicatielampje in het laadstation blauw knippert, wat een breuk in de begreningslus aangeeft. Zie *Led-Indicatielampje op het laadstation op pagina 53*.



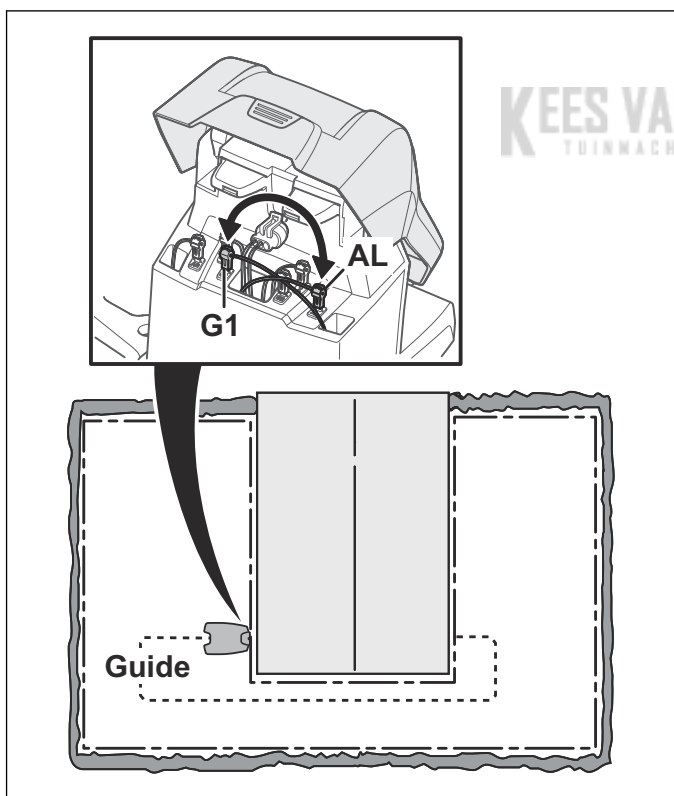
2. Controleer of de aansluitingen van de begrenzingsdraad naar het laadstation correct zijn aangesloten en niet zijn beschadigd. Controleer of het indicatielampje in het laadstation nog steeds blauw knippert.



3. Verwissel de aansluitingen van de begeleidingsdraad en de begrenzingsdraad in het laadstation.

Begin door aansluiting AL en G1 te verwisselen.

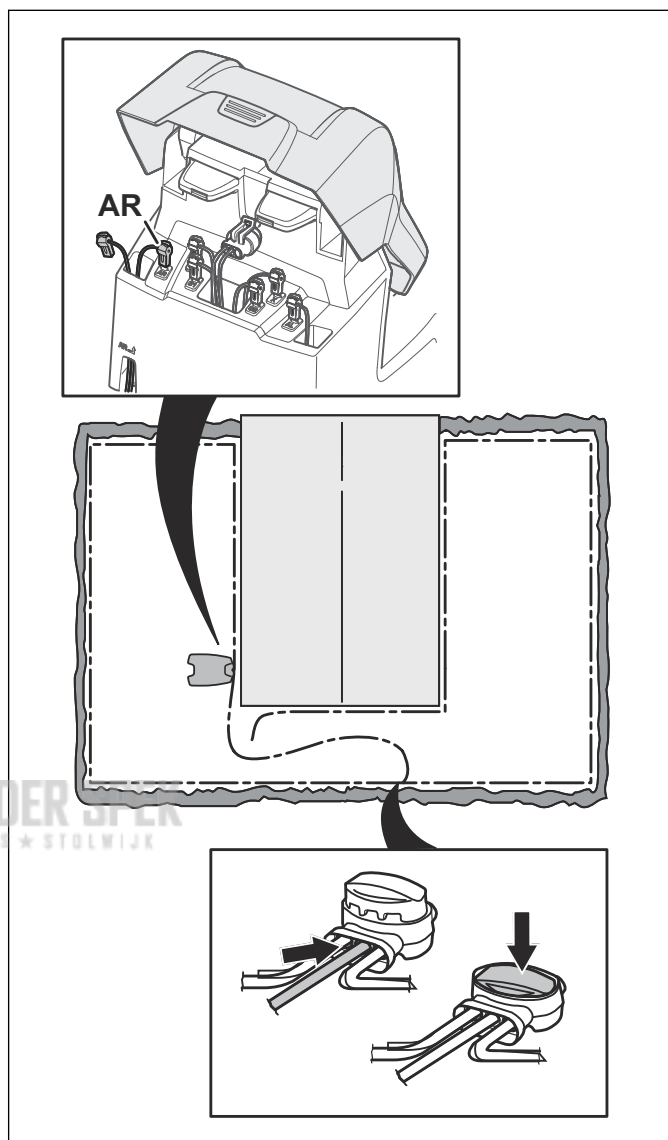
Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen AL en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).



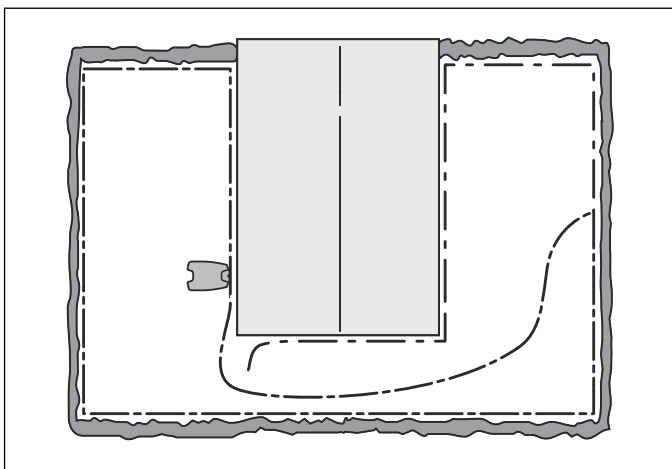
Om de storing te verhelpen hebt u begrenzingsdraad, connectoren en koppelingen nodig:

- a) Als de vermoedelijk defecte begrenzingsdraad kort is, dan kunt u het gemakkelijkst de hele begrenzingsdraad vervangen tussen AL en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn).

- b) Als de vermoedelijk defecte begrenzingsdraad lang is (dikke zwarte lijn), ga dan als volgt te werk: Zet AL en G1 terug in hun oorspronkelijke posities. Koppel daarna AR los. Sluit een nieuwe lusdraad aan op AR. Sluit het andere uiteinde van de nieuwe lusdraad aan op een punt in het midden van het vermoedelijk defecte deel van de draad.



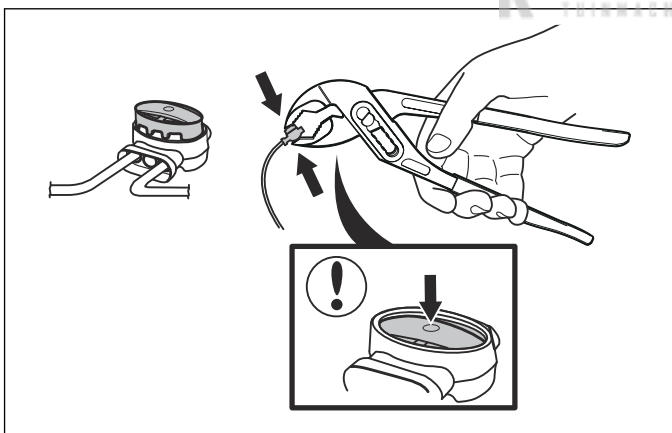
- Als het indicatielampje nu groen is, bevindt de breuk zich ergens in de draad tussen het losgekoppelde uiteinde en het punt waar de nieuwe draad is aangesloten (dikke zwarte lijn hieronder). Verplaats de aansluiting voor de nieuwe draad in dat geval dicht bij het losgekoppelde uiteinde (groveweg in het midden van het verdachte draaddeel) en controleer opnieuw of het indicatielampje groen is.



Ga zo verder totdat er nog een heel kort stuk draad over is, wat het verschil betekent tussen een constant groen licht en een knipperend blauw licht. Volg vervolgens de instructies in stap 5 hieronder.

- Als het indicatielampje in stap 3 hierboven blauw blijft knipperen: Zet AL en G1 terug in hun oorspronkelijke posities. Verwissel vervolgens AR en G1. Als het indicatielampje nu continu groen brandt koppel dan AL los en sluit een nieuwe begrenzingsdraad aan op AL. Sluit het andere uiteinde van de nieuwe draad aan op een punt in het midden van het vermoedelijk defecte deel van de draad. Volg dezelfde procedure als bij 3a) en 3 b) hierboven.
- Wanneer de breuk is gevonden, moet het beschadigde deel worden vervangen door een nieuw stuk draad. Gebruik altijd originele koppelingen.

KEES VAN DER SPEK
THUISWINKEL * STOLWIJK



7 Vervoer, opslag en verwerking

7.1 Transport

De lithium-ion-accu's in het product vallen onder de wettelijke vereisten voor gevaarlijke stoffen. Voor commercieel transport door derden of expediteurs moeten de bijzondere voorschriften voor de verpakking en etiketten worden opgevolgd. Raadpleeg een deskundige op het gebied van gevaarlijke stoffen over de voorbereiding van het te verzenden item. Neem tevens de mogelijk meer gedetailleerde nationale regelgeving in acht.

Plak open contactoppervlakken af en verpak de accu zodanig dat deze niet kan bewegen in de verpakking. Zet het product altijd vast tijdens het transport.

7.2 Winteropslag

7.2.1 De robotmaaier

Reinig de robotmaaier zorgvuldig voor u hem in de winterstalling zet. Zie *Robotmaaier reinigen op pagina 45*.

Om de werking en levensduur van de accu te garanderen, is het belangrijk dat de robotmaaier is opgeladen voordat deze gedurende de winter wordt opgeslagen.

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation totdat het accusymbool op het display aangeeft dat de accu volledig is opgeladen.
2. Zet de **hoofdschakelaar** in stand 0.

Controleer de conditie van slijtagegevoelige onderdelen zoals messen en lagers in het achterwiel. Corrigeer indien nodig om ervoor te zorgen dat de robotmaaier zich bij de start van het volgende seizoen in een goede conditie bevindt.

Stal de robotmaaier rechtop op zijn wielen, op een droge, vorstvrije plek, bij voorkeur in de originele verpakking. U kunt de robotmaaier ook aan een originele wandsteun van Husqvarna ophangen. Neem contact op met de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt voor meer informatie over beschikbare wandsteunen.



OPGELET: De accu moet volledig worden geladen vóór winteropslag. Als de accu niet volledig is opgeladen, kan hij beschadigd raken en in sommige gevallen onbruikbaar worden.

7.2.2 Het laadstation

Het wordt aanbevolen om het laadstation en de voeding binnen op te bergen. De begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad kunnen in de grond blijven zitten.

1. Koppel de voeding van het laadstation los.
2. Ontgrendel de connector van de voeding en trek hem eruit.
3. Koppel de connectoren van de begrenzings- en begeleidingsdraad los van het laadstation.

De uiteinden van de draden moeten worden beschermd tegen vocht door ze bijvoorbeeld in een potje met vet te steken.



OPGELET: Als u het laadstation in de winter buiten laat, dan moet het laadstation gedurende de hele winter aangesloten blijven op het lichtnet, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraden.

7.3 Na de winteropslag

1. Controleer of reiniging nodig is; dit geldt met name voor de laadstrips op zowel de robotmaaier als het laadstation.
2. Reinig de laadcontacten met fijn schuurlinnen als ze verbrand of met een laagje bedekt lijken te zijn.
3. Controleer ook of de tijd en datum op de robotmaaier correct zijn.

7.4 Informatie over het milieu



Het symbool op de robotmaaier van Husqvarna geeft aan dat dit product niet mag worden verwerkt als huishoudelijk afval. In plaats daarvan moet de robotmaaier worden achtergelaten bij een geschikt recyclingcentrum om de elektronische componenten en accu's te recyclen. De accu moet uit het product worden verwijderd voordat het wordt verschroot.

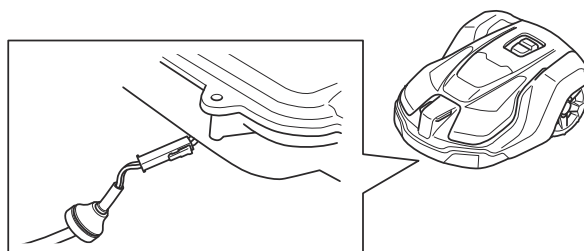
Als u ervoor zorgt dat dit product goed wordt verwerkt, helpt u mogelijk negatieve gevolgen voor het milieu en mensen door verkeerd afvalbeheer van dit product tegen te gaan.

Neem voor meer informatie over het recyclen van dit product contact op met de gemeente, het afvalverwerkingsbedrijf of de winkel waar u het product hebt gekocht.

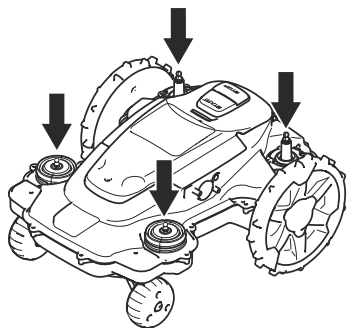
7.4.1 Batterij verwijderen voor recyclen

Volg deze stappen om de batterij te verwijderen uit de robotmaaier.

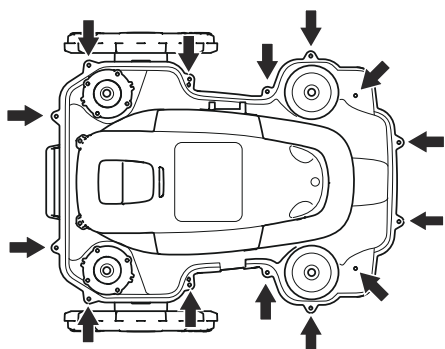
1. Zet de **hoofdschakelaar** in stand 0.
2. Reinig het gebied rond de doorvoer voor de laadkabel helemaal aan de voorkant onder de maaier.
3. Trek de rubberen doorvoer op de laadkabel los en haal de stekker voorzichtig los.



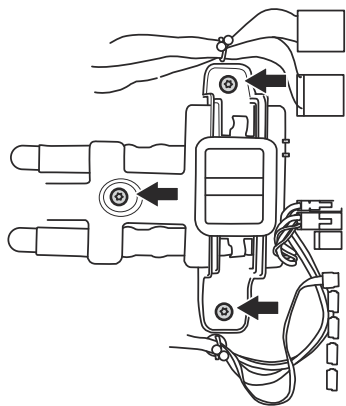
- De behuizing is op het chassis gemonteerd met 4 kliksluitingen. Haal de behuizing los van het chassis door de behuizing hoek voor hoek op te tillen terwijl u het chassis op zijn plek houdt.



- Haal alle 14 schroeven los (Torx 20).



- Verwijder het garantiezegel op het scheidingspunt tussen de helften van het chassis aan de rechterkant.
- Til voorzichtig de achterste rand van het bovenste deel van het chassis op.
- Koppel de MMI-kabel los uit de hoofdprintplaat en verwijder het bovenste deel van het chassis.
- Draai de 3 schroeven (Torx 20) los waarmee het accudeksel op zijn plaats wordt gehouden.



- Koppel de accu-aansluiting los van de hoofdprintplaat. Open het accudeksel en verwijder de accu.

8 Technische gegevens

8.1 Technische gegevens

Afmetingen	Automower® 520	Automower® 550
Lengte, cm	72	72
Breedte, cm	56	56
Hoogte, cm	31	31
Gewicht, kg	11,5	13,9

Elektrisch systeem	Automower® 520	Automower® 550
Accu, lithium-ion	18 V/3,2 Ah art.nr. 580 68 33-01, 580 68 33-02	18 V/10,4 Ah art.nr. 588 14 64-01 (2 stuks)
Voeding, V/28 V DC	100-240	100-240
Lengte laagspanningskabel, m	10	10
Gemiddeld energieverbruik bij maximaal gebruik	17 kWh/maand in een werkgebied van 2200 m ²	23 kWh/maand in een werkgebied van 5000 m ²
Laadstroom, A DC	2.2	7
Gemiddelde maaitijd, min	75	270
Gemiddelde laadtijd, min	50	60

Antenne begrenzingsdraad	Automower® 520	Automower® 550
Bedrijfsfrequentieband, Hz	300-80000	300-80000
Max. radiofrequentievermogen, mW op 60 m ⁵	<25 mW bij 60 m	<25 mW bij 60 m

Geluidsemissie gemeten in de omgeving als geluidsvermogen ⁶	Automower® 520	Automower® 550
Gemeten geluidsvermogeniveau, dB (A)	58	60
Onzekerheidsmarge geluidsemissies K _{WA} , dB (A)	1	1
Gegarandeerd geluidsvermogeniveau, dB(A)	59	61
Geluidsdrukniveau bij het oor van de gebruiker, dB (A) ⁷	47	49

Maaien	Automower® 520	Automower® 550
Maaisysteem	3 scharnierende messen	
Toerental maaimotor, tpm	2300	2300
Energieverbruik tijdens maaien, W +/- 20%	30	35
Maaihoogte, cm	2-6	2-6
Maaibreedte, cm	24	24
Smalst mogelijke doorgang, cm	60	60
Maximale helling voor maaigebied, %	45	45
Maximale helling voor begrenzingsdraad, %	15	15
Maximale lengte begrenzingsdraad, m	800	800

⁵ Maximaal actief uitgangsvermogen naar antennes in de frequentieband waarop de radioapparatuur is ingesteld.

⁶ Geluidsemissie naar de omgeving gemeten als geluidsvermogen (L_{WA}) volgens EG-richtlijn 2000/14/EG. Het gewaarborgde geluidsvermogensniveau bestaat uit verschillen in productie, alsmede wijziging van de testcode met 1-3 dB(A).

⁷ Onzekerheidsmarge geluidsdrukniveau K_{pA} 2-4 dB (A).

Maaien	Automower® 520	Automower® 550
Maximale lengte begeleidingsdraad, m	400	400
Werkcapaciteit, m ² +/- 20%	2200	5000

IP-classificatie	Automower® 520	Automower® 550
Robotmaaier	IPX4	IPX4
Laadstation	IPX1	IPX1
Voeding	IPX4	IPX4

Ondersteuning frequentiebanden	
Bluetooth®-frequentiebereik	2400,0-2483,5 MHz
Automower® Connect 3G	Band 19 (800 MHz)
	Band 5 (850 MHz)
	Band 8 (900 MHz)
	Band 2 (1900 MHz)
	Band 1 (2100 MHz)
Automower® Connect 2G	GSM 850 MHz
	E-GSM 900 MHz
	DCS 1800 MHz
	PCS 1900 MHz

Vermogensklasse	
Bluetooth®-uitgangsvermogen	8 dBm
Automower® Connect 3G	Vermogensklasse 3 24 dBm
Automower® Connect 2G	Vermogensklasse 4 (voor GSM/E-GSM) 33 dBm
	Vermogensklasse 1 (voor DCS/PCS) 30 dBm

We kunnen niet garanderen dat de robotmaaier volledig compatibel is met andere typen draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, verzonken elektrische afrasteringen voor dieren en dergelijke.

9 Garantie

9.1 Garantiebepalingen

Husqvarna garandeert de werking van dit product gedurende een periode van twee jaar (vanaf de aankoopdatum). De garantie dekt ernstige materiaal- of productiefouten. Binnen de garantieperiode zullen wij kosteloos het product vervangen of repareren, indien aan de volgende voorwaarden is voldaan:

- De robotmaaier en het laadstation mogen uitsluitend worden gebruikt overeenkomstig de instructies in deze bedieningshandleiding. Deze fabrieksgarantie laat eventuele bestaande aanspraken van de gebruiker op garantie tegenover de dealer/verkoper onaangeroerd.
- Gebruikers of onbevoegde derden mogen geen pogingen doen om het product te repareren.

Voorbeelden van defecten die niet onder de garantie vallen:

- Schade veroorzaakt door water dat van onderaf de robotmaaier binnendringt. Deze schade wordt gewoonlijk veroorzaakt door reinigings- of besproeiingssystemen of één of meer gaten/kuilen in het werkgebied waar waterplassen worden gevormd wanneer het regent.
- Schade veroorzaakt door blikseminslag.
- Schade veroorzaakt door onjuiste accu-opslag of onjuist gebruik van de accu.
- Schade veroorzaakt door het gebruik van een andere accu dan een originele accu van Husqvarna.
- Schade die wordt veroorzaakt door het gebruik van andere onderdelen dan originele reserveonderdelen en accessoires van Husqvarna; denk hierbij aan zaken als messen en installatiemateriaal.
- Schade aan de lusdraad.
- Schade die wordt veroorzaakt door wijzigingen die niet zijn toegestaan of geknoei met het product of de voeding ervan.

De messen en wielborstels worden beschouwd als verbruiksartikelen en vallen niet onder de garantie.

Als uw Husqvarna robotmaaier een defect vertoont, neem dan contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt voor verdere instructies. Zorg dat u het betalingsbewijs en het serienummer van de robotmaaier bij de hand hebt wanneer u contact opneemt met de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.

10 EG verklaring van overeenstemming

10.1 EG verklaring van overeenstemming

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Zweden, tel.: +46-36-146500, verklaart dat de robotmaaiers **Automower® 520** en **Automower® 550** met serienummers vanaf 2018 week 4 (het jaartal en de week staan duidelijk op het productplaatje vermeld, gevolgd door het serienummer) voldoen aan de eisen die in de RICHTLIJN VAN DE RAAD zijn opgenomen:

- Richtlijn "betreffende machines" **2006/42/EG**.
 - Bijzondere eisen voor elektrisch aangedreven robotmaaiers met accu **EN 50636-2-107: 2015**
 - Elektromagnetische velden **EN 62233: 2008**.
- Richtlijn "beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen" **2011/65/EU**.
- Richtlijn "betreffende de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis" **2000/14/EG**. Zie ook de *Technische gegevens op pagina 61* voor informatie over de geluidsemissie en de maai breedte.

De aangemelde instantie 0404, RISE SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden heeft een rapport opgesteld inzake een beoordeling van de overeenstemming met bijlage VI van Richtlijn 2000/14/EG van de Raad van 8 mei 2000 betreffende "de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis". Het certificaat is genummerd: voor Automower® 520 (01/901/296) en Automower® 550 (01/901/291):

- Richtlijn "betreffende radioapparatuur" **2014/53/EU**.
De volgende normen zijn van toepassing:
 - **ETSI EN 303 447** definitief concept v1.1.0 (2017-06)
 - **ETSI EN 301 511** v12.5.1
 - **ETSI EN 300 328** v2.1.1
- Elektromagnetische compatibiliteit:
 - **ETSI EN 301 489-1** conceptversie v2.2.0
 - **ETSI EN 301 489-52** conceptversie v1.1.0
 - **ETSI EN 301 489-17** conceptversie v3.2.0
 - **ETSI EN 301 489-19** v2.1.0



Husqvarna, 2018-01-02

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Geautoriseerde vertegenwoordiger voor Husqvarna AB en verantwoordelijk voor de technische documentatie.)

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK

KEES VAN DER SPEK
TUINMACHINES ★ STOLWIJK



Husqvarna[®]

AUTOMOWER[®] is een handelsmerk van Husqvarna AB.
Copyright[©] 2018 HUSQVARNA. Alle rechten voorbehouden.

www.husqvarna.nl

Originele instructies

1159063-36



2018-02-15